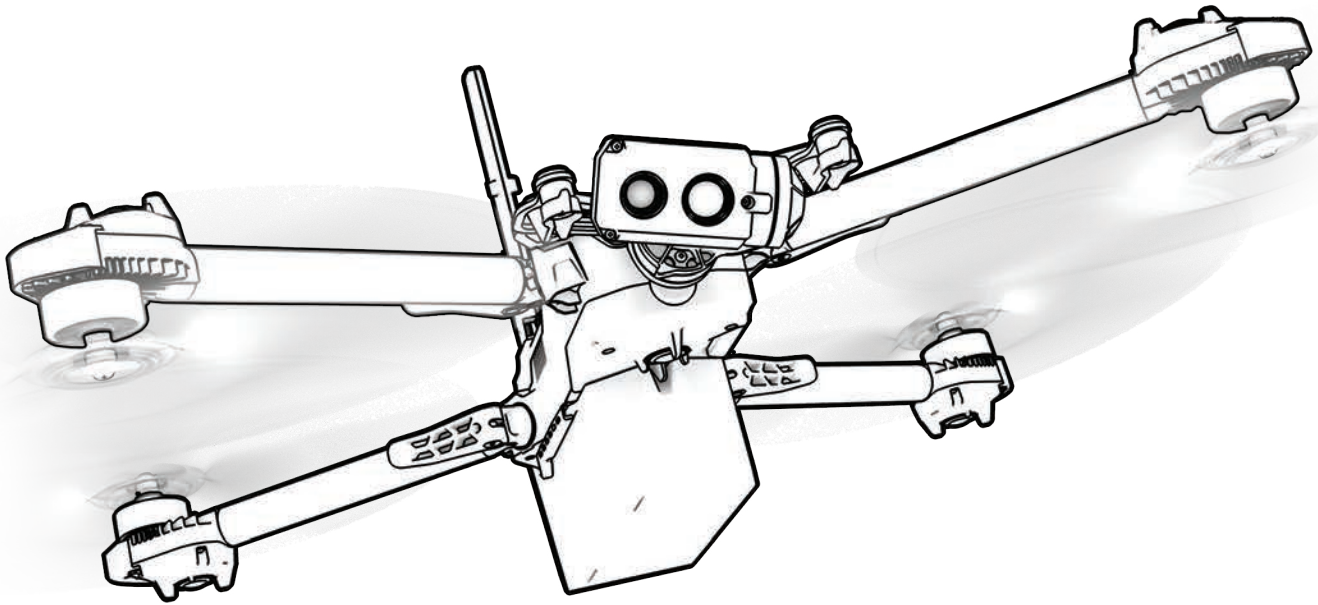


Посібник оператора

Skydio X2D INTL



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Будь ласка, прочитайте всю документацію, що додається до вашого Skydio X2D. Для отримання додаткових ресурсів та інформації з безпеки й експлуатації відвідайте сторінку skydio.com/support



Дата набуття чинності: **25 вересня 2023 р.**

Версія апарата: **24.10.60**

Версія контролера Enterprise Controller: **24.10.51**

Версія документа: **2.0**

Журнал змін

Версія	Дата	Сторінка	Опис
1.0	25-JUL-2023	Увесь	Початковий випуск програмного забезпечення 21.3.87
1.1	16 СЕРПНЯ 2023 РОКУ	20	Змінено примітку про шифрування на попередження та змінено твердження на: надання ключа безпеки, що поєднує цей ключ з дроном. З метою забезпечення безпеки даних Skydio не підтримує шифрування за допомогою альтернативного ключа. Важливо зберігати наданий ключ разом з дроном.
1.2	1-SEP-2023	1	Додані мітки з ідентифікаційними номерами, яких не вистачало Замінено кабель USB-C → кабель для сполучення USB-C Замінено комплект пропелера X2D: гвинти (6) направо (6) наліво (12) → парні гвинти (6) непарні гвинти (6) та гвинти (12) Changed # 17 Security key → Encryption fob
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	5	Змінено копію відображення кнопок *Програмується: Крок 1 - Виберіть меню «Налаштування пристрою», Крок 2 - Виберіть вкладку «Контролер», Крок 3 - Виберіть «Відображення кнопок»
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	8	Додано інформацію до розділу «Польоти над водою» розділу «Безпека». Рекомендована кількість виявлених супутників за виконання польотів над водою — щонайменше 20.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	17	Оновлена копія для наочності.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	18	Оновлена копія та доданий розділ для вибору каналу та смуги пропускання 1,8 ГГц. виправлено помилку 3.3 ft на 33 ft. Через перешкоди GPS висота польоту дрона обмежена до 3,3 футів (10 м) над місцем запуску.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	20	Оновлена копія для наочності та замінено ключ безпеки на брелок для шифрування
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	21	Оновлена копія на кроці 4 для читання: Виберіть «Шифрування», щоб вибір зберігався під час польотів і циклів живлення.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	22	Оновлена копія для наочності, додані зображення інтерфейсу та примітка про кількість супутників.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	24	Додано інформацію про низький заряд батареї та оновлено зображення інтерфейсу.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	25	Змінено порядок розташування налаштувань на сторінці.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	26	Оновлено швидкість польоту за умовчанням та зображення інтерфейсу користувача.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	27	Оновлене відображення кнопок та копіювання координат для більш стислої інформації. Додано скріншот інтерфейсу відображення кнопок. Видалено інформацію про сенсорні жести, оскільки вона також знаходиться на сторінці 32.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	28	Оновлена копія містить більше інформації про теплову область, яка нас цікавить, та налаштування АРУ.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	35	Оновлене попередження про те, що ручний запуск і посадка можуть призвести до пошкодження сервера, якщо їх не виконати належним чином, і їх слід використовувати лише за необхідності. Оновлена копія. Крок 6. Коли гвинти почнуть повільно обертатися, послабте руку. Тримайте руку нерухомо та рівно.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	45	Оновлено копію та зображення для наочності.

Журнал змін продовжено

Версія	Дата	Сторінка	Опис
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	52	Оновлена копія на кроці 7 додала, що X2D підніметься на 10 футів, обертаючись на 360°, щоб встановити курс. Додавання та коливання вгору і вниз до попередження.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	53	Видалено примітку ПРИМІТКА: Багатокрокове калібрування може не знадобитися протягом кількох тижнів або навіть місяців, залежно від середовища. Ви отримаєте повідомлення про необхідність повторного калібрування.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	60	Замінено ключ безпеки на брелок для шифрування
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	66	Крок 7 - оновлена копія з написом Повторіть кроки 1-6 на решті рук
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	68	Видалену на кроці 2 копію відкладіть убік — ви використаєте її повторно. Нові гвинти містяться в ремонтному комплекті
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	72	ПРИМІТКА. Значення крутного моменту має становити приблизно 6 кНм.
1.2	1 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	80	Видалено слово контрольований у діапазоні висоти
1.3	11 ВЕРЕСНЯ-2023	36	Оновлена інформація про телеметрію
1.3	11 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	37	Перенесено стан підключення зі сторінки 36 на сторінку 37
1.3	11 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	42	Інформацію про ПІП перенесено на сторінку 42 для економії місця та наочності
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	5	Оновлений текст поля "Застереження" для більшої ясності
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	6	Оновлені межі об'їзду перешкод
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	23	Замінено висоту стелі в приміщенні на обмеження висоти за слабким сигналом GPS. Додано інформацію про поведінку польоту при «Зупинці біля споруди», оновлено зображення меню дрона. Оновлено вимірювання уникнення перешкод і додано інформацію про «Регульовані межі».
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	25	Додано швидкий спуск та швидкості
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	29	Додайте захоплення мапи до вибору режиму автомобіля
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	40	Додано інформацію про перемикач Superzoom
2.0	25 ВЕРЕСНЯ 2023 р.	50	Додано інформацію про кнопку "Знайти тему".

Зміст

Огляд

Skydio X2D та приладдя	1
Компоненти Skydio	2-4
Контролер Skydio Enterprise Controller.....	5
Пакет Skydio Autonomy Enterprise	6

Безпека

Вказівки з безпеки.....	7
Правила безпечних польотів.....	8

Початок роботи

Заряджання акумуляторів	9
Заряджання контролера Enterprise Controller	10
Розкладання Skydio X2D	11-12
Активація контролера Enterprise Controller.....	13
Сполучення пристроїв.....	14
Оновлення.....	15-16
Функція антимерехтіння.....	17
Радіоканал	18

Перед польотом

Налаштування карт.....	19-20
Шифрування	20-21
Планування польоту за маршрутними точками	22
Налаштування параметрів дрона.....	23-25
Налаштування параметрів контролера	26-28
Режими апарата	29-30
АТАК	31
Управління польотом	32
Огляд.....	33

Політ

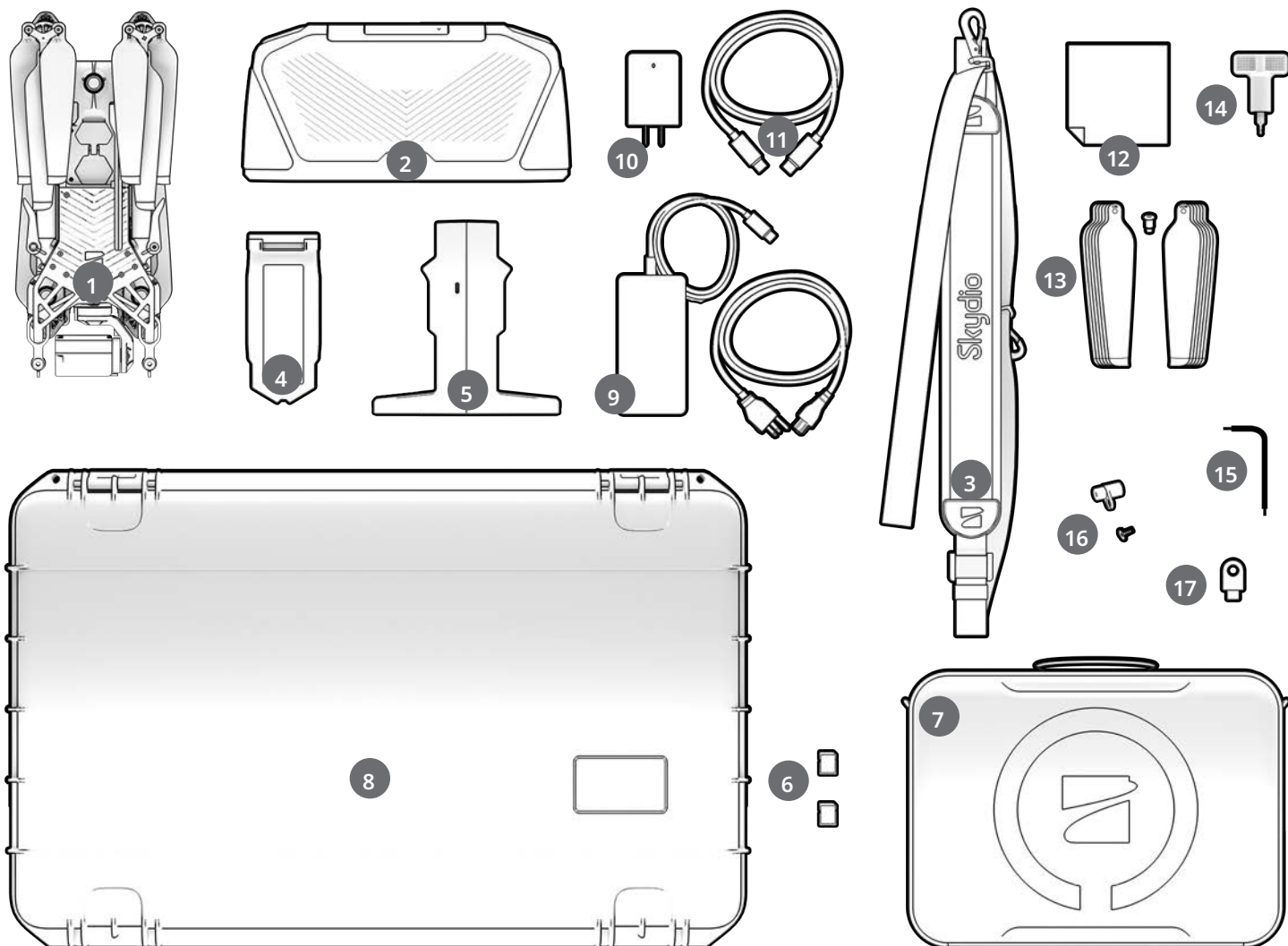
Перший політ	34
Запуск	35
Екран польоту.....	36-37
Налаштування камери	38
Масштабування.....	39-41
Перегляд карти.....	42

Зміст

Ручне керування	43
Навичка «Орбітальна точка»	44
Навичка «Стеження на місці»	45
Навичка «Маршрутна точка»	46-47
Навичка «Ключовий кадр»	48
Навичка «Скаут»	49-50
Навичка «Панорама»	51
Нічний політ по GPS	52-54
Повернення в домашню точку	55
Повернення за допомогою візуальної навігації	56
Посадка	57-58
Після польоту	
Перегляд і вивантаження медіафайлів	59-60
Складання Skydio X2D	61
Поведінка під час екстреної ситуації	
Втрата зв'язку	62
Втрата GPS-сигналу	62
Низький заряд акумулятора	63
Аварійна посадка	63
Перегляд останніх польотів	63
Технічне обслуговування	
Вказівки щодо безпечного використання акумуляторів	64
Затискачі променів	65-67
Заміна лопатей пропелера	68-69
Заміна жорстких упорів	70-72
Форматування карт пам'яті	73-74
Експорт журналів польотів	75
Усунення несправностей	
Перезавантаження контролера Skydio Enterprise Controller	76
Перезавантаження дрона Skydio X2D	77
Слабкий сигнал	78
Технічні характеристики	79-82
Юридична інформація	83-84

Огляд

Skydio X2D та приладдя



1. Дрон Skydio X2D
2. Контролер Skydio Enterprise Controller
3. Шийний ремінець і кронштейн для контролера
4. Акумулятор
5. Подвійний зарядний пристрій
6. SD-карти ємністю 256 ГБ (попередньо встановлені)
7. М'який футляр для тактичних дій
8. Жорсткий футляр для адміністратора
9. Адаптер живлення потужністю 100 Вт і кабель
10. Адаптер живлення потужністю 65 Вт
11. Кабель USB-C

12. Серветка з мікрофібри
13. Комплект лопатей X2D
 - лопаті, марковані парною кількістю крапок (6)
 - лопаті, марковані непарною кількістю крапок (6)
 - гвинти для кріплення лопатей (12)
14. Динамометричний ключ
15. Ключ T3
16. Жорсткі упори й гвинти
17. Брелок для шифрування

Також потрібен — USB-C флеш-накопичувач для виконання таких дій:

- встановлення оновлень програмного забезпечення
- перенесення офлайн-карт
- Експорт журналів польотів

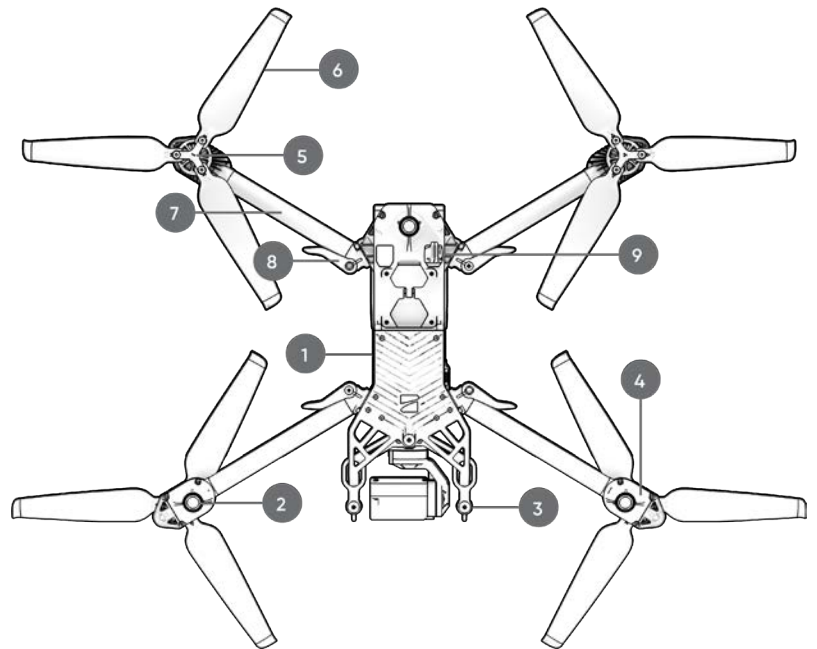
Skydio рекомендує використовувати накопичувач Sandisk Ultra Dual Drive USB Type-C ємністю 8 ГБ (або більше)

- форматування файлової системи диска у формат ExFat

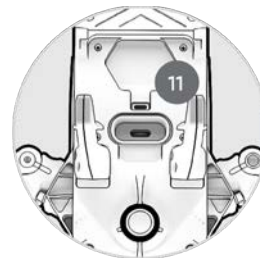
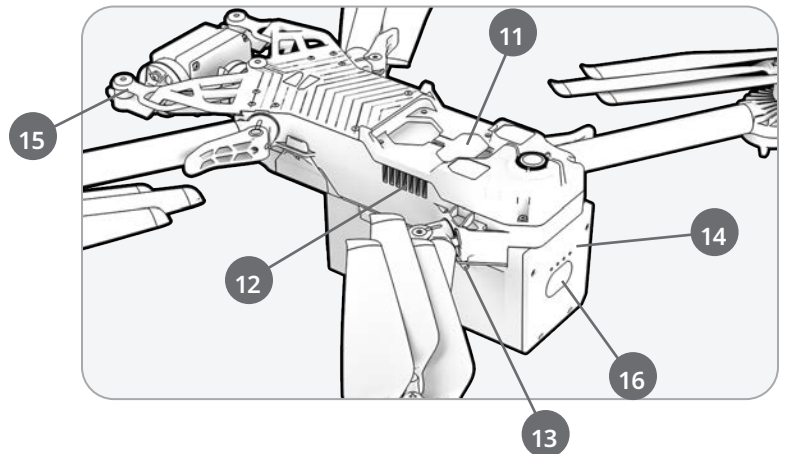
Огляд

Компоненти Skydio

1. Шасі
2. Навігаційна камера (6)
3. Стабілізатор
4. Гондола двигуна (4) кольорові/ІЧ/стробоскопічні навігаційні вогні
5. Маточина пропелера
6. Лопаті пропелера для обертання за годинниковою стрілкою (6) й проти неї (6)
7. Промінь (4)
8. Затискач променя (4)
9. Антена(-и)



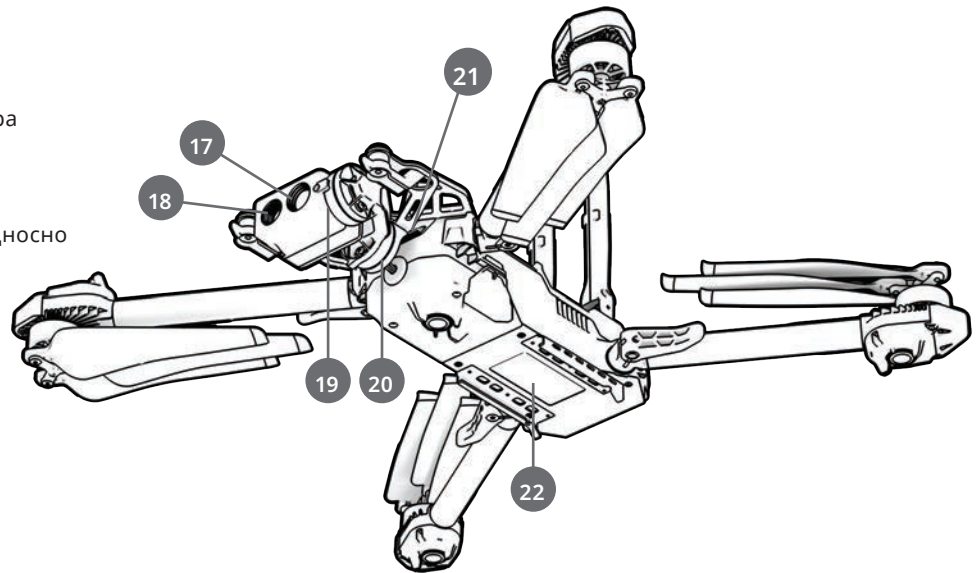
10. Порти для карт microSD й заглушки
11. Порт USB-C й заглушка
12. Охолоджувальний отвір (2) не закривати
13. Жорсткий упор (4)
14. Акумулятор
15. Ізолятор стабілізатора (3)
16. Кнопка живлення



Огляд

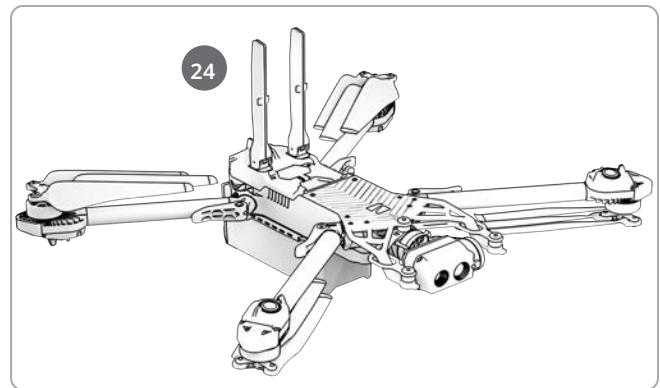
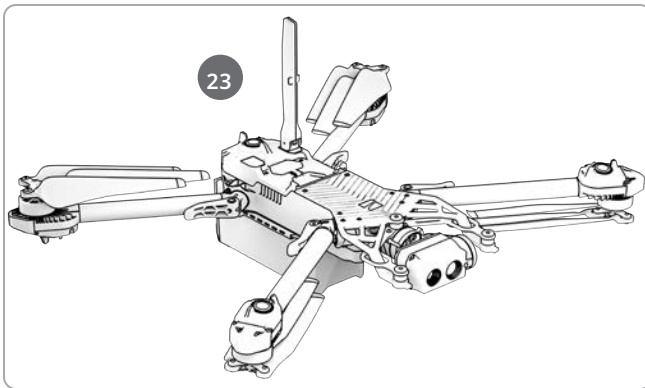
Компоненти Skydio

- 17. Кольорова електрооптична камера
- 18. Тепловізійна ІЧ-камера
- 19. Двигун нахилу стабілізатора
- 20. Двигун повороту стабілізатора відносно поздовжньої осі
- 21. Вхідний отвір для охолодження
- 22. Бирка Skydio X2D



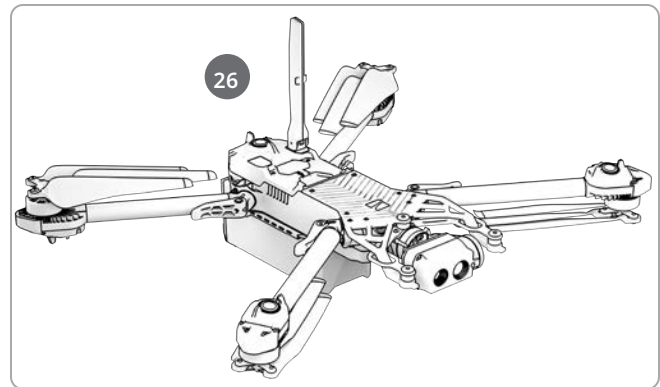
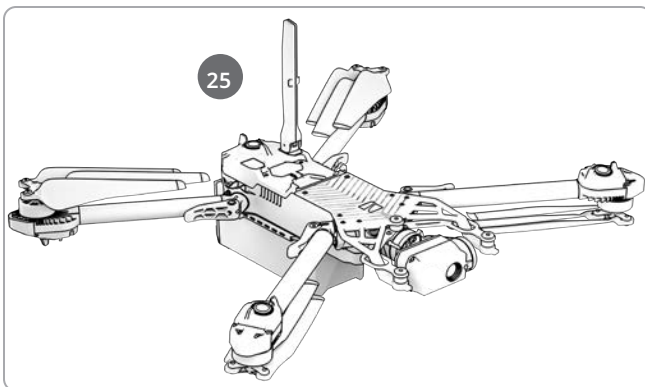
Варіанти оснащення антенами
під різні РЧ-діапазони

- 23. одна антена: 1,8 ГГц і багатодіапазонна
- 24. дві антени: 5 ГГц



Варіанти оснащення камерами

- 25. Тільки кольорова електрооптична камера
- 26. Кольорова електрооптична й тепловізійна інфрачервона камери

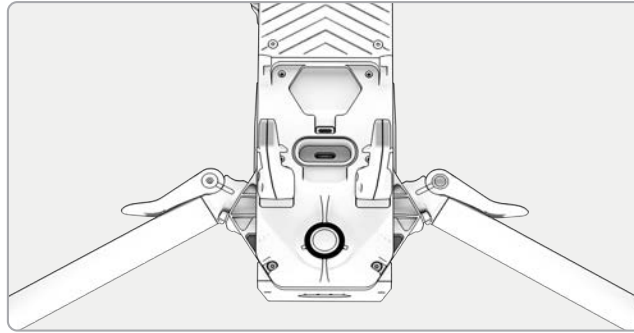


Огляд

Відсік корисного навантаження

Відсік корисного навантаження Skydio X2D розташований у верхній частині дрона і являє собою поглиблену область із втопленим роз'ємом електричного інтерфейсу USB Type-C, атмосферостійкою кришкою й 4 втопченими кріпильними гайками. Відсік корисного навантаження призначений для розміщення стороннього корисного навантаження з такими обмеженнями:

- Габарити — не більш ніж 1,75 дюйма (Д) X 1 дюйм (В) X 2 дюйми (Ш)
- Вага — не більш ніж 200 грамів
- Потужність — не більш ніж 15 Вт



ПРИМІТКА. Живлення дрона від корисного навантаження не підтримується

Корисне навантаження має бути надійно закріплене на дроні X2D та не мати частин або дротів, що звисають. Маса корисного навантаження має бути розподілена приблизно рівномірно й залишатися в межах призначеного для нього відсіку. Незакріплені деталі або дроти можуть ударятися об пропелери або перешкоджати роботі навігаційної системи, що призведе до втрати керування польотом.

Обмеження щодо виконання польотів

Пряма видимість — корисне навантаження, що перекриває поле зору навігаційної системи, може призвести до неможливості злетіти, польоту з відхиленням від потрібної траєкторії, аварій і вильоту дрона за межі керування.

Час польоту — будь-яке корисне навантаження, яке буде нести дрон, зменшує час польоту. Чим ближче вага до 200 грамів, тим коротшим буде час польоту.

Радіус дії — корисне навантаження, що перекриває антену, може призвести до зменшення радіусу дії, раптової втрати зв'язку, повільного або нечутливого керування.

Сигнал — корисне навантаження, яке випромінює бездротовий сигнал, може призвести до зменшення радіусу дії, раптової втрати зв'язку, повільного або нечутливого керування.

Антенa GPS — корисне навантаження може створювати перешкоди для роботи антени GPS, що призводить до поганого позиціонування GPS і впливає на такі функції, як «Маршрутні точки», «Нічний політ по GPS» і «Стеля».

Висота — додаткова вага й менша щільність повітря можуть призвести до повільного або невідповідного реагування системи керування польотом. Не рекомендується літати на великій висоті з корисним навантаженням.

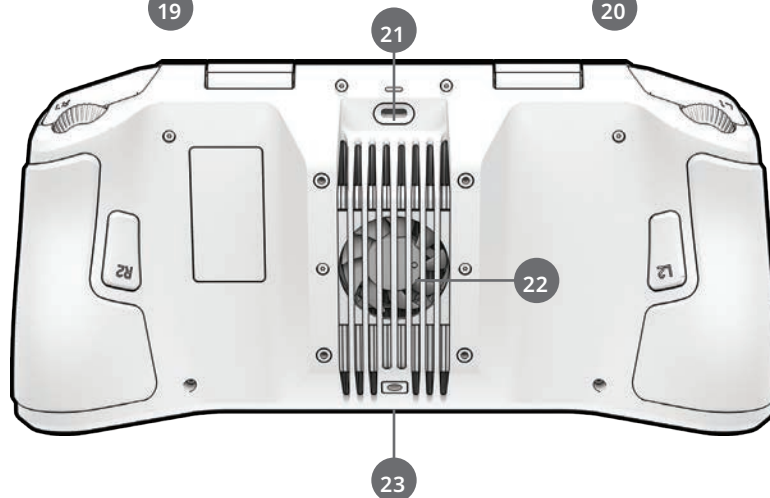
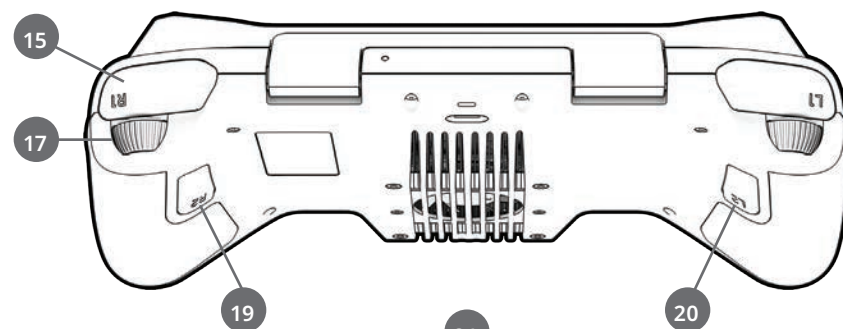
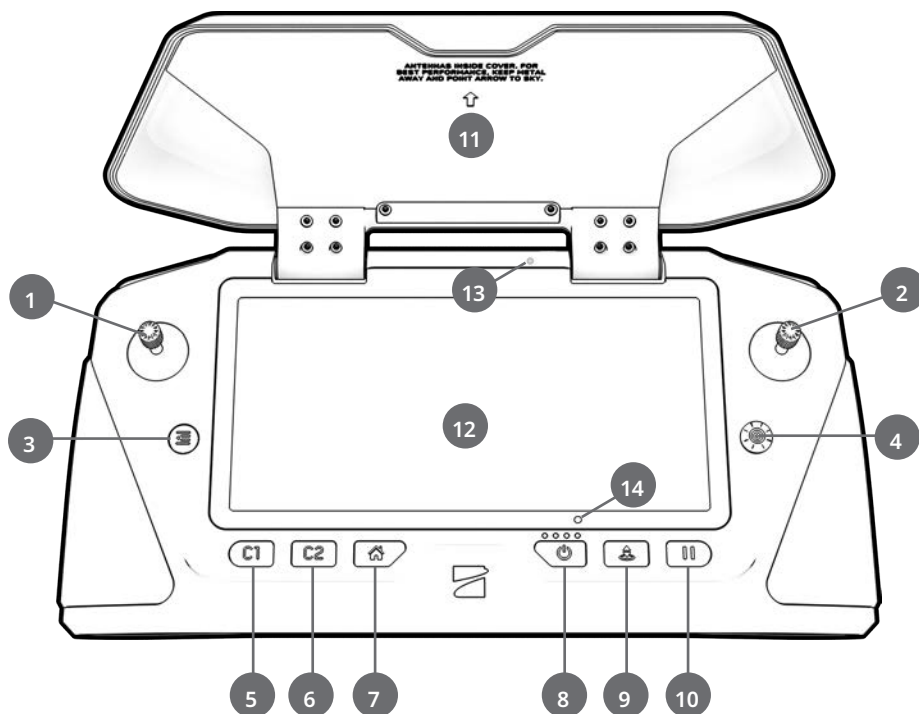


ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Стороннє корисне навантаження може призвести до зменшення тривалості польоту, радіусу дії бездротового зв'язку, висоти, погіршення роботи GPS і загальних характеристик польоту

Огляд

Контролер Skydio Enterprise Controller

1. Лівий джойстик
2. Правий джойстик
3. Кнопка «Меню/назад»
4. Навігаційна панель (D-pad)
5. Кнопка C1 — Уникнення перешкод
6. Кнопка C2 — Вмикання/вимикання вогнів
7. Кнопка «Повернення в домашню точку» (Return to Home button)
8. Кнопка живлення
9. Кнопка запуску/посадки
10. Кнопка «Пауза» (Pause)
11. Кришка контролера
12. Екран інтерфейсу користувача
13. Кнопка перезавантаження
14. Кнопка перезавантаження (альтернативна)
15. Кнопка R1 — Затвор/запис
16. Кнопка L1 — Прискорення
17. Праве коліщатко — Масштабування*
18. Ліве коліщатко — Нахил стабілізатора*
19. Кнопка R2 - Перемикання карти*
20. Кнопка L2 — Перемикання між тепловою й кольоровою камерами*
21. Порт USB-C
22. Охолоджувальний вентилятор
23. Шийний ремінець і кріплення на штатив (¼-20)



* Програмовані:

Крок 1 - Виберіть меню **Device settings**
(Налаштування пристрою)

Крок 2 - Виберіть вкладку **Controller**
(Контролер)

Крок 3 - Виберіть «Призначення кнопок»
(Button Mapping)



УВАГА! Контролер Skydio Enterprise Controller не розрахований на роботу за поганих погодних умов. Не використовуйте його в умовах дощу, туману, снігу тощо. Не кладіть контролер на пісок, бруд або іншу поверхню, частинки якої можуть потрапити у вентилятор.

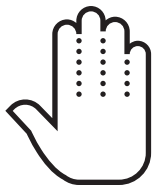
Огляд

SKYDIO AUTONOMY ENTERPRISE

Функція	Опис	Основне призначення	Головні переваги
Уникнення перешкод у безпосередній близькості	Стандартний режим: 25 дюймів (64 см) в обмеженому просторі: 17 дюймів (44 см) Близька відстань: 8,5 дюйма (21 см) в обмеженому просторі: 3 дюйми (44 см) Мінімальна відстань: X2 незначною мірою коригуватиме курс, щоб уникати перешкод, але задача уникнення зіткнень лежатиме в першу чергу на операторі. Вимкнене: уникнення перешкод вимкнено	<ul style="list-style-type: none">• Ситуаційна обізнаність• Огляд	Дає змогу наблизитися ближче до об'єктів під час навігації всередині приміщень, наприклад, пролітати через великі дверні прорізи й зблизька оглядати деталізовані об'єкти
Повернення в домашню точку за допомогою візуальної навігації	Можливість повернення в домашню точку виключно за допомогою візуального орієнтування під час польотів в умовах відсутності GPS-сигналу	<ul style="list-style-type: none">• Ситуаційна обізнаність• Огляд	Забезпечує надійне й безпечне повернення в домашню точку за відсутності високочастотного радіосигналу або GPS-сигналу (наприклад, під мостами)
Superzoom	Об'єднує зображення з шести навігаційних камер із роздільною здатністю 4K для забезпечення всепрямованого огляду. Дає змогу користувачеві здійснювати цифрове масштабування з алгоритмічною стабілізацією зображення	<ul style="list-style-type: none">• Ситуаційна обізнаність	Можливість бачити далі й в усіх напрямках без переміщення дрона — зменшує когнітивне навантаження на оператора
Орбітальна точка (Orbit Point)	Дрон буде орієнтуватися самостійно, обертаючись навколо визначеної користувачем точки на карті	<ul style="list-style-type: none">• Ситуаційна обізнаність	Дає змогу здійснювати спостереження й нагляд за будь-якою спорудою або місцевістю
Стеження на місці	Можливість візуально відстежувати автомобіль або людину з фіксованої позиції на великій відстані	<ul style="list-style-type: none">• Ситуаційна обізнаність	Дає змогу вести приховане спостереження з більшої відстані
Вертикальний огляд	Стабілізатор може повертати камеру прямо вгору над дроном	<ul style="list-style-type: none">• Огляд	Дає змогу оглядати підвісні конструкції, як-от стелі, мости й навіси

Безпека

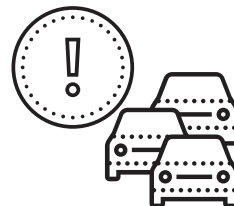
Вказівки з безпеки



Завжди тримайте пальці подалі від пропелерів, що рухаються.



Керуйте дроном з обережністю біля тонких гілок, ліній електропередач, тросів, дротів, сіток, огорож із дратяної сітки тощо.



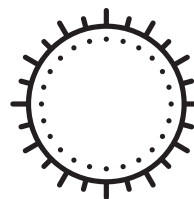
Skydio X2D не уникає рухомих об'єктів.



Skydio X2D не розрахований на використання за поганих погодних умов — не виконуйте польоти під час дощу, снігу, туману, сильного вітру тощо.



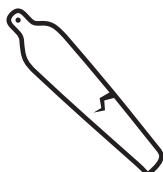
Перш ніж літати над водою, переконайтеся, що дрон успішно захопив сигнал GPS. Запускайте й саджайте дрон тільки на суху поверхню.



Функція уникнення перешкод дроном Skydio X2D вимикається в режимі нічного польоту за допомогою GPS, а її робота може погіршитися за низької освітленості та поганої видимості. Керуйте дроном з особливою обережністю за цих умов.



Очистіть усі камери, щоб Skydio X2D мав чітке зображення.



Перевірте пропелери на наявність пошкоджень перед польотом.



Дотримуйтесь усіх нормативних вимог повноважних органів цивільної авіації, а також усіх дійсних місцевих і федеральних законів

Безпека

Правила безпечних польотів

Перед польотом

- Переконайтеся перед польотом, що об'єктиви всіх камер очищені від пилу й плям
- Перевірте перед польотом магніти й з'єднання акумулятора на відсутність пошкоджень і сміття
- Огляньте перед польотом лопаті пропелера на відсутність щербин, тріщин або інших видимих пошкоджень
- Перевірте перед польотом шасі на відсутність пошкоджень і сміття
- Перед початком польоту переконайтеся, що всі 4 проміни повністю розгорнуті відносно жорстких упорів, а їх затискачі повністю зафіксовані. Невиконання цієї вимоги може призвести до нестабільного польоту та/або втрати керування. Щоб повністю зафіксувати затискач променя, потрібно докладати поміrne зусилля. Якщо затискач закривається з невеликим зусиллям, це означає, що шарнір пошкоджено, і дрон не повинен літати.

Навколишні умови

- Не здійснюйте польоти під час опадів, туману або снігу
- Керуйте дроном обережно за умов недостатнього освітлення, поганої видимості й вночі — функцію уникнення перешкод вимкнено
- Не здійснюйте польоти за екстремально високих температур понад 109°F (43°C)
- Не здійснюйте польоти за екстремально низьких температур нижче 14°F (-10°C)
- Під час польотів за температури нижче 32°F (0°C) переконайтеся, що перед запуском дрона акумулятори попередньо нагріті до температури 50°F (10°C)
- Уникайте вітряної погоди або поривів вітру понад 23 миль/год (37 км/год)
- Керуйте дроном обережно біля світловідбиваючих поверхонь, як-от стоячої води або дзеркал
- Перш ніж літати над водою, переконайтеся, що дрон успішно захопив сигнал GPS. Рекомендована кількість виявлених супутників за виконання польотів над водою — щонайменше 20. Запускайте й саджайте дрон тільки на суху поверхню
- Уникайте об'єктів діаметром менше ніж 0,5 дюйма (1,27 см), як-от тонких гілок, ліній електропостачання, мотузок і сіток
- Не літайте навколо об'єктів, що рухаються, як-от автомобілі, човни, повітряні кулі, тварини або інші дрони

Попередження

- Керуйте дроном з обережністю, коли він літає навколо людей
- Уникайте прозорих або світловідбиваючих поверхонь, вікон або дзеркал, ширина яких перевищує 23 дюйми (58 см)
- Уникайте рухомих перешкод, автомобілів і тварин
- Головний оператор відповідає за слідкування за висотою, дальністю польоту, рівнем заряду акумулятора, а також за моніторинг повідомлень і попереджень у додатку
- Уникайте польотів в умовах низької освітленості
- Якщо Skydio X2 визначить, що навколишнє середовище небезпечне для польоту, на екрані з'являться попереджувальні повідомлення
- У разі отримання відповідних вказівок негайно скеруйте Skydio X2 в найбезпечнішу зону й посадить його
- Польоти на великій висоті можуть значно збільшити час, необхідний для повернення та безпечної посадки
- Лопаті пропелера — гострі, тож поводьтеся з ними обережно
- Особи віком до 18 років не повинні використовувати дрони Skydio або виконувати будь-які інші операції з ними

Нормативні вимоги

- Дотримуйтеся усіх правил і норм органів цивільної авіації, як-от Федеральне управління цивільної авіації США (FAA) або регуляторний орган вашої країни
- Ви несете постійну відповідальність за свій дрон. Перед польотом перевірте можливість використання дрона Skydio X2 на веб-сайті knowbeforeyoufly.org або в додатках B4UFLY чи CASA-verified (Перевірено Службою цивільної авіації США).
- Не виконуйте польоти в зонах, де використання пристрою не дозволено або обмежено.
- Завжди тримайте дрон в межах прямої видимості, якщо ви не отримали від органу цивільної авіації, наприклад FAA, офіційний дозвіл на політ за її межами.



ІНФОРМАЦІЯ. Додаткову інформацію, корисні поради, відео й статті можна знайти на сайтах <https://skydio.com/safety> та <https://skydio.com/support>.

Початок роботи

Заряджання акумуляторів

За допомогою подвійного зарядного пристрою Skydio

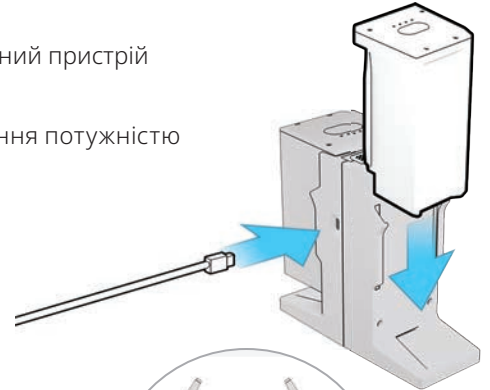
Зарядний пристрій Skydio Dual Charger одночасно забезпечує струмом два акумулятори. Однак пріоритетним буде заряджання акумулятора з вищим рівнем заряду, другий акумулятор буде заряджатися з надлишку вхідної потужності. Щоб повністю зарядити акумулятори потрібно приблизно дві години.

Крок 1 - Вставте один або обидва акумулятори по напрямних у подвійний зарядний пристрій

- магніти зчепляться, щоб зафіксувати акумулятор

Крок 2 - Під'єднайте кабель USB-C з комплекту постачання до адаптера живлення потужністю 100 Вт і подвійного зарядного пристрою

Крок 3 - Підключіть адаптер живлення до джерела живлення 100-240 В



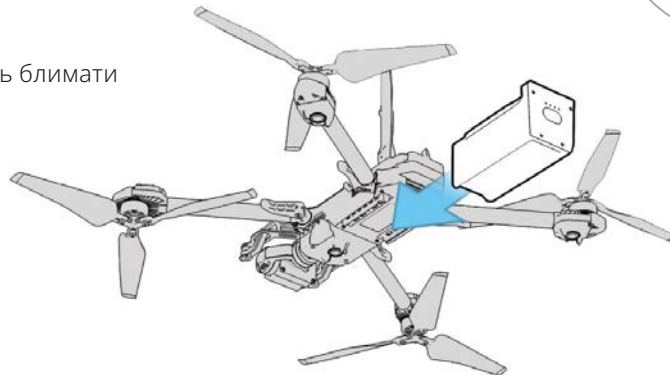
За допомогою Skydio X2D

Крок 1 - Посуньте акумулятор по напрямним до його повної фіксації

Крок 2 - Підключіть X2D за допомогою кабелю USB-C до адаптера живлення потужністю 100 Вт

Крок 3 - Підключіть адаптер живлення до джерела живлення 100-240 В

- X2D ввімкнеться
- індикатори акумулятора почнуть блимати



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Акумулятори Skydio X2D фіксуються за допомогою магнітів, які потенційно можуть притягувати металеве сміття. Перед встановленням акумулятора огляньте магніти й контакти роз'єму, щоб переконатися, що вони чисті, без сміття та пошкоджень. Не використовуйте батареї, якщо пошкоджено магніти або штирі роз'єму.

Рівні заряду акумулятора

Поточний рівень заряду можна дізнатися, натиснувши кнопку живлення на акумуляторі:

1 light	● ○ ○ ○	0–37% charged
2 lights	● ● ○ ○	38–62% charged
3 lights	● ● ● ○	63–87% charged
4 lights	● ● ● ●	88–100% charged

Початок роботи

Заряджання контролера Enterprise Controller

Крок 1 - Підключіть контролер за допомогою кабелю USB-C до адаптера живлення потужністю 65 Вт

- або до стандартного адаптера живлення потужністю 18 Вт або вище

Крок 2 - Підключіть адаптер живлення до джерела живлення 100-240 В

- блимання індикаторів означатиме, що пристрій заряджається
- контролер увімкнеться й відобразить рівень заряду
- індикатори постійно світлитимуть синім протягом 1 хвилини, а X2D вимкнеться, що свідчитиме про завершення заряджання



ПРИМІТКА. Контролер Skydio Enterprise Controller можна заряджати під час використання, зокрема під час керування X2D.

Рівні заряду контролера Enterprise Controller

Коли контролер увімкнений або заряджається, індикатори на його передній панелі вказують на поточний стан заряду. Коли контролер вимкнений, стан заряду контролера можна переглянути, натиснувши кнопку живлення.

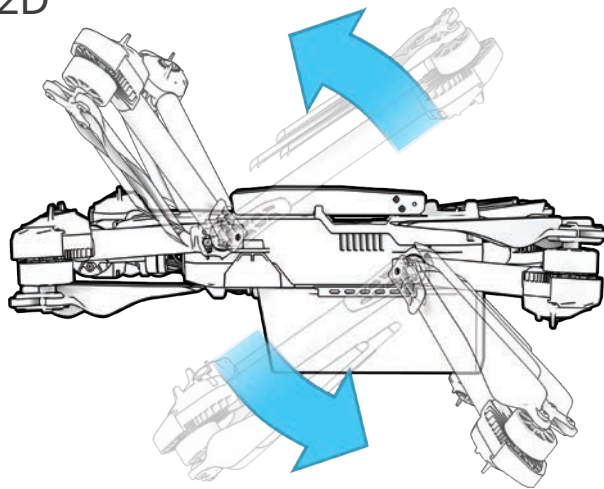
1 red	● ○ ○ ○	5% or less
1 yellow	● ○ ○ ○	6%–15%
1 blue	● ○ ○ ○	16%–37%
2 blue	● ● ○ ○	38%–62%
3 blue	● ● ● ○	63%–87%
4 blue	● ● ● ●	88%–100%



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Не здійснюйте польоти, коли акумулятор контролера Skydio Enterprise Controller розряджений. Якщо під час польоту рівень заряду акумулятора контролера стає низьким, скеруйте дрон у безпечне місце й негайно посадіть його.

Початок роботи

Розкладання Skydio X2D



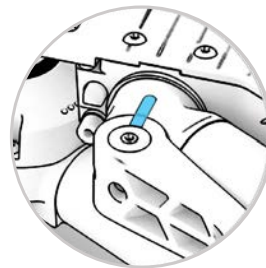
Крок 1 - Розблокуйте 4 затискачі променів

Крок 2 - Підніміть промені двигунів і відведіть їх від корпусу

- ви маєте почути й відчути клацання
- якщо ви відчуваєте будь-який опір під час розкладання променів, натискайте на них у напрямку назовні (горизонтально), щоб вивести їх із зафіксованого положення

Крок 3 - Поверніть 4 затискачі променів до заблокованого положення

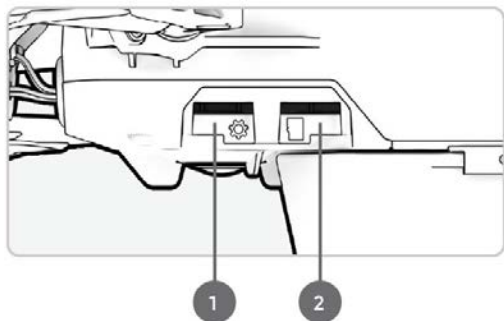
- переконайтеся, що сині позначки збігаються



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Лопаті пропелера — гострі. Поводьтеся з ними обережно.

Крок 4 - Перевірте, чи встановлені карти пам'яті журналів й даних

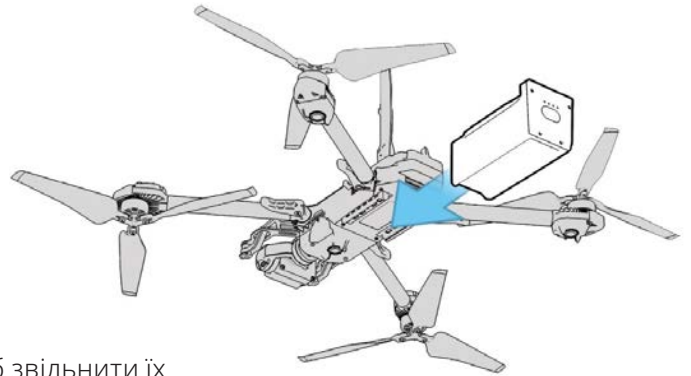
1. Карта журналів (не виймати) — використовується для запису журналів і майбутніх оновлень
2. Карта даних — використовується для запису зображень і відео



Початок роботи

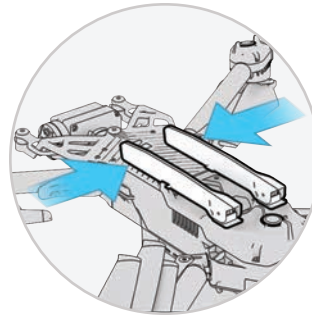
Розкладання Skydio X2D

Крок 5 - Посуньте акумулятор по напрямних у бік камери, доки не зафіксуються магніти



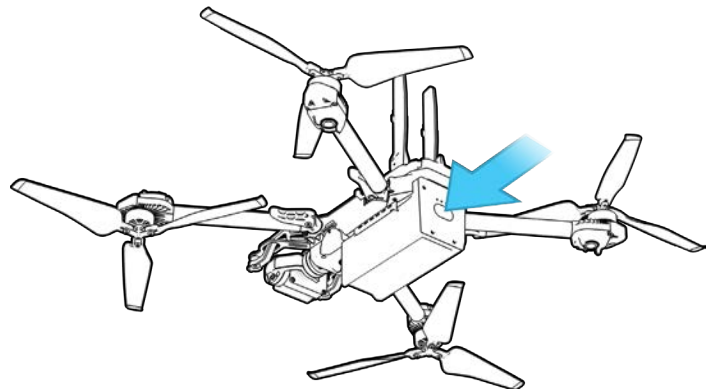
Крок 6 - Обережно натисніть на антени всередину, щоб звільнити їх

- переведіть у вертикальне положення



Крок 7 - Увімкніть живлення Skydio X2D

- натисніть і утримуйте кнопку живлення на акумуляторі протягом 3 секунд



ПОРАДА. Це рекомендований порядок дій при збиранні X2D. Необов'язково розкласти промені й антени X2D перед встановленням акумулятора й увімкненням живлення дрона. Під час наступних розкладань спочатку встановіть акумулятор і увімкніть живлення дрона, а потім розгорніть промені й антени, поки дрон завантажується.

Початок роботи

Активація контролера Enterprise Controller

Крок 1 - Обережно відкрийте кришку контролера

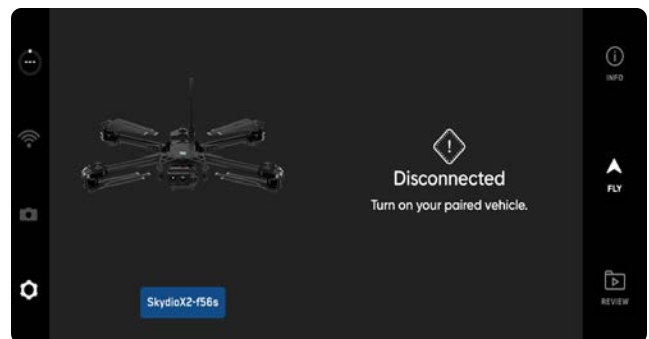
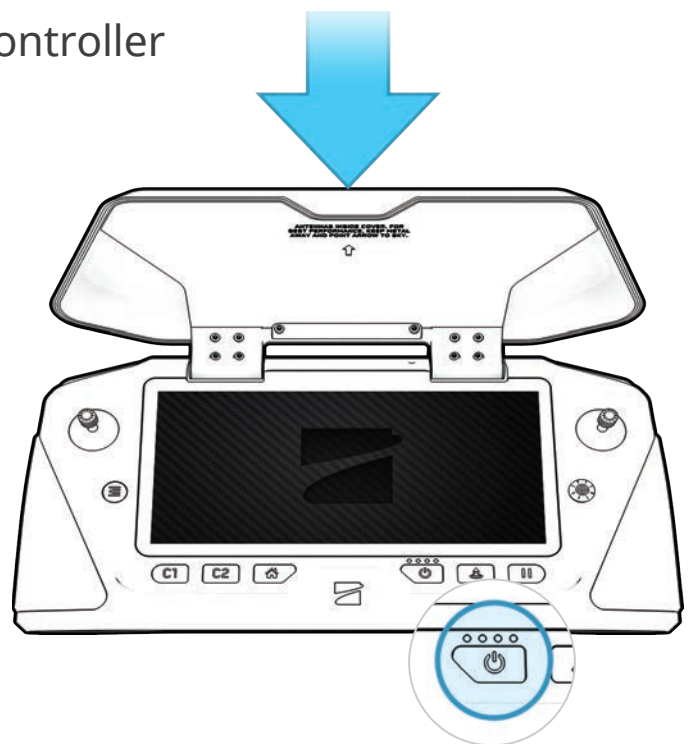
- у кришку контролера вбудовані антени

Крок 2 - Увімкніть живлення контролера

- Натисніть та утримуйте кнопку живлення протягом 3 секунд.

Крок 3 - Активуйте контролер

- прочитайте й прийміть Умови покупки
- створіть пароль пристрою для розблокування контролера
- пароль буде потрібен для розблокування контролера під час увімкнення або виходу зі стану сну

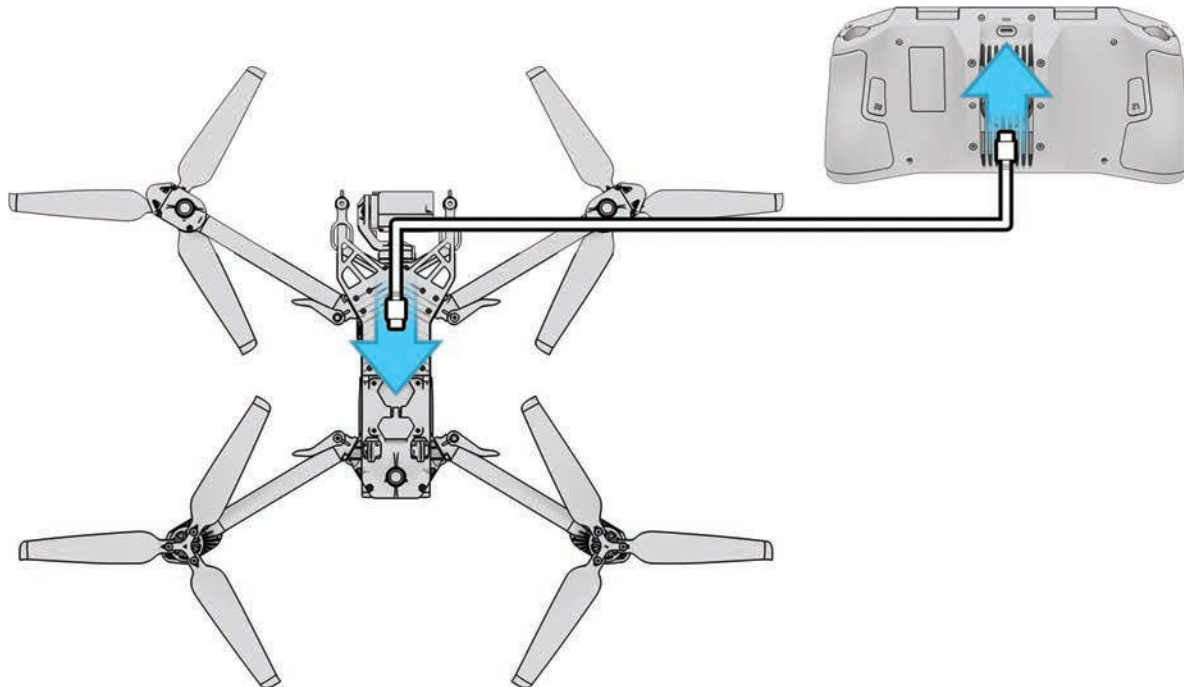


ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Цей пароль неможливо відновити або скинути, якщо ви його забули! Переконайтеся, що він записаний і зберігається в безпечному місці. Якщо пароль втрачено, контролер більше не можна буде використовувати й буде потрібно замінити.

Початок роботи

Сполучення пристроїв

Щоб керувати дроном Skydio X2D, його потрібно сполучити з контролером Enterprise Controller.



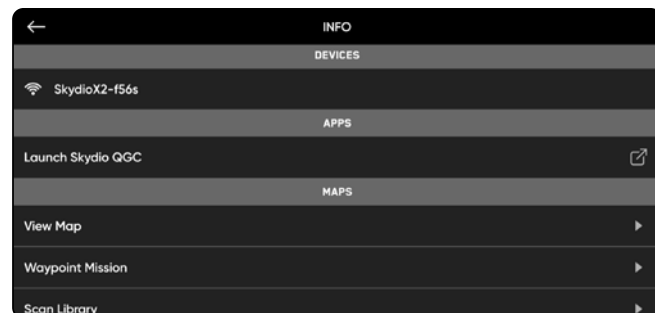
Крок 1 - Увімкніть живлення дрона X2D й контролера Enterprise Controller

Крок 2 - Підключіть контролер до дрона X2D

- за допомогою кабелю USB-C
- зачекайте приблизно 15 секунд

Крок 3 - Переконайтеся, що ваш Skydio X2D було сполучено

- Виберіть меню «ІНФО» (INFO)
- назва дрона вказана в розділі «Сполучений дрон»



ПРИМІТКА. Контролер Skydio Enterprise Controller може бути сполучений лише з одним дроном одночасно.

Початок роботи

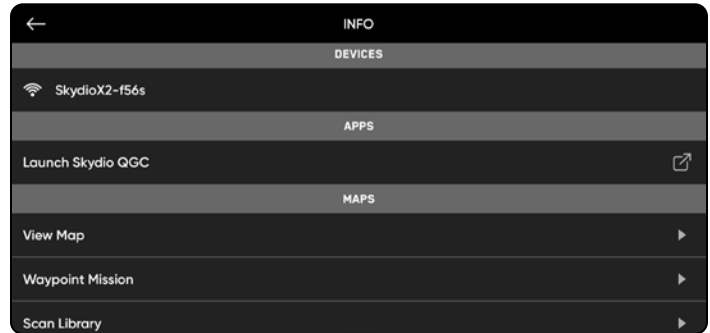
Оновлення системи X2D

Оновлення від компанії Skydio містять важливі вдосконалення й виправлення, призначені для підвищення характеристик і оптимізації керування польотом і функцій для роботи вашої офлайн-системи Skydio X2D, контролера Enterprise Controller та подвійного зарядного пристрою Dual Charger. Ви можете оновлювати свої дрони та контролер Enterprise Controller у будь-якому порядку, проте важливо, щоб ви оновлювали подвійний зарядний пристрій Dual Charger в останню чергу. Ви можете використовувати один флеш-накопичувач (або пристрій для читання карт пам'яті) для оновлення однієї системи за раз або завантажити файли оновлення на декілька накопичувачів, щоб оновлювати одночасно кілька приладів.

Отримати пакет оновлень від Skydio можна двома способами: з SD-карти пам'яті або через безпечне завантаження.

Щоб оновити вашу офлайн-систему Skydio X2D, вам знадобиться:

- комп'ютер із підключенням до Інтернету
- пристрій для читання карт пам'яті з підключенням USB-C **АБО**
- флеш-накопичувач USB-C, який дозволено використовувати вашим керівництвом або відділом інформаційної безпеки
- відформатований у файлову систему exFAT



Оновлення за допомогою карти пам'яті

Крок 1 - Вставте SD-карту, яку ви отримали від Skydio, в пристрій для читання карт USB-C

Крок 2 - Вставте пристрій для читання карт пам'яті в порт USB-C дрона

Крок 3 - Увімкніть живлення дрона

- оновлення почнеться автоматично
- LED-індикатори дрона пульсуватимуть синім
- стабілізатор камери вимкнеться та перестане виконувати свою функцію
- цей процес може зайняти декілька хвилин
- після завершення оновлення стабілізатор камери знову увімкнеться

Крок 4 - Від'єднайте флеш-накопичувач USB-C



Початок роботи

Оновлення за допомогою безпечного завантаження

Крок 1 - Перейдіть до файлів для офлайн-оновлення дронів на порталі Skydio Fleet Manager

- файл у форматі **.zip** — це оновлення для дрона X2D
- файл у форматі **.tar** — це оновлення для контролера Skydio Enterprise Controller

Крок 2 - Згенеруйте файл .zip і завантажте файл .tar

Крок 3 - Вставте накопичувач у комп'ютер

Крок 4 - Скопіюйте папку `offline_ota` і файл `.tar` у кореневий каталог накопичувача

- Файли не мають міститися в будь-якій підпапці
- Безпечно видаліть накопичувач із комп'ютера

Крок 5 - Вставте накопичувач у порт USB-C дрона

Крок 6 - Увімкніть живлення дрона

- оновлення почнеться автоматично
- LED-індикатори дрона пульсуватимуть синім
- стабілізатор камери вимкнеться та перестане виконувати свою функцію
- цей процес може зайняти декілька хвилин
- після завершення оновлення стабілізатор камери знову увімкнеться

Крок 7 - Від'єднайте накопичувач

Переконайтеся в тому, що оновлення встановлено правильно

Крок 8 - Увімкніть живлення Skydio X2D й контролера Skydio Enterprise Controller і підключіться до дрона

Крок 9 - Виберіть меню **«ІНФО» (INFO)**

Крок 10 - Виберіть **«Сполучений дрон» (Paired Drone)**

- переконайтеся, що вказана версія програмного забезпечення відповідає версії, яку надала Skydio

Оновлення контролера Skydio Enterprise Controller

Крок 1 - Увімкніть живлення контролера

Крок 2 - Виберіть меню **ІНФО** .

Крок 3 - Виберіть **Оновлення контролера**

Крок 4 - Вставте накопичувач у контролер

Крок 5 - Виберіть **Оновлення**

Крок 6 - Перейдіть до кореневої папки накопичувача

Крок 7 - Виберіть файл оновлення з розширенням `.tar`

Крок 8 - Виберіть **Готово**

- оновлення почнеться автоматично
- дочекайтеся завершення оновлення, яке може тривати приблизно п'ять хвилин
- під час цього процесу ваш контролер може кілька разів перезавантажитися

Крок 9 - Переконайтеся, що номер версії відповідає номеру версії, наданому компанією Skydio

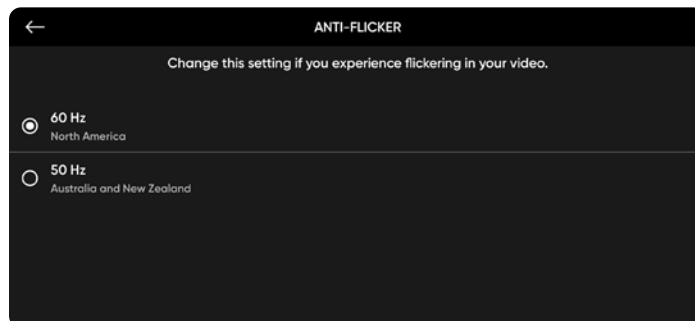


Початок роботи

Функція антимерехтіння

Налаштуйте параметри для запобігання мерехтіння, якщо воно спостерігається у вашому відео. Це налаштування зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення.

- 60 Гц (за замовчуванням) — Північна Америка
- 50 Гц — Європа, Австралія, Африка



Вибір каналу дрона X2D 5 ГГц

Вручну виберіть свій радіочастотний канал, щоб уникнути його перенавантаження іншими сигналами. Стандартні канали Wi-Fi на 5 ГГц, які відповідають таким частотам:

- Авто
- 36: 5180 МГц
- 40: 5200 МГц
- 44: 5220 МГц
- 48: 5240 МГц
- 149: 5745 МГц
- 153: 5765 МГц
- 157: 5785 МГц
- 161: 5805 МГц
- 165: 5825 МГц

Щоб вибрати канали:

Крок 1 - Виберіть значок «Налаштування»

Крок 2 - Виберіть вкладку «Drone» (Дрон)

Крок 3 - Виберіть радіоканал



ПРИМІТКА. Для досягнення найкращих результатів компанія Skydio рекомендує залишити налаштування «Channel Selection» (Вибір каналу) в режимі «Auto» (Авто).

Початок роботи

Вибір каналу й смуги пропускання дрона X2D 1,8 ГГц

Щоб вибрати діапазони й канали:

Крок 1 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

Крок 2 - Виберіть свій дрон у розділі **Devices** (Пристрої)

Крок 3 - Виберіть «Радіо» (**Radio**)

Крок 4 - Виберіть «Вибір смуги пропускання каналу» (**Channel Bandwidth Selection**)

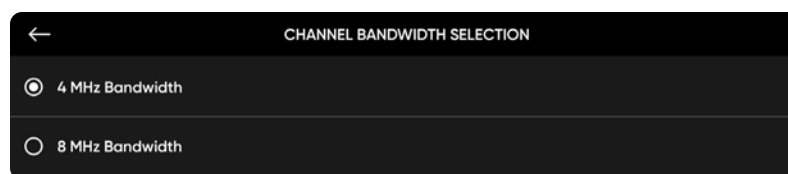
Смуга пропускання 4 МГц

- Канал 3 (1813 МГц) – канал 57 (1867 МГц)

Смуга пропускання 8 МГц

- Канал 4 (1814 МГц) – канал 56 (1866 МГц)

Крок 5 - Виберіть «Готово» (**Finish**)



Вибір каналу та діапазону дрона X2D з багатодіапазонним зв'язком (модифікація Multiband)

Вручну виберіть свої налаштування радіочастоти, діапазону, каналу й частоти живлення, щоб уникнути перенавантаження іншими сигналами. Є шість діапазонів і відповідні канали:

Крок 1 - Виберіть меню «ІНФО» (**INFO**)

Крок 2 - Виберіть назву дрона

Крок 3 - Виберіть меню «Радіо» (**Radio**) й вкладку «Вибір діапазону» (**Band Selection**), щоб вибрати діапазон радіозв'язку

Крок 4 - Виберіть меню «Радіо» (**Radio**), а потім виберіть «Канал» (**Channel**)



- Діапазон M1 - 1,6 ГГц/канали 1700-1725 МГц

Через перешкоди GPS-зв'язку висота польоту дрона обмежена до 33 футів (10 м) над місцем запуску.

- Діапазон M2 - 1,8 ГГц/канали 1780-1850 МГц
- Діапазон M5 - 2,0 ГГц/канали 2020-2110 МГц
- Діапазон M3 - 2,2 ГГц/канали 2200-2300 МГц
- Діапазон M4 - 2,3 ГГц/канали 2301-2390 МГц
- Діапазон M6 - 2,4 ГГц (за замовчуванням)/канали 2400-2500 МГц

Перед польотом

Налаштування карт

Імпортуйте власні плитки QGC й Mapbox у контролер Skydio Enterprise Controller через флеш-накопичувач USB-C або пристрій для читання карт пам'яті SD.

Крок 1 - Завантажте файли карт на флеш-накопичувач USB-C або карту пам'яті SD

Крок 2 - Вставте накопичувач USB-C або адаптер у контролер

Крок 3 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

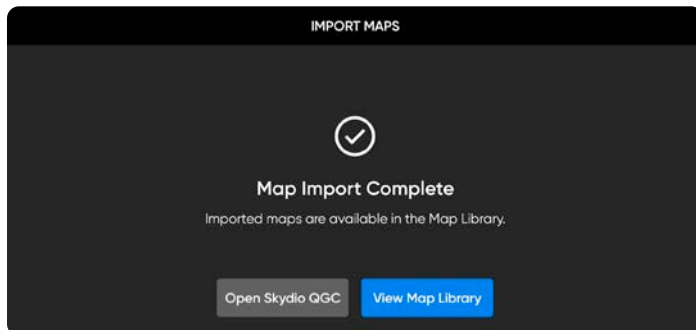
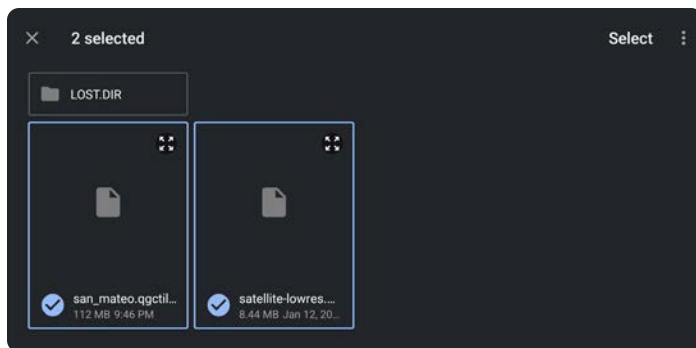
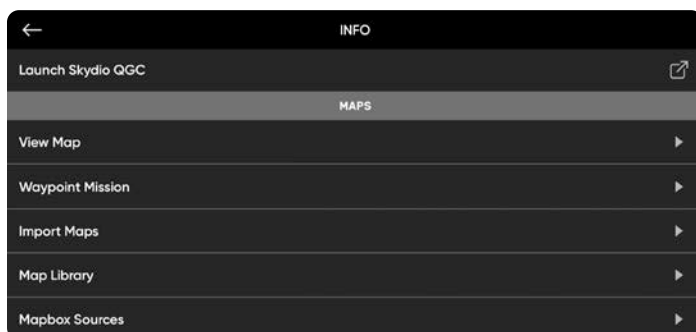
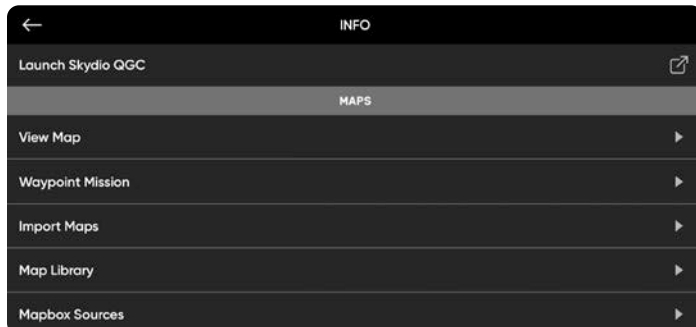
Крок 4 - Виберіть «Імпорт карт»(Import Maps)

Крок 5 - Виберіть «Карти» (Maps)

- перейдіть на пристрій збереження даних
- виберіть карти, які бажаєте імпортувати

Крок 6 - Виберіть Done (Готово)

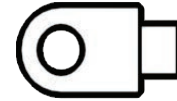
- зачекайте, доки буде імпортовано карти
- Виберіть «Переглянути бібліотеку карт» (View Map Library), щоб переглянути імпортовані карти
- Якщо ви завантажили карту QGC, ви також побачите опцію «Відкрити Skydio QGC»



Перед польотом

Шифрування

Перш ніж використовувати функцію шифрування на дроні X2D, її треба налаштувати за допомогою брелока для шифрування. Під час налаштування системи шифрування з дроном сполучається конкретний брелок, тому їх важливо зберігати разом. Щоб налаштувати функцію шифрування:



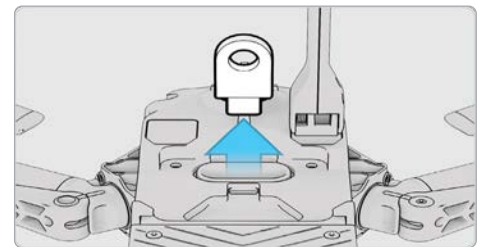
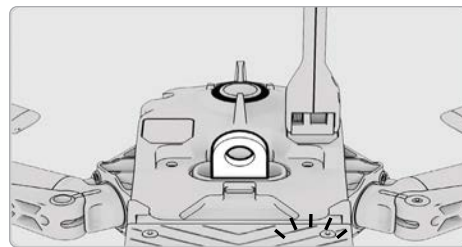
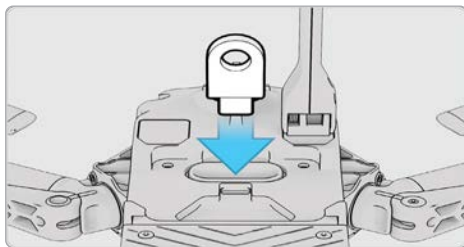
Крок 1 - Увімкніть живлення дрона Skydio X2D

Крок 2 - Вставте брелок для шифрування в порт USB-C на дроні

- Індикатори на брелоку почнуть блимати

Крок 3 - Вийміть брелок для шифрування, коли індикатори на ньому згаснуть

- Систему потрібно налаштувати лише один раз
- Медіадані Skydio X2D тепер буде зашифровано



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Під час налаштування системи шифрування з дроном сполучається конкретний брелок, тому їх важливо зберігати разом. Використання іншого брелока для шифрування призведе до перезапису налаштувань і сполучення нового брелока з дроном. Усі зашифровані дані, згенеровані з використанням оригінального брелока, будуть видалені.

Перед польотом

Увімкнення (або вимкнення) шифрування

У вас є можливість увімкнути або вимкнути шифрування. Якщо вибрано «Увімкнути шифрування» (Enable Encryption), всі записані медіадані будуть зашифровані. Якщо вибрано «Вимкнути шифрування», всі записані медіадані не шифруватимуться.

Щоб увімкнути або вимкнути шифрування:

Крок 1 - Увімкніть живлення контролера Skydio Enterprise Controller

- дочекайтеся підключення дрона X2D до нього

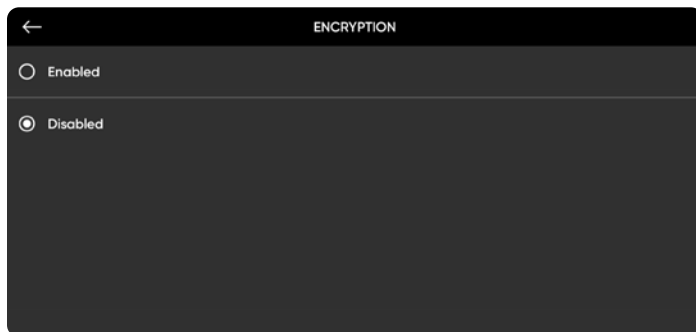
Крок 2 - Виберіть меню ІНФО .

Крок 3 - Виберіть свій дрон у розділі «Пристрої» (Devices)



Крок 4 - Виберіть «Шифрування»

- Вибір зберігається для наступних польотів і циклів живлення



Перед польотом

Планування польоту за маршрутними точками

Крок 1 - Виберіть меню «ІНФО» (INFO)

Крок 2 - Виберіть «Політ за маршрутними точками» (Select Waypoint Mission)

Крок 3 - Відмасштабуйте двома пальцями карту й перетягніть її, щоб установити початкову позицію для польоту за маршрутними точками

Крок 4 - Натисніть і утримуйте карту

Крок 5 - Виберіть «Додати маршрутну точку» (Add Waypoint), щоб додати маршрутну точку

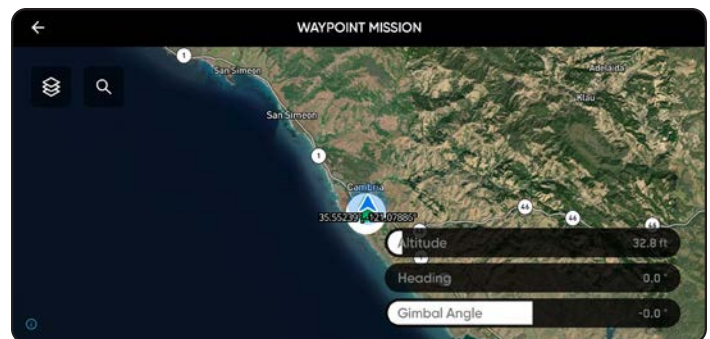
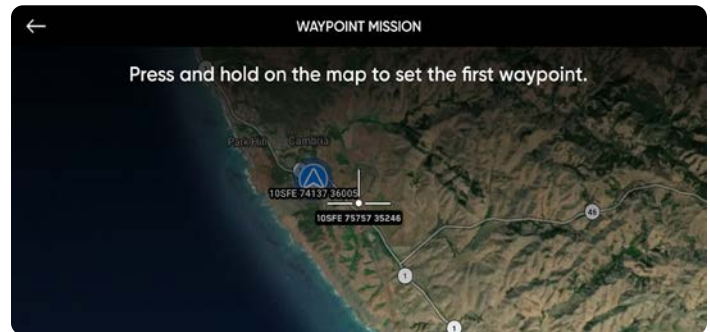
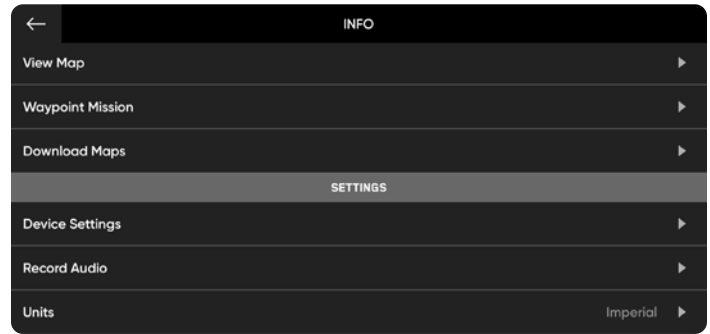
Крок 6 - Натисніть і утримуйте карту ще раз, щоб додати другу маршрутну точку

- налаштування просторового положення дрона відповідатиме попередній маршрутній точці

Крок 7 - Установіть висоту, курс і кут стабілізатора камери для вибраної маршрутної точки

Крок 8 - Продовжуйте додавати маршрутні точки, поки маршрут польоту не буде введено повністю

- маршрут може складатися з не більш ніж 256 маршрутних точок



Налаштування на рівні маршруту, як-от швидкість і дії при втраті зв'язку, можна сконфігурувати під час польоту.

- Щоб змінити наявну маршрутну точку, натисніть на неї і змініть налаштування.
- Перетягніть маршрутну точку, щоб змінити її розташування за бажанням
- Щоб видалити окрему маршрутну точку, натисніть і утримуйте її, а потім виберіть «Видалити» (Delete)
- Щоб видалити всю місію й очистити всі маршрутні точки, виберіть значок кошика й натисніть ОК



ПРИМІТКА. Маршрутні точки створюються за допомогою GPS-координат. Для виконання польоту за маршрутними точками потрібен чіткий сигнал GPS (приблизно з 20 супутників).

Перед польотом

Налаштування параметрів дрона

Меню налаштувань пристрою надає доступ до налаштувань вашого дрона й контролера та дає змогу налаштувати керування польотом. Виберіть значок меню налаштувань пристрою, а потім вкладку «Дрон» (Drone).

Обмеження польотів

Стеля -

- налаштувати — максимальна висота від 9 футів (3 м) до 1500 футів (457 м)
- відключити — максимально дозволена висота польоту

Обмеження висоти за слабким сигналом GPS (GPS Weak Altitude Limit) - (увімкнено за замовчуванням) запобігає польоту на висоті понад 33 фути (10 м) на відкритому просторі й 66 футів (20 м) у приміщенні, коли сигнал GPS слабкий



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Вмикання цього режиму вимикає обмеження висоти, і ваш дрон літатиме лише за допомогою візуальної навігації. Щоб зменшити ризик аварійної посадки, керуйте дроном таким чином, щоб він летів траєкторією поблизу поверхонь і об'єктів.

Уникнення перешкод

Дає змогу виконувати навігацію в обмеженому просторі й зблизька оглядати деталізовані об'єкти. Під час польоту поблизу перешкод ваш дрон дотримуватиметься вибраних налаштувань щодо відстані до них. Виберіть режим уникнення перешкод, який найкраще підходить для зони виконання польоту.

Регульовані межі

За замовчуванням увімкнено. Відстань уникнення перешкод динамічно зменшуватиметься, щоб дрон міг пролітати через вузькі ділянки, після чого будуть відновлені стандартні налаштування відстані уникнення перешкод.

Крок 1 - Виберіть меню налаштувань дрона, а потім вкладку «Дрон» (Drone)

Крок 2 - Виберіть параметр «Уникнення перешкод» (Obstacle Avoidance) і прокрутіть меню вниз

Крок 3 - Увімкніть або вимкніть режим «Регульовані межі» (Variable Margins)

Уникнення перешкод (Obstacle Avoidance)	Відстань від перешкоди: звичайні ділянки	Відстань від перешкоди: вузькі ділянки	Максимальна швидкість польоту
Стандартний режим (за замовчуванням)	25 дюймів (63,5 см)	17 дюймів (44 см)	31 миля/год (50 км/год)
Близька відстань	8,5 дюйма (21,6 см)	3 дюйми (8 см)	18 миль/год (29 км/год)
Мінімальна відстань	Дрон незначною мірою коригуватиме курс, щоб уникати перешкод, але задача уникнення зіткнень лежатиме в першу чергу на операторі.	Дрон незначною мірою коригуватиме курс, щоб уникати перешкод, але задача уникнення зіткнень лежатиме в першу чергу на операторі.	18 миль/год (29 км/год)
Вимкнено	Дрон не уникатиме перешкод	Дрон не уникатиме перешкод	18 миль/год (29 км/год)

Поведінка під час польоту

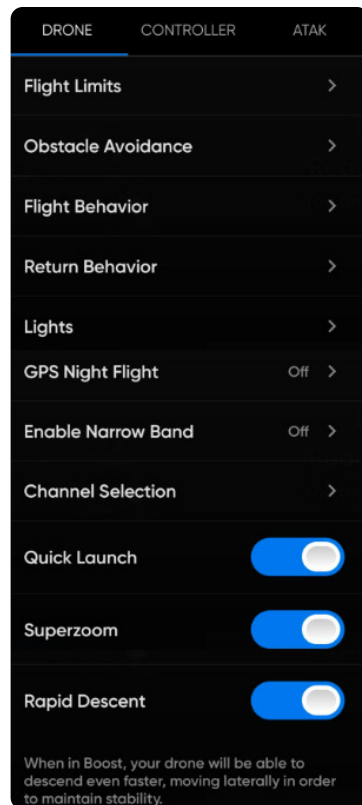
Зупинка біля споруди

Коли ваш дрон знаходиться в межах 8 футів (2,5 м) від перешкоди, він не відхилятиметься від свого курсу. Натомість він зменшить швидкість і збереже позицію, що дасть змогу точніше маневрувати в безпосередній близькості від споруди.

Крок 1 - Почніть політ у ручному режимі (Manual)

Крок 2 - Виберіть меню «Поведінка під час польоту» (Flight Behaviour) і увімкніть відповідний параметр

Крок 3 - Встановіть швидкість біля перешкоди від 1 до 10 миль/год (16 км/год)



Перед польотом

Налаштування параметрів дрона

«Параметри повернення»(Return Behavior) — налаштування параметрів повернення в домашню точку

«Напрямок спостереження дрона»(Drone Looks) — вибір напрямку спостереження дрона: у напрямку повернення або протилежному

«Тип повернення»(Return Type)— вибір навігації за GPS або візуальної навігації

- встановлюйте тип повернення за допомогою візуальної навігації під час польоту в умовах відсутності GPS-сигналу
- під час повернення дрон дотримується встановленого налаштування уникання перешкод

«Висота повернення»(Return Height) — налаштування висоти, на яку дрон підніметься перед поверненням

- висота повернення за замовчуванням — 66 футів (20 м)

«Висота» (Height Behavior) — вибір між налаштуваннями «Абсолютна» (Absolute) або «Відносна» (Relative)

- «Абсолютна» (Absolute) — підйом перед початком повернення на вказану висоту повернення відносно точки запуску
- «Відносна» (Relative) (за замовчуванням) — підйом перед початком повернення на вказану висоту повернення відносно поточного положення дрона

«Швидкість повернення» (Return Speed)— налаштування швидкості, з якою дрон буде летіти під час повернення

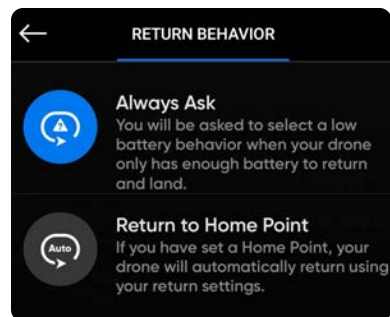
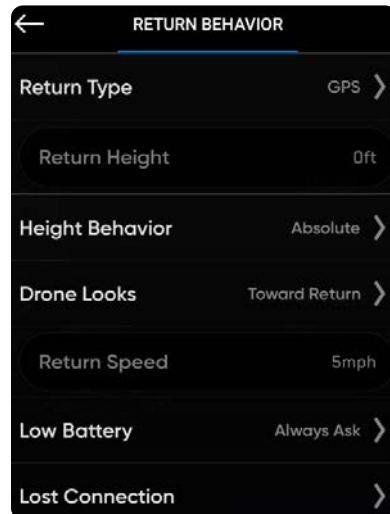
«Низький заряд» (Low Battery)—

Skydio автоматично повертатиметься до домашньої точки, якщо заряду акумулятора достатньо для повернення й приземлення. Це налаштування зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення. Увімкніть в меню «Параметри повернення» (Return Behaviors)

- «Завжди запитувати» (Always Ask) (за замовчуванням) — вам буде запропоновано вибрати, які дії має виконувати дрон за низького рівня заряду акумулятора, коли його вистачить лише на повернення й посадку
- «Повернутися до домашньої точки» (Return to Home Point) — дрон автоматично повернеться до заданої домашньої точки, дотримуючись налаштувань повернення

«Втрата зв'язку» —

- «Повернення в разі втрати зв'язку» (Return when Disconnected) — вимкніть, щоб вимкнути функцію повернення в разі втрати зв'язку й, власне, меню «Втрата зв'язку». Якщо X2 втратить зв'язок, він не повертатиметься, а буде зависати, доки заряд акумулятора не стане низьким, а потім приземлиться.
- «Чекати перед поверненням» (Wait Before Return) — укажіть тривалість очікування X2, перш ніж ініціювати зворотний політ, що надасть час для повторного підключення.
- «Приземлення відразу після повернення» (Land Once Returned) — якщо ввімкнено, після повернення X2 зависне на певний завданий час, а потім приземлиться.
- «Чекати перед приземленням» (Wait Before Land) — установіть час від 0 до 300 секунд (за замовчуванням 240 секунд), протягом якого X2 має чекати перед приземленням. Це налаштування доступне лише тоді, коли ввімкнено параметр «Приземлення відразу після повернення» (Land Once Return).



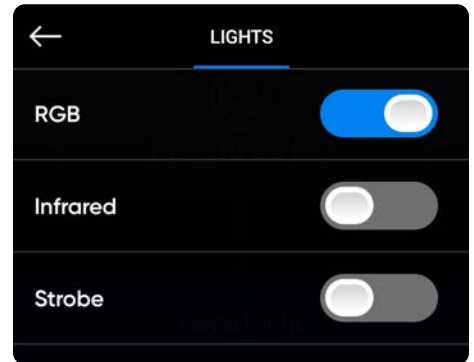
ПРИМІТКА. Параметри повернення й налаштування в разі втрати зв'язку зберігатимуться для наступних польотів і циклів живлення. Якщо опцію «Повернення до домашньої точки» (Return to Home Point) в меню «Параметри повернення» (Return Behavior) не ввімкнено, Skydio X2 не повертатиметься автоматично в домашню точку, коли заряд акумулятора буде на низькому рівні.

Перед польотом

Налаштування параметрів дрона

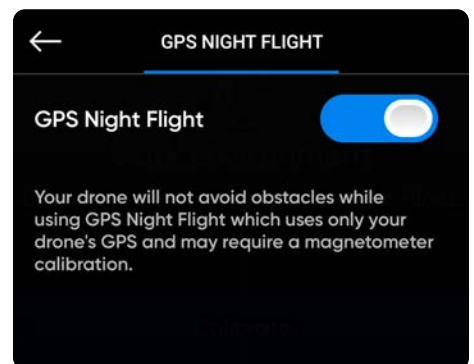
«Вогні»(Lights): налаштування навігаційних вогнів

- «Кольорові увімкнено» (RGB On) (за замовчуванням) — синій, коли дрон увімкнений, і червоний та зелений, коли він у польоті
- «Кольорові вимкнено» (RGB Off) — навігаційні вогні залишатимуться вимкненими, коли дрон увімкнеться, і під час польоту. Налаштування зберігатимуться для наступних польотів і циклів живлення.
- «Інфрачервоні» (Infrared)— не можна побачити неозброєним оком
- «Стробоскопічні» (Strobe) — дрон можна відстежувати візуально в умовах низької освітленості на відстані до 3 миль (4,8 км). Стробоскопічні й інфрачервоні вогні не можна використовувати одночасно



«Нічний політ по GPS»(GPS Night Flight): для польотів в умовах низької освітленості

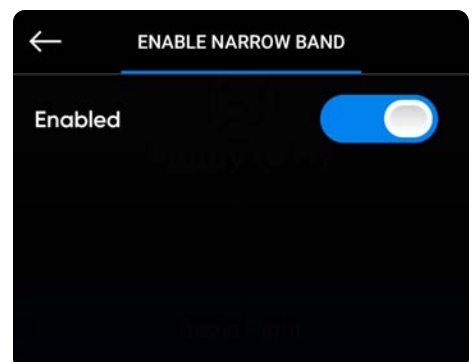
- вимагає калібрування магнітометра перед запуском
- для навігації використовує GPS-датчики замість візуальної системи



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Коли використовується режим нічних польотів по GPS, функцію уникнення перешкод має бути вимкнено. Skydio X2D може трохи дрейфувати в режимі нічних польотів по GPS, тож потрібно бути особливо обережним під час керування дроном у цьому режимі й не перебувати в безпосередній близькості від нього.

«Увімкнути вузький діапазон» (Enable Narrow Band): зміна радіочастоти на вузький діапазон (на дронах, що працюють у діапазоні 5 ГГц).

- дає змогу виконувати польоти на більшу дальність без втрати зв'язку
- розширює радіус дії контролера за відсутності перешкод
- якість відео може дещо погіршитися



ПРИМІТКА. Вузький діапазон для збільшення радіусу керування слід вмикати лише за умов відсутності перешкод і за наявності прямої видимості дрона.

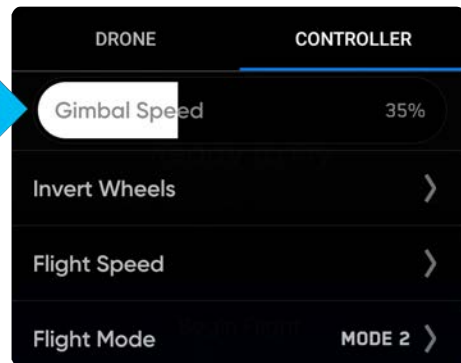
«Швидке зниження» (Rapid Descent): увімкніть опцію «Швидке зниження», щоб збільшувати швидкість підйому та зниження до максимальної, натиснувши й утримуючи кнопку «Прискорити» (Boost).

- Швидкість підйому: 22 миль/год (10 м/сек)
- Швидкість зниження: 9 миль/год (4 м/сек)

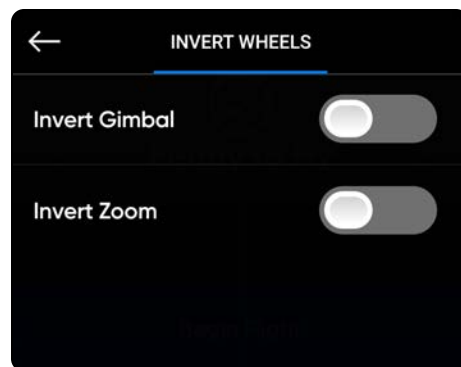
Перед польотом

Налаштування параметрів контролера

«Швидкість стабілізатора»(Gimbal Speed): налаштування швидкості нахилу й підйому стабілізатора камери.

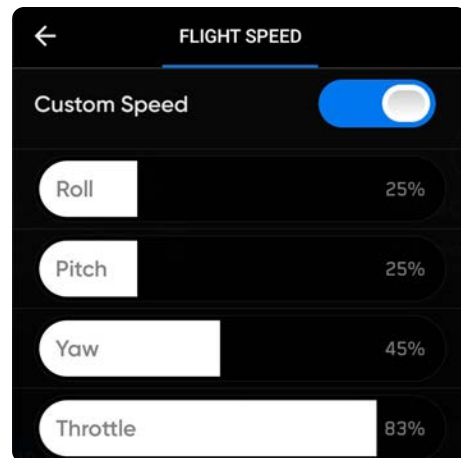


«Інвертувати коліщатка» (Invert Wheels): інвертування стандартних налаштувань лівого коліщатка (нахил стабілізатора) і правого коліщатка (масштабування) на контролері.



«Швидкість польоту»(Flight Speed): налаштування максимально дозволеної швидкості крену, тангажу, ристання й тяги. Вимкнено — параметри швидкості польоту встановлені за замовчуванням:

- Крен — 25 %
- Тангаж — 25 %
- Ристання — 45 %
- Тяга — 83 %



Перед польотом

Налаштування параметрів контролера

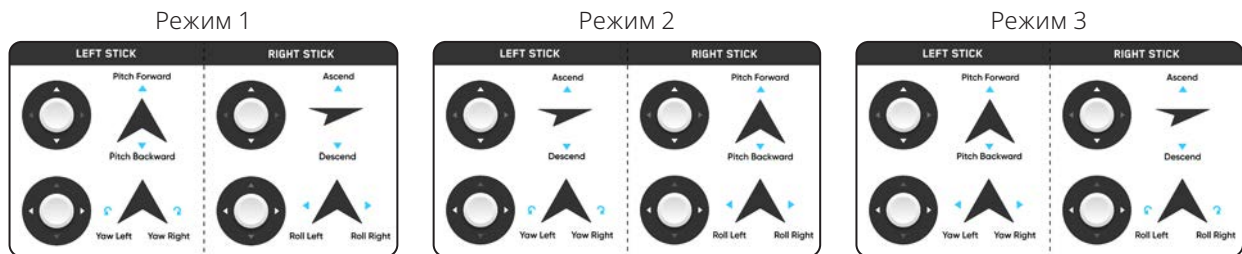
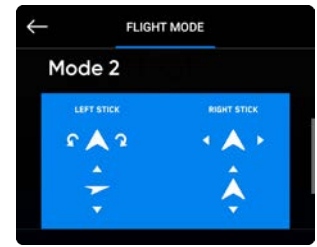
«Режим польоту» (Flight Mode): визначає, як саме можна використовувати джойстики контролера для маневрування X2D. Ви можете перемикатися між режимами 1, 2 (за замовчуванням) і 3. Щоб змінити режим польоту:

Крок 1 - Виберіть значок «Налаштування»

Крок 2 - Виберіть «Контролер»(Controller)

Крок 3 - Виберіть «Режим польоту» (Flight Mode)

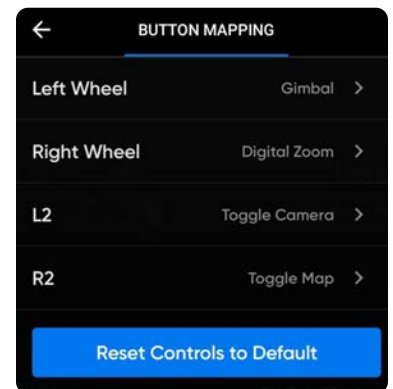
- виберіть режим польоту, який найкраще відповідає вашому стилю керування



«Призначення кнопок» (Button Mapping):

Налаштуйте кнопки й коліщатка за допомогою таких параметрів:

- Ліве коліщатко — інвертувати управління (Invert Control)(стабілізатор/масштабування), нахил стабілізатора (Gimbal pitch), без функції (No function)
- Праве коліщатко — цифрове збільшення (Digital Zoom), компенсація експозиції (Exposure Compensation), без функції (No function)
- L2 — без функції (No function), карта (Map), камера (Camera), уникнення перешкод (Obstacle Avoidance)
- R2 — без функції (No function), карта (Map), камера (Camera), уникнення перешкод (Obstacle Avoidance)



«Відображення на дисплеї»(On Screen Display):

- Координати (Coordinates) — відобразити широту/довготу (latitude/longitude) або координати MGRS
- Телеметрія (Telemetry) — під час польоту відображаються швидкість, висота над точкою запуску, дальність від точки запуску й кут нахилу камери (нахил стабілізатора)



«Жести» (Gesture) — відкриття підменю для ввімкнення/вимкнення жестів «Звести, щоб летіти» й «Звести, щоб масштабувати»

«Подвійний дотик, щоб летіти»(Double Tap to Fly): ввімкнення/ вимкнення подвійного дотику для польоту

Перед польотом

Налаштування параметрів контролера

«Теплова палітра» (Thermal Palette)(тільки для версій X2D Color/Thermal) — теплова камера призначає кожному пікселю унікальний колір або відтінок на основі даних щодо температури кожної окремої точки. Зміна теплової палітри може допомогти виділити конкретні зображення людей із вищою чи нижчою температурою тіла, теплих або холодних об'єктів або точок інтересу для точнішої ідентифікації та прийняття рішень. Вибір теплової палітри зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення.

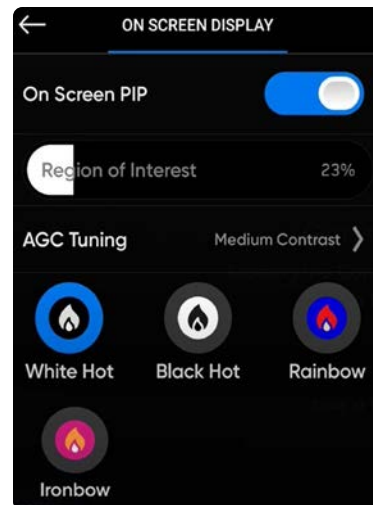
Крок 1 - Виберіть значок меню налаштування пристрою

Крок 2 - Виберіть вкладку «Контролер» (Controller)

Крок 3 - Виберіть «Відображення на дисплеї» (On Screen Display)

Крок 4 - Виберіть «Теплові» (Thermal)

- Увімкніть або вимкніть режим «Картинка в картинці» (On Screen PIP)
- виберіть теплову палітру



White Hot (Білий гарячий) (за замовчуванням) — тепліші об'єкти відображаються білим, а холодніші чорним для створення детальних зображень. Це добре підходить для використання в міських умовах.



Rainbow (Райдужний) — використовує кольори для відображення важко розрізняваних варіацій сцен із низькоконтрастними перепадами тепла.



Black Hot (Чорний гарячий) — це інвертований режим «Білий гарячий», який відображає тепліші об'єкти чорним кольором, а холодніші — білим.



Ironbow (Гарячий метал) — використовує колір для відображення розподілу тепла й теплових аномалій. Тепліші об'єкти представлені світлішими кольорами, а холодніші — темнішими.

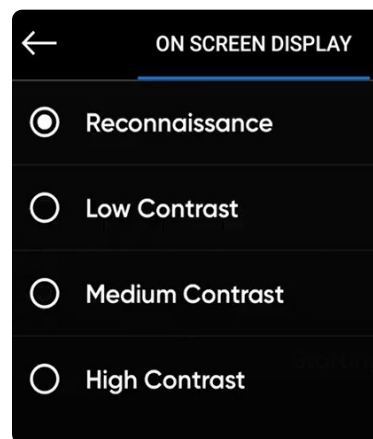
Крок 5 - Установіть параметр «Зона інтересу» (Region of Interest) у діапазоні від 10% до 100%

Виберіть зону інтересу (Region of Interest, ROI) на вашому тепловому зображенні й застосуйте автоматичне регулювання підсилення до цієї конкретної області. Область всередині зони інтересу буде оптимізовано за допомогою автоматичного регулювання підсилення, а область за межами зони інтересу все ще можна буде переглядати.

Крок 6 - Виберіть «Автоматичне регулювання підсилення» (AGC Tuning)

Налаштуйте автоматичне регулювання підсилення або рівень звукового сигналу на тепловізорі, щоб автоматично оптимізувати його відповідно до вибраного контрасту. Можна вибрати такі режими:

- Розвідка
- Низький контраст
- Середній контраст (за замовчуванням)
- Високий контраст



Перед польотом

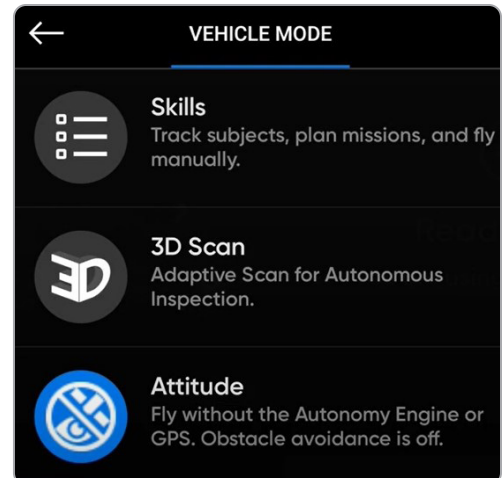
Режим апарата

Skydio пропонує три режими використання дрона, які можна обрати перед польотом, щоб проводити його відповідно до власних потреб. Налаштований режим апарата зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення. Щоб вийти з режиму, потрібно приземлити дрон і вибрати новий режим апарата. Можна обирати з таких режимів апарата:

- Навички (за замовчуванням)
- 3D-сканування (*потрібна додаткова ліцензія*)
- Зйомка карти
- Орієнтація

Навички

Skydio пропонує низку ручних і автономних режимів спостереження за об'єктами, які називаються льотними навичками. Виберіть потрібну навичку, і Skydio X2 буде самостійно керувати польотом, щоб зробити найкращий кадр. Щоб отримати доступ до доступних навичок, виберіть меню «Навички» (Skill) і налаштуйте режими, вибравши «Налаштування навичок» (Skills Settings).



3D-сканування

Щоб розпочати тривимірну зйомку або зйомку карти, потрібно змінити режим апарата з «Навички» (Skills) на «3D-сканування» (3D Scan). Вибір режиму апарата зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення.

Крок 1 - Увімкніть живлення дрона й контролера

Крок 2 - Виберіть «Використовувати 3D-сканування» (Use 3D Scan) або «Зйомка карти» (Map Capture)

Крок 3 - Підтвердьте перезавантаження

- дрон автоматично перезапуститься й підключиться до контролера
- переконайтеся, що Карта журналів була відформатована перед початком сканування

Перед польотом

Орієнтація

Режим орієнтації дає змогу відключити системи візуальної та GPS-навігації. Цей режим призначено для використання досвідченими операторами, щоб виконувати виключно ручне керування дроном в умовах відсутності GPS-сигналу, або там, де існує ймовірність глушіння. У ньому можливо безпосередньо керувати тягою дрона, швидкістю обертання, кутами крену й тангажу, а не покладатися на автоматичну стабілізацію висоти й положення. Усі автономні функції, такі як «Повернення в домашню точку» (Return to Home) та «Уникнення перешкод» (Obstacle Avoidance), вимкнено.



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Нещасні випадки, пов'язані з польотами в режимі орієнтації, не покриваються гарантією й можуть призвести до травм або пошкодження майна. Режим орієнтації мають використовувати лише дуже досвідчені оператори. Будь ласка, літайте обережно та дотримуйтесь правил, оскільки функції безпеки Skydio буде вимкнено. Не здійснюйте запуск дрона з руки і його приземлення на руки.

Щоб запустити дрон:

Крок 1 - Виберіть значок меню «Налаштування» (Settings)

- Вибрати режим орієнтації можна лише перед польотом

Крок 2- Виберіть вкладку «Dron»(Дрон)

Крок 3 - Виберіть «Режим апарата» (Vehicle Mode)

Крок 4 - Виберіть «Орієнтація» (Attitude)

- дрон буде перезавантажено й відкалібровано

Крок 5 - Виберіть «Почати політ» (Begin Flight)

Крок 6 - Активуйте двигуни

- утримуйте джойстик тяги в положенні повної тяги на нуль, а потім натисніть кнопку запуску/посадки й утримуйте її протягом 1 секунди
- двигуни почнуть обертатися на холостому ході,

Крок 7 - Тримайте положення повної тяги на нуль, поки не будете готові до запуску

Крок 8 - Запустіть дрон

Щоб приземлити дрон:

У режимі орієнтації немає функцій автономної посадки. Вам потрібно буде вручну вимкнути двигуни дрона, оскільки Skydio X2D не розпізнає торкання поверхні під час приземлення автоматично.

Крок 1 - Скеруйте дрон до вільної від перешкод, рівної й безпечної зони посадки

Крок 2 - Повільно знижуйте дрон над нею за допомогою джойстика тяги

Крок 3 - Мінімізуйте бічний дрейф

- відкоригуйте крен і тангаж, щоб мінімізувати бічний дрейф під час приземлення дрона

Крок 4 - Одночасно натисніть L2 і R2, щоб вимкнути двигуни

- лопаті пропелера перестануть обертатися



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Одночасне натискання кнопок L2 і R2 в будь-який момент під час польоту призведе до вимкнення двигунів дрону й зупинення обертання лопатей пропелера, що спричинить вільне падіння апарата.

Перед польотом

Додаток Android Team Awareness Kit (ATAK)

Сумісне використання контролера Skydio Enterprise Controller (модель S) і додатка Android Team Awareness Kit (ATAK) дає змогу безперешкодно контролювати свій флот дронів Skydio. ATAK надає геопросторову інформацію про ваші дрони й контролери, що забезпечує підвищену ситуаційну обізнаність у польових умовах. Щоб мати можливість сумісного використання системи Skydio й додатка ATAK у режимі офлайн, переконайтеся, що ви маєте правильну модель контролера Enterprise Controller. Знайдіть позначення моделі на задній панелі контролера Enterprise Controller. Сумісні пристрої матимуть позначку SBR або S в кінці номера моделі.

До радіостанцій, які були протестовані на сумісну роботу з системою Skydio та додатком ATAK, належать такі моделі:

- Silvus
- TrellisWare
- Persistent Systems



ПРИМІТКА. Вам потрібно підключитися до мережі за допомогою кабелю USB-C Ethernet. Підключення через Wi-Fi недоступні. Ваша радіостанція має підтримувати протокол динамічної конфігурації хоста (DHCP)

Крок 1 - Виберіть меню «Налаштування пристрою» (Device settings), щоб додати сервер ATAK

Крок 2 - Перейдіть до вкладки меню ATAK і виберіть «Запустити додаток ATAK» (Start ATAK App)

Крок 3 - Виберіть «Мережеві підключення» (Network Connections)

Крок 4 - Виберіть «Додати сервер» (Add A Server)

Крок 5 - Введіть необхідні дані в поля

- Назва сервера
- IP-адреса
- Порт
- Сертифікати TCP/SSL

Крок 6 - Після підключення сервер відобразиться у розділі «Відомі сервери ATAK» (Known ATAK Servers)

- виберіть значок «Стан підключення» (Connection Status) для перегляду підключених серверів

Крок 7 - Виберіть вкладку RTSP

Крок 8 - Увімкніть опцію «Трансляцію увімкнено» Stream Enabled (Stream Enabled) й заповніть необхідні поля

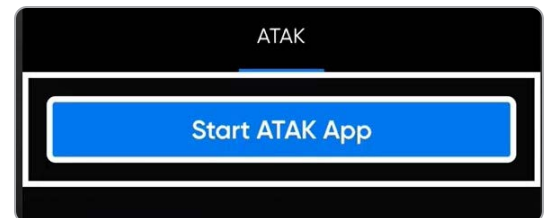
- Назва трансляції
- IP-адреса
- Порт

Крок 9 - Виберіть меню «Налаштування пристрою» (Device settings)

Крок 10 - Виберіть вкладку «ATAK»

Крок 11 - Виберіть «Мережеві підключення» (Network Connections)

Крок 12 - Виберіть назву сервера для підключення



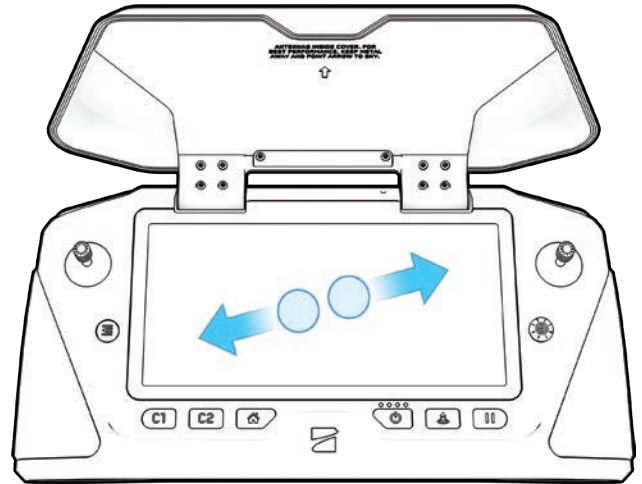
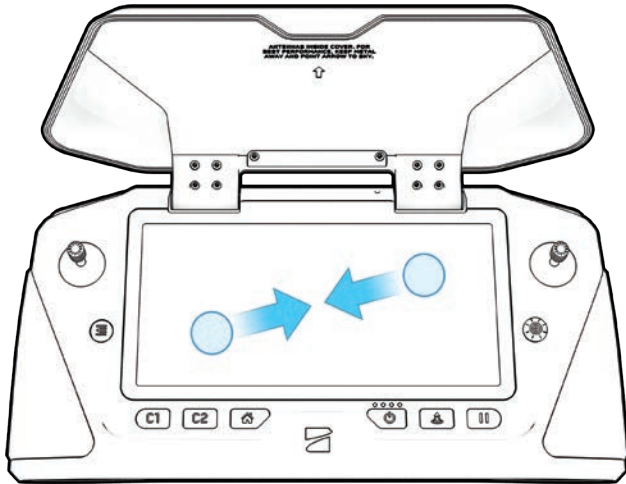
ПРИМІТКА. У разі перемикання між кольоровою і тепловізійною камерами глядачі трансляції мають перезавантажити її.

Перед польотом

Управління польотом

Сенсорні жести:

- Перетягніть вертикально, щоб збільшити або зменшити нахил стабілізатора камери
- Перетягніть горизонтально, щоб відрегулювати поворот
- Відведіть пальці один від одного, щоб збільшити зображення в цифровому форматі до 16 разів (16x)
- Зведіть пальці один до одного, щоб зменшити масштаб до 1x, а потім до масштабу Superzoom
- Двічі торкніться будь-якого місця на екрані, щоб вибрати точку, до якої буде спрямований дрон X2D



Управління за допомогою навігаційної панелі (D-pad):

Перехід між налаштуваннями й екранами: натискайте вгору, вниз, вліво або вправо, а потім натисніть на D-pad, щоб зробити вибір

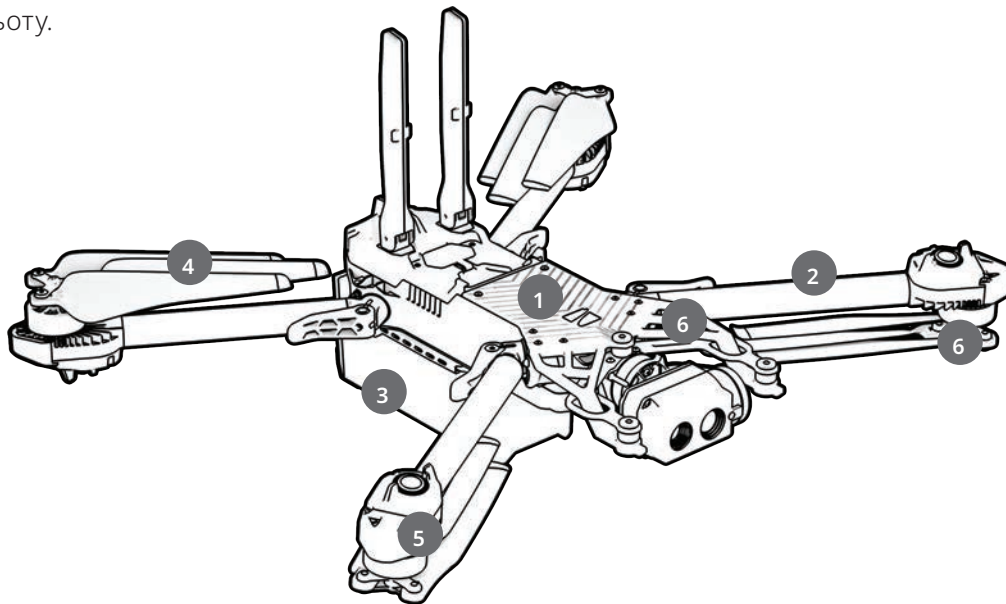
Зміна налаштування повзунків:

- Прокручайте, доки повзунок не буде виділено
 - Натисніть, щоб вибрати — повзунок стане синім, це означатиме, що він активний
Потягніть ліворуч або праворуч, щоб налаштувати повзунок, а потім натисніть на D-pad, щоб підтвердити вибір
- Використовуйте кнопку «Назад» для виходу з меню

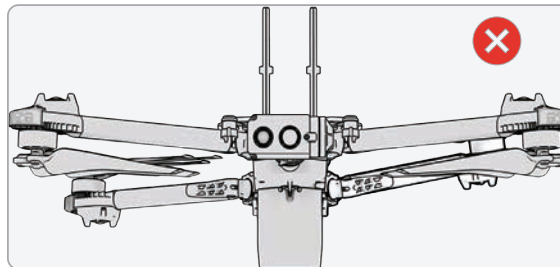
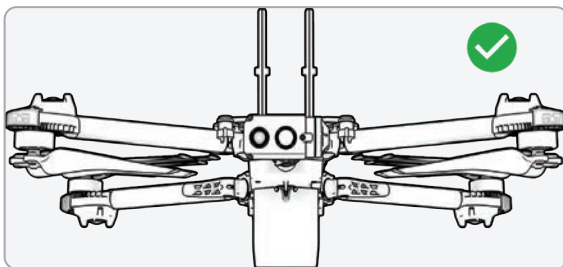
Перед польотом

Огляд

Перед кожним польотом виконуйте передпольотний огляд, щоб переконатися, що ваш Skydio X2D безпечний і готовий до польоту.



1. **Огляньте шасі** — огляньте шасі дрона, щоб переконатися, що воно не має пошкоджень.
2. **Огляньте промені двигуна** — переконайтеся, що вони не мають пошкоджень і зібрані належним чином. У зібраному стані дрона промені мають бути паралельними шасі (якщо дивитися на нього спереду).

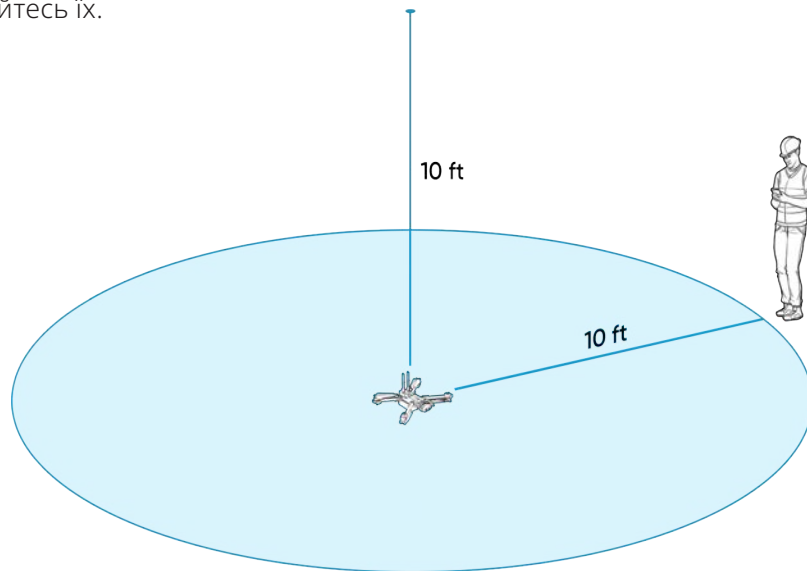


3. **Огляньте акумулятор** — для фіксації акумулятора в дроні Skydio X2D використовуються магніти, які можуть притягувати металеве сміття. Візуально огляньте акумулятор і контакти роз'єму, щоб пересвідчитися у відсутності сміття й пошкоджень. Перед підйомом дрона в повітря переконайтеся, що акумулятор повністю встановлений у дрон.
4. **Огляньте пропелери** — Переконайтеся, що пропелери міцно закріплені й не мають подряпин, тріщин і пошкоджень. Не виконуйте польотів із пошкодженими гвинтами. Розгорніть пропелери так, щоб лопаті розійшлися.
5. **Очистіть об'єктиви камер** — перед кожним польотом використовуйте чисту серветку з мікрофібри, щоб переконатися, що всі камери очищені від пилу й плям.
6. **Перевірте моторні підвіси** — переконайтеся, що на них немає пошкоджень і сміття.

Політ

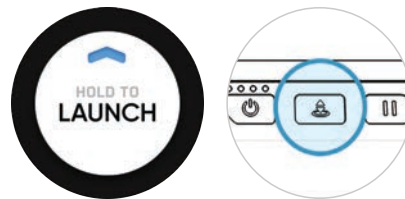
Перший політ

Перед виконанням першого польоту ознайомтеся зі всіма вказівками з безпеки за посиланням <https://skydio.com/safety> й дотримуйтесь їх.



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Компанія Skydio рекомендує виконувати польоти на дронах Skydio X2 за нормального денного або яскравого освітлення з максимально налаштованим уникненням перешкод, щоб звикнути до системи, перш ніж намагатися виконувати польоти вночі або з обмеженим уникненням перешкод. У режимі нічного польоту по GPS функцію уникнення перешкод вимкнено.

ЗАПУСК



Крок 1 - Знайдіть вільну ділянку для запуску

Крок 2 - Помістіть X2D на рівну стійку поверхню

Крок 3 - Виберіть **«Запуск»** (Launch) на екрані «Політ» (Fly) *або* натисніть і утримуйте кнопку **«Запуск/ посадка»** (Launch/Land) на контролері

- Двигуни X2D буде активовано, він підніметься на висоту 10 футів (3 м) і зависне на місці



ПРИМІТКА. Skydio X2D потребує стабільного GPS-з'єднання для польоту на висоті понад 33 фути (10 м) від точки запуску. Для встановлення курсу під час польотів на таких висотах також може бути потрібно скерувати дрон у повітрі в різних напрямках у горизонтальній площині.

Політ

Запуск із руки



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Запуск і посадку дрона з руки слід використовувати лише за потреби, тому що їх неналежне виконання може призвести до серйозних травм. **НІКОЛИ** не запускайте X2D з руки в режимі нічного польоту по GPS, оскільки це може призвести до серйозних травм. Щоб уникнути травм, тримайтеся подалі від пропелерів, що обертаються, і не торкайтеся їх.

Крок 1 - Знайдіть вільну зону для запуску: 10 футів (3 м) зверху, 15 футів (4,5 м) спереду та 3 фути (1 м) з обох боків

- Не виконуйте запуск із руки у вітряні дні. За умов вітру для власної безпеки переконайтеся, що він не дме вам назустріч
- У разі поривчастого вітру або вітру з різних напрямків рекомендуємо виконати запуск із землі

Крок 2 - Використовуйте свою долоню як «стартовий майданчик» — злегка утримуйте дрон за акумулятор, щоб стабілізувати його, тримаючи апарат рівно й нерухомо

- Завжди тримайте пальці під шасі й подалі від пропелерів
- Тримайте X2D на відстані витягнутої руки від тіла

Крок 3 - Поверніть дрон камерою від себе

Крок 4 - Переконайтеся, що задні пропелери не зачіплятимуть вашу руку

Крок 5 - Ініціюйте запуск за допомогою

- Контролера — натисніть кнопку запуску
- функції «Швидкий запуск» (Quick Launch) — увімкніть її в меню **«Налаштування»** (Settings) на вкладці **«Дрон»** (Drone) і натисніть кнопку живлення акумулятора чотири рази

Крок 6 - Коли пропелери почнуть розкручуватися, повільно розслабте хватку. Тримайте руку нерухомо й рівно.

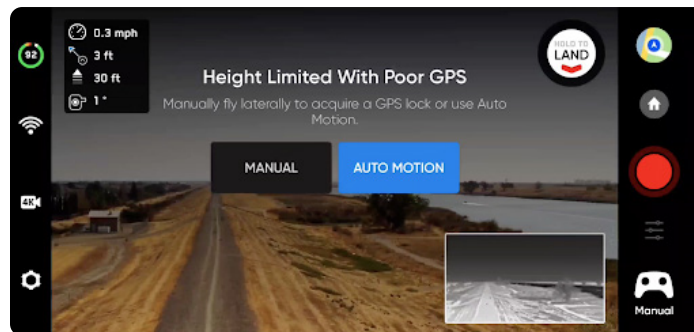
X2D зісковзне з вашої долоні й полетить

- Не штовхайте й не підкидайте дрон у повітря

Захоплення GPS

Одразу після запуску спрямуйте дрон трохи вбік, щоб захопити GPS-сигнал. Це важливий крок, який необхідно зробити, якщо ви збираєтеся керувати дроном над водою.

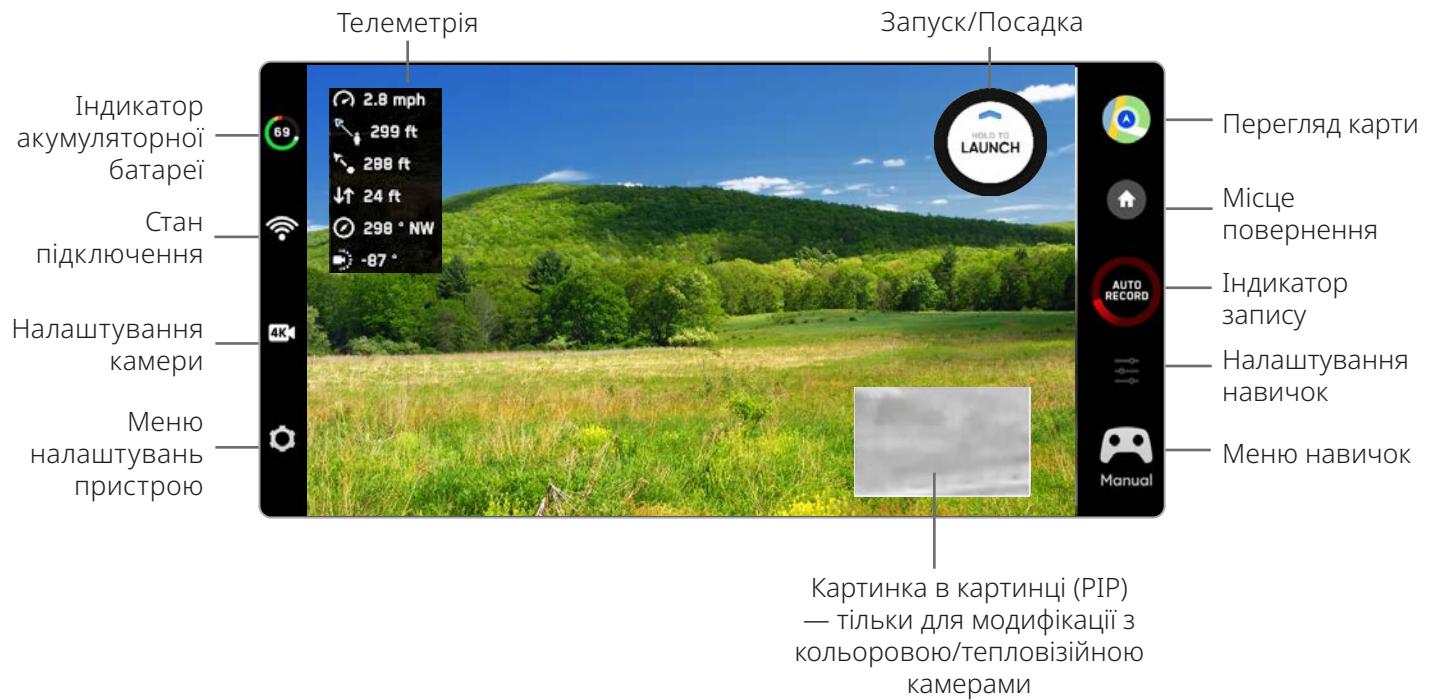
- Якщо ви можете піднімати дрон на висоту 33 фути (10 м) від рівня землі на відкритому повітрі, ви захопили GPS-сигнал



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Відсутність захоплення GPS-сигналу перед польотом над водою може призвести до польоту з відхиленням від потрібної траєкторії та/або аварійної посадки.

Політ

Екран польоту.



Телеметрія

Перегляньте дані польотної телеметрії у верхньому лівому куті трансляції з камери.

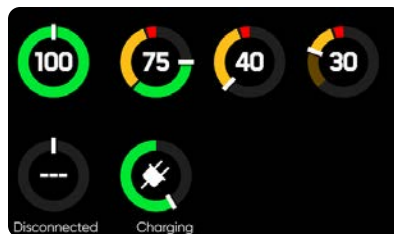
- Швидкість дрона
- Відстань до контролера
- Відстань від місця запуску
- Висота над рівнем землі
- Курс за компасом у градусах від 0° до 359° із зазначенням сторін світу
- Нахил стабілізатора від -90° до 90°

Політ

Індикатор акумуляторної батареї

Стан індикатора заряду акумулятора показує, скільки заряду акумулятора доступно для польоту, скільки — для зворотного шляху й скільки заряду акумулятора потрібно для посадки.

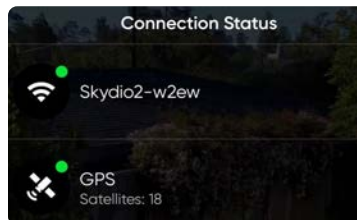
- **Відсоток заряду** — відображає залишок заряду акумулятора
- **Зелений сектор** — вказує на ємність акумулятора для номінального польоту до закінчення часу, необхідного для безпечного повернення й посадки
- **Жовтий сектор** — вказує, яка ємність акумулятора потрібна для безпечного повернення
- **Червоний сектор** — вказує, яка ємність акумулятора потрібна для приземлення
- **Зворотний відлік** — коли заряду акумулятора залишиться на менш ніж дві хвилини польоту, щоб виконати посадку, індикатор зміниться на зворотний відлік
- **Посадка** — коли заряд батареї дорівнюватиме нулю, індикатор зміниться на символ попередження і X2D здійснить посадку



ПРИМІТКА. Час польоту може динамічно змінюватися залежно від висоти й відстані до домашньої точки.

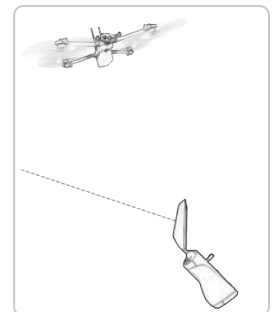
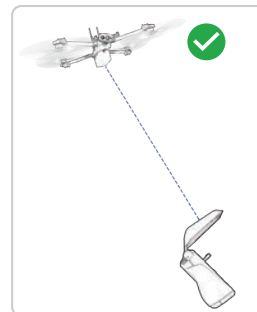
Стан підключення

Індикатор стану підключення відображає поточну силу сигналу з'єднання між пристроєм для керування й X2, якість GPS-сигналу, кількість супутників, а також сервери ТАК, до яких підключено дрон. Виберіть піктограму стану підключення для перегляду.



Для найкращого підключення:

- підтримуйте лінію прямої видимості між контролером і X2
- для польотів на близьку відстань на великих висотах — спрямовуйте кришку контролера (широкою стороною) в бік X2
- польоти на максимальну відстань — спрямовуйте кришку контролера (широкою стороною) в бік X2, тримаючи контролер якомога далі від тіла. Якщо тримати контролер занадто близько до тіла, це вплине на якість бездротового зв'язку.



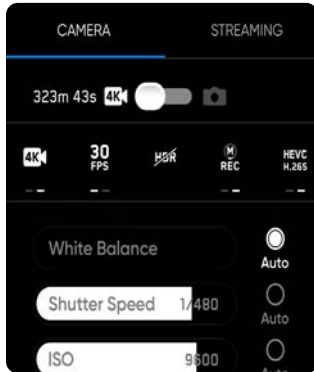
ПРИМІТКА. У разі польотів у районах з електромагнітними перешкодами потужність сигналу й максимальна дальність керування можуть знижуватися. Зі зниженням потужності сигналу користувачі можуть відчувати погіршення якості відеотрансляції або затримку в управлінні.

Політ

Налаштування камери

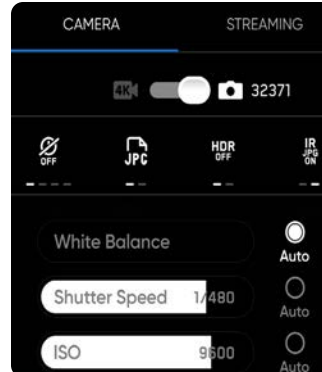


Перемикання між режимами запису відео й фото. Skydio X2D може знімати фото або відео, але не те й інше одночасно, при цьому кольорова й тепловізійна камери завжди працюватимуть в одному режимі запису. Щоразу, коли X2D знімає фото або відео, він здійснюватиме запис в один файл із кольорової камери, а в інший — з тепловізійної.



Налаштування зйомки відео

- Роздільна здатність
- Частота кадрів
- Увімкнення/вимкнення HDR*
- Автоматичний/ручний запис
- Відеокодек**
- Баланс білого
- Швидкість затвора
- ISO
- Експозиція



Налаштування фотозйомки

- Інтервал між фотографуванням***
- Вимкнено / 1 с або 2 с**** / 5 с / 10 с
- Увімкнення/вимкнення HDR
- JPG / JPG+DNG*****
- Баланс білого
- Швидкість затвора
- Експозиція
- Увімкнення/вимкнення датчика FLIR

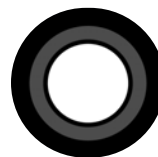


ПРИМІТКА. Зміна налаштувань камери перед запуском дрона може призвести до того, що Skydio X2D повернеться до екрана дій перед польотом і повторно відкалібрує систему візуальної навігації. Деякі параметри зйомки відео (наприклад, роздільну здатність відео й частоту кадрів) не можна змінювати, поки дрон активно масштабує зображення. Цифрове 16-кратне збільшення (8-кратне для тепловізійної камери) підтримується не для всіх значень роздільної здатності відео й частоти кадрів.

Індикатори запису



Запис відео: автоматичний



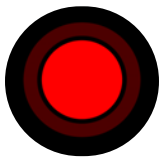
Кнопка «Фото»



Запис відео: вручну



Інтервальна фотозйомка



Запис призупинено: вручну

* Режим HDR підтримується не для всіх роздільних здатностей і частот кадрів відео.

** Skydio X2D може записувати відео у форматах AVC (H.264) або HEVC (H.265). Різні мобільні пристрої й персональні комп'ютери мають різну сумісність із цими стандартами кодування. Переконайтеся, що ви вибрали такий стандарт кодування, який найкраще підходить для вашого робочого процесу.

*** Якщо режим інтервальної фотозйомки ввімкнено, X2D буде безперервно робити фотографії з указаним інтервалом часу, поки це налаштування не буде вимкнено або поки не закінчиться політ.

**** Найкоротший інтервал фотозйомки у форматі необроблений DNG — дві секунди. Фотографування з інтервалом в одну секунду можливе в режимі зйомки у форматі JPG.

***** Фотографії у форматі DNG не відображаються на вкладці «Медіафайли» й можуть бути отримані безпосередньо з карти пам'яті microSD.

Політ

Масштабування

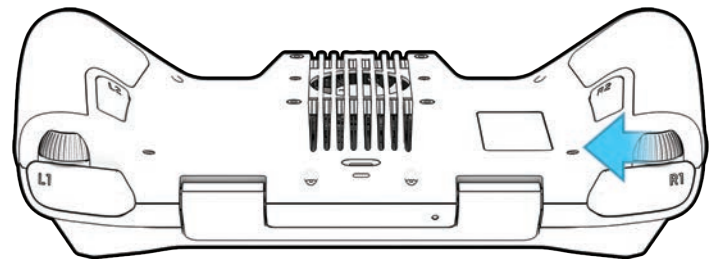
Збільшення під час стеження за об'єктом — забезпечує чітке й збільшене зображення особи або транспортного засобу, що відстежується, даючи вам змогу ініціювати навичку стеження й виконувати цифрове збільшення, 3-кратне з кольоровим та 1,5-кратне з тепловим зображенням.

Масштабування тепловізійної камери корелюється з масштабуванням кольорової камери. Наприклад, у разі 8-кратного збільшення зображення з кольорової камери (50 % від максимального 16-кратного збільшення), тепловізійна камера працюватиме з 4-кратним збільшенням (50 % від максимального 8-кратного збільшення). Якщо кольорова камера передає зображення з 16-кратним максимальним збільшенням (100 %), то тепловізійна камера працюватиме відповідно з максимальним 8-кратним збільшенням (100 %).



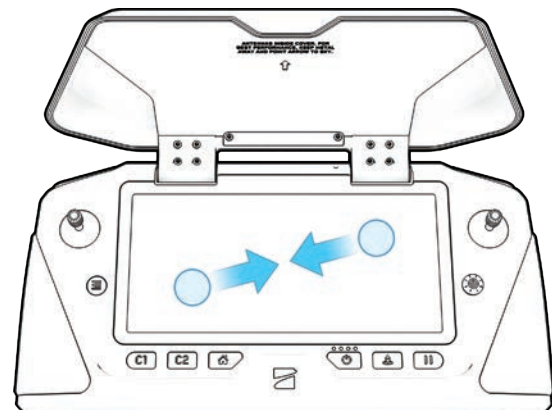
ПРИМІТКА. При збільшенні масштабу нахил і повертання камери X2D експоненціально зменшуються для плавнішого руху.

Для цифрового збільшення покладіть палець на праве коліщатко контролера, а потім потягніть його вліво.



Ви також можете змінювати масштаб на сенсорному екрані контролера, зводячи або розводячи пальці.

Натисніть на індикатор масштабування у верхній частині екрана, щоб швидко повернутися до масштабування 1:1 (мінімальне).



Політ

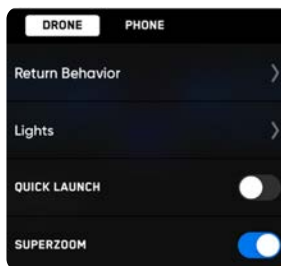
Superzoom

Зменшення масштабу до прямокутного вигляду вашого оточення. Skydio X2D використовує шість навігаційних камер із роздільною здатністю 4K для створення всепрямованого огляду в реальному часі, що дає змогу максимізувати ситуаційну обізнаність під час керування дроном.

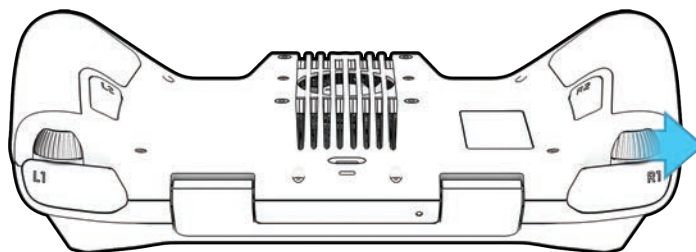


Увімкніть або вимкніть режим Superzoom

- виберіть меню налаштувань пристрою
- виберіть вкладку «Drone» (Дрон)
- прокрутіть вниз до опції Superzoom



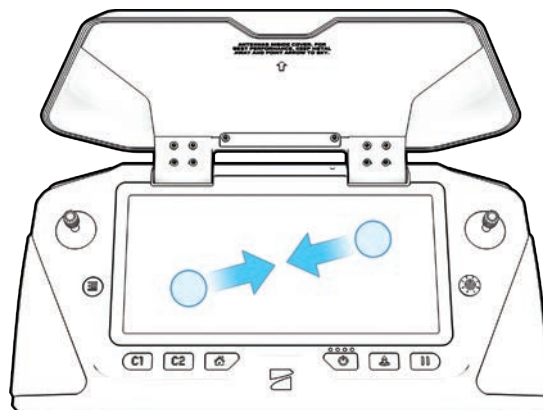
Щоб зменшити масштаб до Superzoom, покладіть палець на праве коліщатко контролера, а потім потягніть його вправо.



Масштабування на сенсорному екрані контролера зведенням пальців.

Якщо зображення на екрані Skydio X2D вже збільшене, спочатку потрібно зменшити масштаб до 1:1, перш ніж ви зможете знову встановити масштаб для використання функції Superzoom.

Виберіть індикатор масштабування у верхній частині екрана, щоб швидко повернутися до масштабування 1:1 (мінімальне).



Політ

Масштабування записаного матеріалу

Записаний матеріал

Залежно від режиму запису й налаштувань масштабування в польоті, записаний матеріал може бути збільшений або ні.

- Якщо під час запису відео було збільшено, зображення з відеофайла також буде збільшено.
- Фотографії, зроблені зі збільшенням, відобразатимуть відповідний рівень масштабування
- Якщо відео або фотографії були зроблені зі зменшенням масштабу до Superzoom, отримані фотографії та відео залишаться зі збільшенням 1:1.

Налаштування відеозйомки

Під час збільшення вказані нижче налаштування відеозйомки будуть заблоковані:

- Роздільна здатність
- Частота кадрів
- Увімкнення/вимкнення HDR
- Автоматичний/ручний запис
- Відеокодек

Щоб змінити налаштування відеозйомки, скиньте рівень масштабування до 1:1.

Сумісність

Масштабування й Superzoom, а також можливість нахилу камери наразі доступні лише під час польоту. Неможливо активувати функцію масштабування, поки дрон перебуває на землі.

Цифрове масштабування — сумісне не з усіма режимами запису відео. Щоб мати можливість масштабування під час запису відео, перемкніть режим відео:

Режим відео	Можливість масштабування
1080p за 30 кадрів в секунду	ТАК
4k за 30 кадрів на секунду	ТАК
4k @ 60 кадрів в секунду	НІ



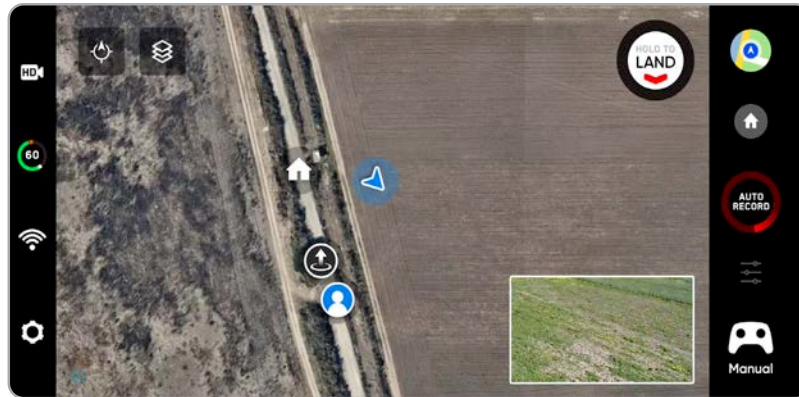
ІНФОРМАЦІЯ. Максимально можливе масштабування за використання навички «Стеження на місці» — до 3 разів

Політ

Перегляд карти

Виберіть значок карти для перегляду карти, на якій буде показано GPS-розташування вашого контролера, Skydio X2D та місця запуску.

- виберіть значок карти, щоб вийти з режиму її перегляду
- натисніть і утримуйте точку на карті, а потім виберіть **«Летіти сюди зараз»** (Fly Here Now) у меню. Skydio X2D попередить вас, якщо обраний пункт призначення знаходиться далеко або за межами очікуваного діапазону заряду акумулятора



Skydio X2D



КОНТРОЛЕР



Домашня
точка



Точка запуску

Картинка в картинці (PIP)

«Показувати зображення з тепловізійної камери» (Show Thermal) (тільки для X2D з кольоровою/тепловізійною камерами) — вмикає відображення трансляції з тепловізійної камери.

- Увімкнено (за замовчуванням) — відобразатимуться трансляції з кольорової та тепловізійної камер, а також невелика картинка в картинці (PIP) із тепловізійної камери
- Вимкнено — відобразатиметься лише трансляція з кольорової камери

PIP (тільки для X2D з кольоровою/тепловізійною камерами) — трансляція зображення з тепловізійної камери. Натискання на цю картинку перемикає відображення трансляцій в повноекранному режимі з тепловізійної на кольорову камеру й навпаки.

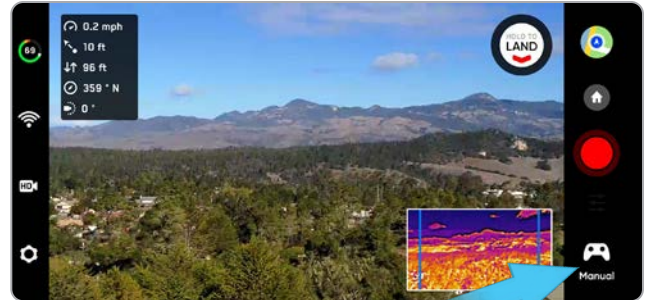


Політ

Літні навички

Skydio пропонує низку ручних і автономних режимів спостереження за об'єктами, які називаються льотними навичками. Виберіть потрібну навичку, і Skydio X2D буде самостійно керувати польотом, щоб зробити найкращий кадр.

- Загальний
- Кінематографічний



Ручний режим — за замовчуванням

Традиційний режим керування дроном. Налаштування уникнення перешкод зберігаються під час польоту з ручним керуванням, завдяки чому Skydio X2 має змогу облітати перешкоди, пересилуючи будь-які команди, які потенційно можуть спричинити зіткнення.



Орбітальна точка (Orbit Point)

Обертання навколо вибраної користувачем точки інтересу за годинниковою стрілкою або проти неї так, щоб утримувати точку в центрі кадру.



Стеження на місці (Track in Place)

Зависання у фіксованому положенні, ніби дрон встановлений на віртуальний штатив, з обертанням і нахилом камери для спостереження за об'єктами під час їх руху.



Маршрутні точки (Waypoints)

Створення багатоточкових маршрутів за точками GPS і виконання польотів за ними.



Ключовий кадр (KeyFrame)

X2 зніматиме безперервне відео вздовж заданого користувачем маршруту зі складним, кінематографічним і плавним рухом камери.



Скаут (Scout)

Використання маячка Skydio Beacon або контролера Enterprise Controller як пристрою GPS-відстеження. У режимі «Скаут» можливо відстежувати GPS-позицію на великій відстані без ручного фокусування на об'єкті.



Панорама (Panorama) Три різних типи панорамних фотографій: горизонтальні, вертикальні й сферичні.

Налаштування навичок



Кожна навичка може мати власні налаштування, які впливають лише на неї. Виберіть значок налаштувань навичок, щоб налаштувати кожен з них відповідно до ваших потреб.

Політ

Орбітальна точка (Orbit Point)

Skydio X2D буде обертатися навколо вибраної користувачем точки інтересу за годинниковою стрілкою або проти неї так, щоб утримувати точку в центрі кадру, що забезпечить ситуаційну обізнаність і надасть змогу здійснювати спостереження й нагляд за будь-якою спорудою або місцевістю.

Крок 1 - Виберіть «Орбітальна точка» (Orbit Point) у меню навичок

Крок 2 - Виберіть «Перегляд карти» (Map View)

Крок 3 - Скеруйте дрон до краю орбіти

Крок 4 - Натисніть і утримуйте карту

Крок 5 - Виберіть «Встановити точку фокусування» (Set Focus Point)

- радіус обертання встановлюється рівним поточній відстані від X2D до точки фокусування

Крок 6 - Установіть напрямок і швидкість обертання

- за допомогою екранного повзунка або джойстика контролера, який керує креном

Крок 7 - Skydio X2D продовжить рух після того, як ви приберете палець з екрана

- чим далі ви пересуваєте повзунок в будь-якому напрямку, тим швидше Skydio X2D обертатиметься навкруги точки фокусування
- якщо керувати джойстиком, дрон рухатиметься тільки тоді, коли джойстик буде натиснуто
- коли джойстик повернеться в центральне положення, дрон припинить рух, а екранний повзунок повернеться в центр

Крок 8 - Виберіть «Перегляд» (View)

- перемикання між режимами перегляду карти й перегляду зображення з камери
- керуйте нахилом стабілізатора й масштабуванням камери за допомогою коліщатка контролера
- налаштуйте радіус і висоту обертання
- перетягуйте край орбіти на екрані контролера, щоб збільшити або зменшити радіус обертання
- вручну керуйте X2D, і радіус обертання буде динамічно підлаштовуватися

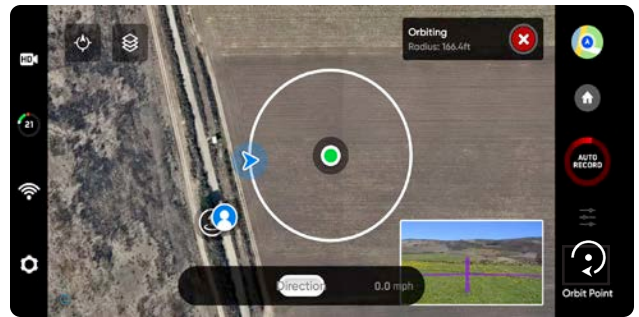
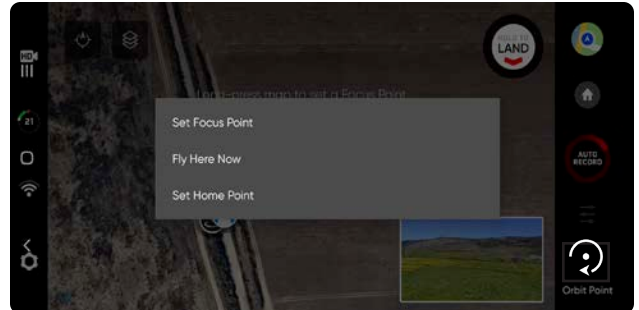
Крок 9 - Призупиніть обертання, вручну скеруйте дрон на нову позицію, а потім продовжуйте

Крок 10 - Налаштуйте точку фокусування

- торкніться й утримуйте карту та виберіть «Перемістити точку фокусування» (Move Focus Point)
- замінює поточну точку фокусування й установлює новий радіус обертання відповідно до поточного положення дрона
- це зупинить поточний автономний політ і дасть вам змогу взяти на себе ручне керування

Щоб призупинити автономний політ — натисніть кнопку «Stop» (Зупинити)

- це зупинить поточний автономний політ і дасть вам змогу взяти на себе ручне керування



Політ

Стеження на місці (Track in Place)

Щоб візуально відстежувати об'єкт, виберіть навичку «Стеження на місці» (Track in Place), визначте об'єкт інтересу, а потім спрямуйте дрон у точку на відстані 100 футів (30 м) до нього, якщо об'єкт — людина, або 140 футів (40 м), якщо об'єкт — транспортний засіб, щоб Skydio X2 зміг його ідентифікувати.

Виберіть позначку об'єкта, щоб почати стеження за ним

- X2 самостійно обертає й нахиляє камеру, щоб відстежувати об'єкт під час його руху

Використовуйте джойстик контролера для керування висотою і горизонтальним переміщенням дрона

- швидкість горизонтального переміщення обмежена до 4 миль/год (6,4 км/год)

X2 продовжуватиме візуальну фіксацію об'єкта стеження, доки той знаходиться у вказаних нижче межах:

- людина — 800 футів (240 метрів)
- транспортний засіб — 1000 футів (300 метрів)

Стеження триватиме доти, доки об'єкт не опиниться занадто далеко або не буде заблокований перешкодою.



Позначка об'єкта



Особи або транспортні засоби, за якими можна спостерігати, позначаються відповідними позначками. Коли X2 перебуває в режимі навички «Стеження», натискання на позначку об'єкта перемикає його в режим автономного польоту, в якому він спостерігатиме за вибраним об'єктом. Для найкращої ефективності стеження:

- спостерігайте в певний момент за однією людиною або транспортним засобом. Skydio X2 не відстежує домашніх або диких тварин.
- щоб можна було стежити за об'єктом, його має бути видно на екрані
- якщо позначка об'єкта не відобразиться, скеруйте дрон ближче до нього й переконайтеся, що об'єкт потрапляє в кадр по центру екрана

Збільшення під час стеження за об'єктом

Забезпечує чітке й збільшене зображення особи або транспортного засобу, за якими йде спостереження. У процесі стеження за об'єктом можна збільшувати зображення втричі за допомогою цифрового масштабування

Політ

Маршрутні точки (Waypoints)

Навичка «Маршрутні точки» дозволяє створювати багатоточкові маршрути з точками, що визначаються за допомогою GPS, і виконувати польоти за ними. Щоб уникати перешкод Skydio X2D використовує алгоритми планування траєкторії за підтримки штучного інтелекту. Щоб створити маршрут:

Крок 1 - Виберіть «**Маршрутні точки**» (Waypoints) з меню навичок

Крок 2 - Виберіть перегляд карти

Крок 3 - Натисніть і утримуйте карту в будь-якому місці

Крок 4 - Виберіть «**Додати маршрутну точку**» (Add Waypoint), щоб встановити першу маршрутну точку

- першою маршрутною точкою автоматично буде поточна позиція дрона X2

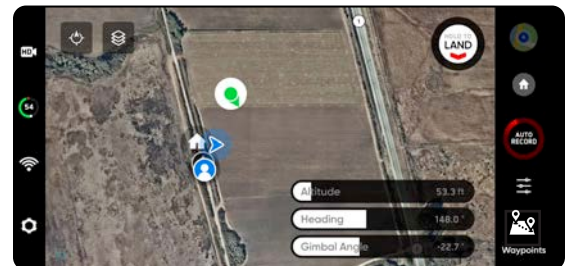
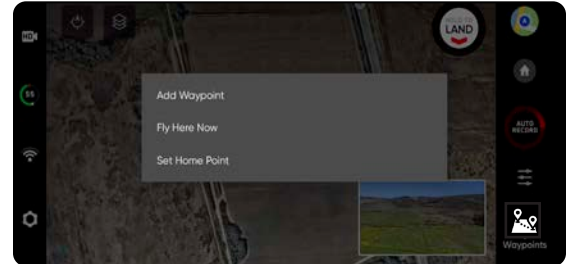
Крок 5 - Налаштуйте параметри, вибравши новостворену маршрутну точку

- установіть висоту, курс і кут нахилу камери для цієї маршрутної точки

Крок 6 - Натисніть і утримуйте карту, щоб установити другу маршрутну точку

Крок 7 - Продовжуйте додавати маршрутні точки, поки маршрут польоту не буде повністю введено

- маршрути можуть складатися не більше ніж із 256 маршрутних точок
- точки, додані під час польоту за маршрутом, будуть включені до поточного маршруту
- якщо маршрутну точку додано після завершення польоту за маршрутом, політ буде перезапущено вже з новою маршрутною точкою



ПРИМІТКА. Маршрутні точки створюються за допомогою GPS-координат. Для виконання польоту за маршрутними точками Skydio X2D має приймати чіткий сигнал GPS.

Крок 1 - Виберіть «**Запустити**» (Play), щоб почати політ, після чого Skydio X2D почне автономно рухатися через кожную точку маршруту.

- одночасно можна призначати лише один маршрут
- ви не можете зберігати та завантажувати інші маршрути, перебуваючи в режимі польоту за маршрутом
- після завершення польоту за маршрутом X2D зависне на місці
- маршрути за маршрутними точками зберігаються на контролері й не скидатимуться автоматично під час наступних польотів і перезавантажень

Крок 2 - Видаліть маршрутну точку

- Натисніть і утримуйте точку й виберіть «**Видалити**» (Delete)

Крок 3 - Скиньте всі маршрутні точки

- виберіть значок кошика

Політ

Маршрутні точки (Waypoints)

У меню Waypoint settings (Налаштування маршрутних точок) можна налаштувати додаткові параметри польоту за маршрутними точками.

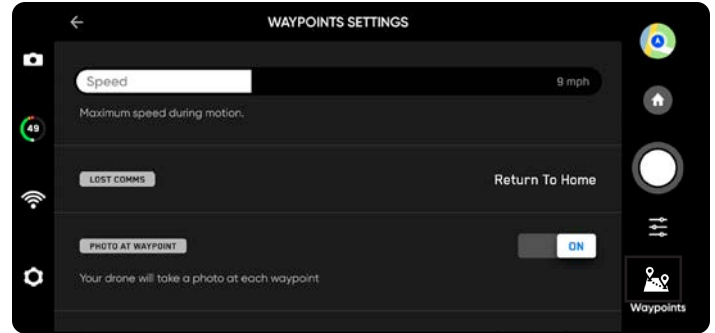
«Швидкість» (Speed) — установлення швидкості, з якою Skydio X2D рухатиметься між точками маршруту.

«Втрата зв'язку» (Lost Comms) — визначає протокол, за яким буде діяти дрон, якщо зв'язок з контролером перерветься під час польоту за маршрутом:

- Повернення в домашню точку (Return to Home) (за замовчуванням)
- Продовжувати політ (Continue the mission)
- якщо X2D не відновить зв'язок після продовження й завершення польоту за маршрутом, він повернеться до домашньої точки

«Фото в маршрутній точці» (Photo at Waypoint) — Виконання фотографії в кожній маршрутній точці

- після відновлення польоту за маршрутом відеорежим автоматично перемкнеться на фоторежим. Дрон повернеться в режим відео в разі призупинення або завершення місії або виходу з режиму навички «Маршрутні точки».
- У разі переходу в режим відео під час польоту за маршрутними точками дрон автоматично перемикається назад у режим фото на кожній маршрутній точці, робить знімок, а потім знову перемикається в режим відео. Як результат, для кожного сегмента польоту між маршрутними точками створюється окремий відеофайл.



ПРИМІТКА. Маршрути за точками зберігаються на контролері, проте налаштування навичок для польоту зберігаються на дроні X2D. Якщо ви виконуєте політ за тим самим маршрутом різними дронами, встановіть налаштування навичок маршрутних точок для кожного X2D

Політ

Ключовий кадр (KeyFrame)

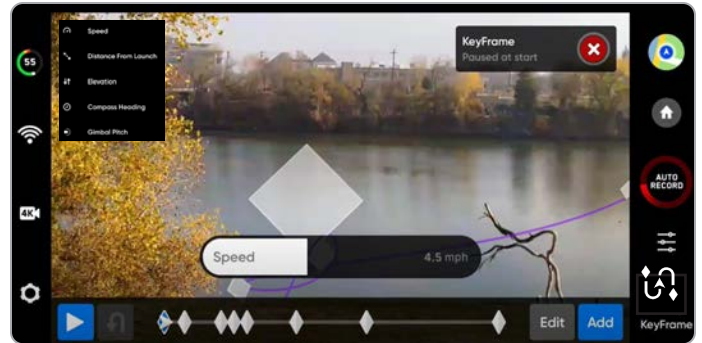
Використовуйте навичку «Ключовий кадр» для створення кінематографічних повітряних роликів, знімаючи безперервне, складне відео з плавним рухом камери. Польоти за послідовністю Ключових кадрів можна виконувати неодноразово з різним ступенем складності, тонкими рухами камери, регулюванням швидкості й уникненням перешкод. Налаштуйте послідовність, додавши до 100 Ключових кадрів у тривимірному просторі. «Ключовий кадр» використовує візуальну систему навігації й не покладається на GPS. Для використання навички «Ключовий кадр»:

Крок 1 - Виберіть вкладку «Кінематичний» (Cinematic) у меню навичок

Крок 2 - Виберіть «Ключовий кадр» (KeyFrame)

Крок 3 - Скеруйте дрон до місця розташування першого Ключового кадру

- скоригуйте положення дрона й камери



ПРИМІТКА. Розміщення початкового Ключового кадру близько до точки запуску покращить точність траєкторії польоту. Траєкторії до Ключових кадрів, встановлених далеко від точки запуску, можуть бути менш точними.

Крок 4 - Виберіть «Додати» (Add), щоб зафіксувати розташування й положення Ключового кадру

- додайте до 100 Ключових кадрів
- Ключові кадри зберігаються автоматично

Крок 5 - Після додавання всіх потрібних кадрів виберіть «Готово» (Done)

Крок 6 - Виберіть «Запустити» (Play), щоб почати політ

Крок 7 - Налаштуйте швидкість, з якою дрон буде летіти до кожної точки Ключового кадру

X2D почне політ з останнього доданого Ключового кадру і пролетить всіма точками розташування кадрів, поки не досягне першого з них.

- **Редагуйте (Edit)** або **Додавайте (Add)** Ключові кадри до власного маршруту в будь-який час
- натисніть червону кнопку X у верхньому правому куті, щоб повернутися до навички «Ручний політ»
- Ключові кадри будуть автоматично збережені

Налаштуйте параметри навички «Ключові кадри», вибравши значок налаштування навичок

«Стиль відтворення» (Playback Style) — ручне налаштування повороту камери відносно поздовжньої осі вздовж траєкторії під час польоту

«Запис» (Recorded) — проходження послідовності Ключових кадрів із використанням заданого повороту стабілізатора камери відносно поздовжньої осі в кожній точці

«Вільний огляд» (Free Look) — ручне керування поворотом стабілізатора камери відносно поздовжньої осі за допомогою правого коліщатка контролера Enterprise Controller

«Швидкість» (Speed) — регулювання швидкості. X2 не буде летіти однаковою траєкторією з двома різними швидкостями

- дрон буде динамічно сповільнюватися до 11 миль/год (5 м/с) на крутих поворотах, що дасть вам змогу збільшити максимальну швидкість без шкоди для точності траєкторії польоту

«Елементи керування на екрані» (On-Screen Controls) — увімкніть, щоб відобразити повзунок для регулювання повороту стабілізатора камери відносно поздовжньої осі від -35° до 35°

Управління джойстиком (Joystick Control)

- Абсолютне (Absolute) — переміщення дрона безпосередньо відповідають натисканню джойстика крену. X2 зупиниться, коли джойстик буде по центру
- Відносне (Relative) — натискання джойстика крену збільшує або зменшує швидкість. Коли джойстик буде по центру, підтримуватиметься поточна швидкість

Політ

Скаут (Scout)

За допомогою літної навички «Скаут» можна спростити стеження за об'єктами, що рухаються, і забезпечити ситуаційну обізнаність в реальному часі. Навичка «Скаут» дає змогу відстежувати GPS-позицію на великій відстані та коригувати й змінювати положення дрона під час польоту. Skydio «Скаут» підтримує GPS-відстеження контролера Skydio Enterprise Controller або маячка Skydio Beacon.

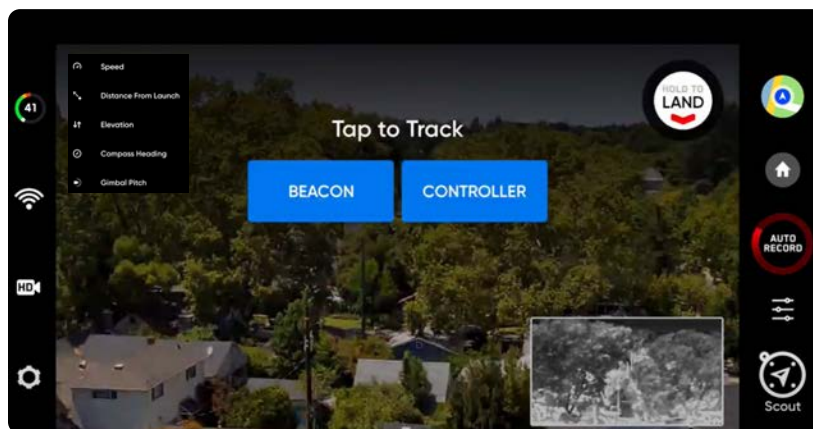
Щоб ініціювати навичку «Скаут»:

Крок 1 - Виберіть «Почати політ» (Begin Flight) і запустіть дрон

Крок 2 - Виберіть «Скаут» (Scout) у меню навичок

Крок 3 - Торкніться, щоб відстежувати:

- контролер **Skydio Enterprise Controller А50**
- маячок **Skydio Beacon** — відобразиться, якщо X2 підключено до маячка



Маячок Skydio Beacon

Маячок Skydio Beacon використовується як GPS-трекер з обмеженими можливостями ручного керування дронами, можливістю запуску й зупинки режиму «Скаут» і функцією повернення в домашню точку. Ви можете заблокувати елементи керування маячка Beacon, щоб установити його на рухомому об'єкті без ризику небажаного натискання кнопок.

Сполучіть маячок Skydio Beacon (необов'язково):

- увімкніть живлення Skydio X2
- увімкніть живлення Skydio Beacon — натисніть і утримуйте кнопку з логотипом Skydio протягом трьох секунд
- підключіть маячок Beacon до дрона за допомогою кабелю USB-C
- після успішного з'єднання з'явиться повідомлення «Підключено до Skydio-XXXX» (Connected to Skydio-XXXX)

Блокування керування маячком Beacon (за замовчуванням)

- щоб розблокувати, виберіть меню «Налаштування пристрою» (Device settings) і вкладку «Маячок» (Beacon)
- розблокування маячка Beacon зберігатиметься протягом наступних польотів, але не циклів живлення



Політ

Налаштування навички «Скаут»

Налаштуйте параметри навички Skydio «Скаут», вибравши значок налаштування навичок

«Ігнорувати висоту об'єкта» (Ignore Subject Height) —

- вимкнено (за замовчуванням) — дрон враховуватиме вертикальні зміни висоти відстежуваної GPS-позиції
- увімкнено — дрон ігноруватиме вертикальні зміни висоти відстежуваної GPS-позиції й підтримуватиме задану висоту, доки оператор не змінить її з контролера самостійно керуванням тягою

«Розташування» (Positioning Behavior) —

Налаштуйте поведінку дрона на автоматичне переміщення відповідно до змін у напрямку руху об'єкта. Дрон зберігатиме своє положення відносно відстежуваного Skydio Enterprise Controller або Beacon.

- Відносне (Relative) — X2 залишатиметься розташованим під постійним кутом відносно напрямку руху відстежуваного пристрою GPS
- Фіксоване (Fixed) — X2 залишатиметься під постійним кутом відносно навколишнього середовища

«Погана якість GPS» (Poor GPS Behavior) — виберіть, що робитиме X2 в разі послаблення GPS-сигналу:

- Скасувати стеження (Cancel Tracking) — X2 припинить стеження
- Зачекати на GPS (Wait for GPS) (за замовчуванням) — X2 буде «висіти», доки сигнал від пристрою GPS, за яким стежить дрон, не посилиться

«Обмеження дальності» (Range Limit) — увімкнене (за замовчуванням) або вимкнене. За допомогою повзунка можна вибрати максимальну дальність, на яку може відлітати дрон

Максимальна дальність (Maximum Range) —

- від 33 футів (10 м) до 1969 футів (600 м)
- за замовчуванням максимальна дальність становить 246 футів (75 м)
- Skydio X2 не можна вручну скеровувати на відстань, більшу ніж максимальна дальність від об'єкта
- якщо під час польоту дрон відлетить від об'єкта стеження на відстань, яка перевищує встановлену максимальну дальність, X2 намагатиметься повернутися до відстежуваного об'єкта зі швидкістю 22 миль/год (10 м/с), доки не опиниться на відстані 33 футів (10 метрів) від межі максимальної дальності, і сповільнюватиметься, поки не опиниться в межах дальності стеження

Автоматичне відстеження маячка (Automatically track Beacon) —

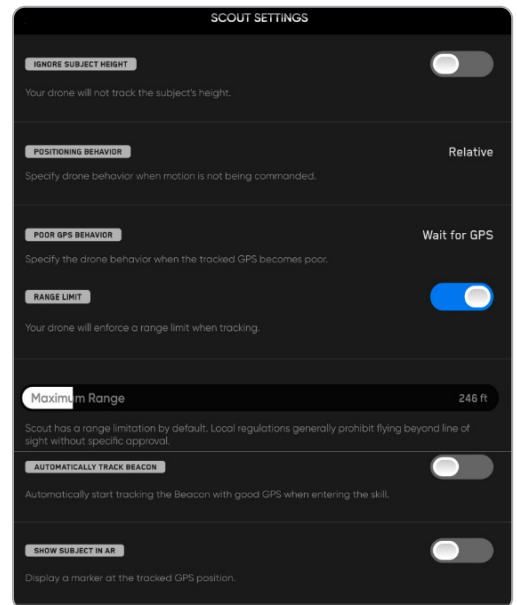
- увімкніть, і X2 автоматично почне відстежувати маячок Beacon, коли вибрано навичку «Скаут» і присутній достатній GPS-сигнал

«Використовувати маркер доповненої реальності» (Show subject in AR) — увімкніть (за замовчуванням), і над об'єктом, що відстежується, з'явиться маркер доповненої реальності (маркер AR). Це дасть оператору змогу легше орієнтуватися відносно відстежуваного GPS-об'єкта під час керування дроном.

- Маркер AR червоний, коли дрон знаходиться близько до об'єкта GPS, і фіолетовий, коли він максимально віддалений від нього.
- маркер AR відобразатиметься над відстежуваним об'єктом на висоті дрона

«Кнопка пошуку об'єкта» (Subject Find Button) — увімкніть, щоб відобразити кнопку пошуку відстежуваного об'єкта на екрані в режимі польоту.

- X2D почне виконувати рискання, а стабілізатор рухатиметься вгору-вниз, щоб визначити місцезнаходження об'єкта, який відстежується за допомогою GPS (Skydio Enterprise Controller або Beacon).

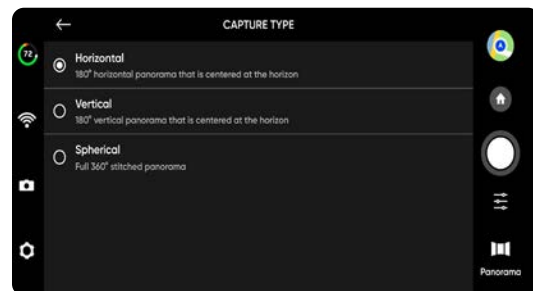


Політ

Панорама (Panorama)

Навичка «Панорама» дає змогу робити три різні типи панорамних фотографій:

- **Горизонтальна (Horizontal)**— зйомка горизонтальної панорами з кутом 180°
- **Вертикальна (Vertical)** — зйомка повної вертикальної панорами з кутом 180°
- **«Сферична» (Spherical)**— зйомка повної прямокутної панорами з кутом 360°



Щоб зробити панорамні зображення:

Крок 1 - Виберіть «Почати політ» (Begin Flight) і запустіть дрон

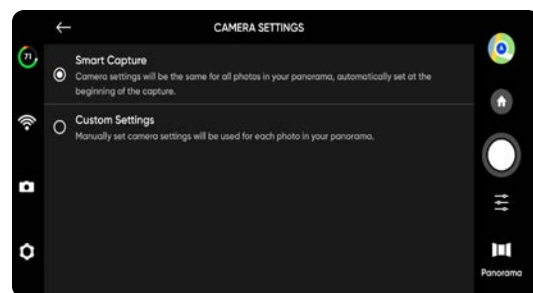
Крок 2 - Виберіть «Панорама» (Panorama) з меню навичок

Крок 3 - Виберіть «Тип захоплення» (Capture Type)

Крок 4 - Відкрийте налаштування навичок і виберіть «Тип камери» (Camera Type)

Крок 5 - Використовуйте «Перегляд панорами в реальному часі» (Panorama Live Preview) для кадрування знімка

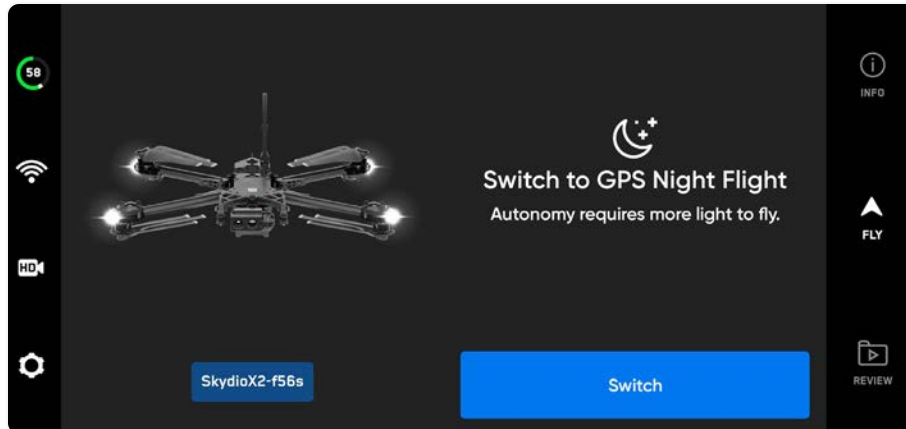
- камера транслюватиме на екран у реальному часі попереднє зображення знімка з низькою роздільною здатністю
- перелетить у потрібне місце й відрегулюйте крен, тангаж, обертання й тягу, щоб охопити сцену



Політ

Нічний політ по GPS

Увімкніть режим «Нічний політ по GPS» (GPS Night Flight) у разі польоту в умовах низької освітленості. У цьому режимі Skydio X2D вимкне функцію уникнення перешкод і використовуватиме для GPS-датчики замість системи візуальної навігації. Skydio X2D відобразить попередження, якщо навколишнє середовище занадто темне для польоту за допомогою системи візуальної навігації, й запропонує вам летіти за допомогою режиму нічного польоту по GPS.



Крок 1 - Виберіть значок налаштування пристрою у вигляді шестірні

Крок 2 - Виберіть вкладку «Дрон» (Drone) і прокрутіть вниз

Крок 3 - Виберіть «Нічний політ по GPS» (GPS Night Flight) та увімкніть цю опцію

Крок 4 - Виберіть «Вогні» (Lights)

- увімкніть навігаційні кольорові, інфрачервоні або стробоскопічні вогні
- Інфрачервоні й стробоскопічні вогні не можуть бути вимкнені одночасно

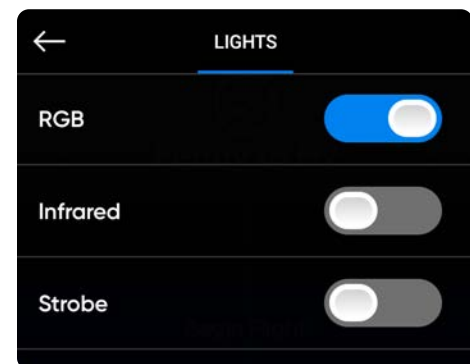
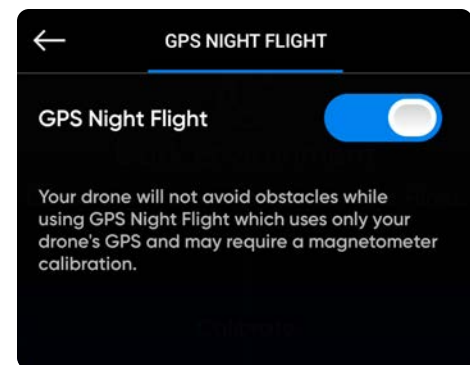
Крок 5 - За потреби виконайте калібрування

- дивіться інструкції на наступній сторінці

Крок 6 - Поверніться до екрана польоту

Крок 7 - Запустіть Skydio X2D

- X2D підніметься на висоту 10 футів, обертаючись на 360°, щоб установити курс
- функцію уникнення перешкод буде вимкнено



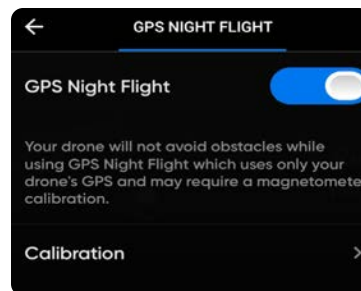
ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Коли використовується режим нічних польотів по GPS, функцію уникнення перешкод має бути вимкнено. Skydio X2D може трохи дрейфувати й хитатися вгору і вниз в режимі нічних польотів по GPS, тож потрібно бути особливо обережним під час керування дроном у цьому режимі та не знаходитися в безпосередній близькості від нього.

Політ

Калібрування режиму нічного польоту по GPS

Перед першим використанням режиму нічного польоту по GPS потрібно виконати калібрування дрона. Виберіть метод калібрування

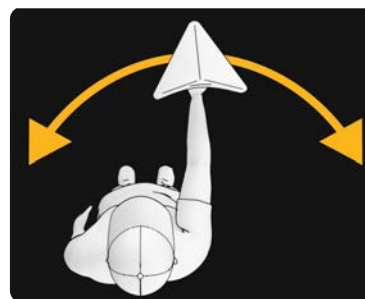
- Калібрування Hand Wave
- Багатокрокове калібрування



«Калібрування помахом руки»(Hand Wave):

Увімкніть режим «Калібрування помахом руки» (Hand Wave)

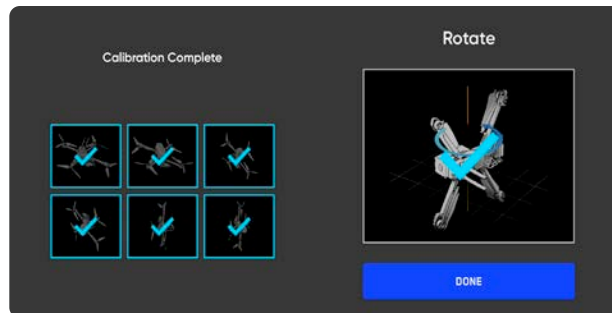
- Виберіть меню налаштувань
- Виберіть вкладку «Дрон» (Drone) і прокрутіть вниз
- Виберіть «Нічний політ по GPS» (GPS Night Flight)
- Увімкніть режим «Калібрування помахом руки» (Hand Wave)



Обертання:

Вимкніть режим «Калібрування помахом руки» (Hand Wave)

- Повертайте X2, щоб орієнтувати дрон відповідно до наведених рисунків
- дрон не обов'язково повертати в якомусь певному порядку
- виберіть **«Готово»** (Done), коли кожен орієнтацію дрона буде підтверджено



Політ

Міркування щодо безпеки нічних польотів по GPS



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Функція уникнення перешкод відключена в режимі нічного польоту по GPS. Не здійснюйте посадку на руку або запуск із руки в режимі польоту по GPS

Уникнення перешкод (Obstacle Avoidance)

Коли ввімкнено функцію нічного польоту по GPS, Skydio X2D не використовує візуальну навігацію, **а функцію уникнення перешкод вимкнено**. Будьте особливо обережні під час керування апаратом, щоб уникати перешкод і тримати дрон подалі від людей.

Видимість

Покращуйте видимість дрона, вмикаючи інфрачервоні або видимі стробоскопічні ліхтарі. Стробоскопічні ліхтарі Skydio X2D відповідають вимогам FAA щодо видимості на відстані 3 статутних миль.

Поведінка повернення

Перевірте налаштування висоти під час повернення в меню налаштувань дрона. Skydio X2D не уникає перешкод у режимі нічного польоту по GPS, тому висоту повернення дрона можна налаштувати таким чином, щоб він пролітав над будь-якими потенційними перешкодами.

Запуск і посадка

Під час посадки використовуйте джойстик контролера, щоб опуститися до 15 футів (4,6 метрів), а потім, коли будете готові посадити дрон, натисніть і утримуйте кнопку «ПОСАДКА» (LAND) на екрані або контролері.

Політ

Параметри повернення

Налашуйте параметри повернення в меню налаштувань дрона:

«Тип повернення» (Return Type) — за допомогою GPS або візуальної навігації (Vision)

«Висота повернення» (Return Height) — від 0 до 984 футів (300 м)

- Встановлена за замовчуванням висота повернення дорівнює 32 футам (9,7 м), дрон підніметься на цю висоту перед поверненням.

«Параметри повернення» (Return Behavior) —

- «Абсолютна висота повернення» (Absolute return height) — X2 підніметься на вказану висоту (над точкою запуску) перед поверненням
- «Відносна висота повернення» (Relative return height) (за замовчуванням) — X2 підніметься на вказану висоту від поточного положення дрона перед поверненням.

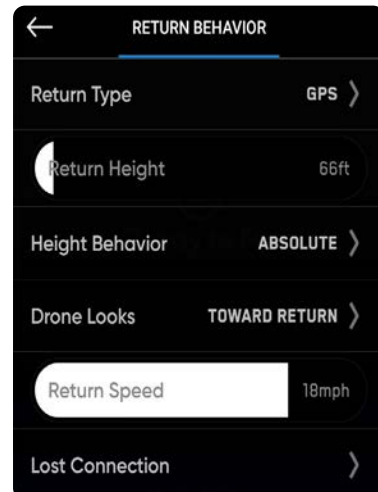
«Напрямок спостереження дрона» (Drone Looks) — напрямок спостереження X2: в бік точки повернення або протилежно неї

«Швидкість повернення» (Return Speed) — можна встановити значення від 5 до 22 миль/год

«Низький рівень заряду акумулятора» (Low Battery) — ця опція працює, якщо попередньо встановлено домашню точку

- «Завжди запитувати» (Always Ask) (за замовчуванням) — вам буде запропоновано вибрати, які дії має виконувати дрон за низького рівня заряду акумулятора, коли його вистачить лише на повернення й посадку
- «Повернутися до домашньої точки» (Return to Home Point) — дрон автоматично повернеться до заданої домашньої точки, дотримуючись налаштувань повернення.

«Втрата з'єднання» (Lost Connection) — налаштування дій дрона у разі втрати з'єднання



Параметри повернення Skydio відповідно до типу навігації:

	ТИП ПОВЕРНЕННЯ = GPS	ТИП ПОВЕРНЕННЯ = ВІЗУАЛЬНА НАВІГАЦІЯ
Точка запуску	GPS для повернення до точки запуску	Візуальна навігація для повернення до точки запуску
ТЕЛЕФОН	GPS для повернення до місця розташування контролера	Не підтримується в разі візуальної навігації. X2 використовуватиме GPS для повернення до місця розташування контролера
Домашня точка	GPS для повернення до домашньої точки	Не підтримується в разі візуальної навігації. X2 використовуватиме GPS для повернення до домашньої точки
Летіти сюди зараз	GPS для польоту до вказаного місця	Не підтримується в разі візуальної навігації. X2 використовуватиме GPS, щоб долетіти до вказаного місця
Низький заряд	GPS для польоту до домашньої точки або вказаного місця	Не підтримується в разі візуальної навігації. X2 використовуватиме GPS, щоб долетіти до домашньої точки або вказаного місця



ПРИМІТКА. Якщо встановлене повернення за допомогою GPS, але Skydio X2 потрапляє в зону відсутності GPS-сигналу, дрон повернеться до останньої відомої точки з наявністю GPS, використовуючи візуальну навігацію. Якщо GPS-зв'язок не вдасться відновити, дрон повернеться до точки запуску, використовуючи візуальну навігацію.

Політ

Місце повернення

Ви можете вибирати місце повернення: точка запуску (Launch Point), домашня точка (Home Point) або контролер (controller) (за замовчуванням). Повертаючись, дрон використовуватиме або GPS, або систему візуальної навігації. Візуальну навігацію можна використовувати тільки в разі повернення до точки запуску. Повернення у домашню точку або до місця розташування контролера потребуватиме наявності сигналу GPS.

Щоб встановити домашню точку (Home Point):

Крок 1 - Виберіть меню **налаштувань пристрою**

Крок 2 - Виберіть вкладку **Дрон**

Крок 3 - Виберіть **Параметри повернення**

Крок 4 - Виберіть **«Тип повернення» (Return Type)** за **GPS**

- GPS-сигнал необхідний для повернення до **контролера або домашньої точки**

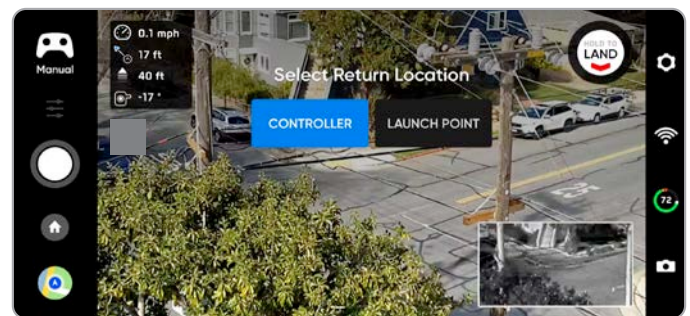
Крок 5 - Виберіть значок **карти**.

Крок 6 - Натисніть і утримуйте точку на карті

- Натисніть, щоб перемістити або видалити наявну домашню точку

Крок 7 - Поверніться на екран «Політ» і виберіть значок **«Дім»**.

- Встановіть повернення до домашньої точки
- Якщо для відповідного польоту визначено домашню точку, точка запуску буде замінена на домашню точку



ПРИМІТКА. Домашню точку можна встановити лише вдень, встановлення домашньої точки вночі неможливе. Переконайтеся, що на шляху повернення дрона немає перешкод (як-от людей, тварин тощо). Skydio X2 збереже поточні налаштування уникнення перешкод під час повернення.

Політ

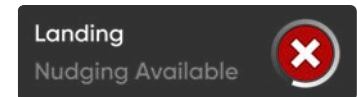
ПОСАДКА

Коли ви будете готові приземлити дрон, припиніть відстеження об'єктів або автономні дії та вручну спрямуйте дрон до стабільного місця посадки, де немає сміття й людей.

Крок 1 - Опустіть дрон на висоту 15 футів (4,6 м)

Крок 2 - Виберіть і утримуйте кнопку «Посадка» (Land)

- Skydio X2D знизатиметься
- з висоти 10 футів (3 м) функцію уникнення перешкод буде вимкнено до кінця посадки
- під час посадки ви можете коригувати положення дрона, підводячи його трохи вперед, назад, вліво або вправо
- керування обертанням буде вимкнено під час посадки
- скасувати посадку можна, збільшивши висоту або вибравши «Скасувати посадку» (Cancel Landing)



Посадка на футляр

Використовуйте футляр як посадковий майданчик, щоб уникнути посадки в бруд або сміття:

Крок 1 - Підведіть дрон так, щоб він «висів» на висоті приблизно 10 футів (3 м) над футляром

Крок 2 - Нахиліть камеру вниз, щоб футляр і логотип Skydio було добре видно

Крок 3 - Виберіть і утримуйте «Land» (Посадка)

- логотип Skydio буде оточений жовтим кільцем
- якщо ви не бачите жовтого кільця, скасуйте посадку та спробуйте ще раз



УВАГА! Пілотування або коригування положення апарата за допомогою джойстика під час посадки на футляр призведе до скасування посадки на футляр і продовження процедури звичайної посадки. Будьте обережні, щоб випадково не торкнутися джойстиків контролера, коли X2 виконує посадку на футляр.

Skydio скасує посадку на футляр у разі натискання джойстика протягом більш ніж однієї секунди. Такий інтервал потрібен, щоб запобігти скасуванню наведення на футляр через випадкове незначне змінення положення дрона. Повторно запустіть посадку, торкнувшись синього значка футляра.



ІНФОРМАЦІЯ. Skydio X2D може ідентифікувати кущі, дерева й інші подібні перешкоди як потенційні поверхні. Перед початком посадки виведіть дрон на відкриту ділянку, вільну від перешкод. Якщо політ починається зі зльоту з футляра (або футляр розміщено саме в точці запуску), точність позиціювання GPS не зможе гарантувати посадку на футляр за використання функції «Повернення до домашньої точки» (або у випадку, якщо ця функція буде активована через втрату зв'язку).

Політ

Посадка на руку



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Проявляйте надзвичайну обережність, щоб уникнути травм під час спроб посадки дрона на руку. Не намагайтеся посадити дрон на руку, поки X2D не займе положення для посадки, оскільки це може призвести до серйозних травм. Спроба приземлити дрон на руку за активованої функції уникнення перешкод призведе до того, що X2D уникатиме вашої руки й вріжеться у вас або в навколишні об'єкти. Приземлення на руку слід використовувати лише тоді, коли стан навколишньої поверхні несприятливий для звичайної посадки. За можливості приземляйте дрон на рівну поверхню. **НІКОЛИ** не саджайте дрон на руку в режимі нічного польоту по GPS, оскільки це може призвести до серйозних травм.

Крок 1 - Переконайтеся, що:

- умови посадки безпечні, а вітер — слабкий
- X2D висить нерухомо на висоті кількох футів (~1 м)
- X2D не стежить за об'єктом
- X2D знаходиться над рівною й стабільною поверхнею
- у вас є достатньо місця для фізичного переміщення під дроном

Крок 2 - Розташуйтеся так, щоб камера була спрямована від вас

Крок 3 - Активуйте процедуру посадки

Крок 4 - Поки X2D приземлятиметься, займіть позицію, яка дасть X2D змогу безпечно сісти на вашу руку.

- ви зможете коригувати положення дрона, підводячи його трохи вперед, назад, вліво або вправо, однак найкраще й найбезпечніше підлаштувати своє положення відповідно до знаходження дрона.
- не намагайтеся виконати приземлення на руку, перш ніж буде вимкнено функцію уникнення перешкод. На висоті нижче 10 футів (3 м) уникнення перешкод вимкнеться. Ви отримаєте сповіщення, коли це станеться.

Крок 5 - Після вимкнення функції уникнення перешкод дайте акумулятору дрона м'яко приземлитися на вашу руку. Візьміться за акумулятор із боків і утримуйте дрон у цьому положенні, поки пропелери повністю не припинять обертатися.

- Під час приземлення X2D перевіряє протягом декількох секунд, чи поверхня, на яку він сідатиме, стабільна й нерухома, щоб гарантувати безпечне торкання до неї. Після торкання може знадобитися кілька секунд, щоб пропелери зупинились.
- Якщо X2D не знаходиться в рівному й нерухомому положенні, пропелери можуть знову почати обертатися. У цьому разі, утримуйте дрон у стабільному й нерухомому положенні, міцно тримаючи його за акумулятор.
- Не намагайтеся обертати або перевертати дрон під час посадки на руку. Це може призвести до зміщення акумулятора.

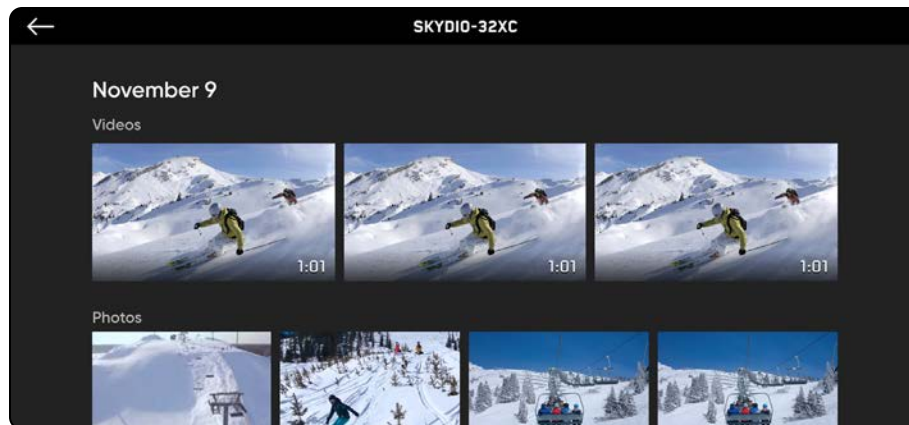
Здійсніть посадку на руку тільки в разі крайньої необхідності.

Не намагайтеся приземлити дрон на руку, якщо:

- він перебуває в режимі нічного польоту по GPS
- за умов сильного вітру
- X2D веде себе нестабільно в польоті з будь-якої причини
- X2D здійснює екстрену посадку після аварії або катастрофи
- ви перебуваєте на ділянці, де неможливо стати так, щоб положення тіла було стабільним
- ви перебуваєте на рухомому транспортному засобі або човні
- ви не є досвідченим оператором

Після польоту

Перегляд і вивантаження медіафайлів



Щоб переглянути зняті зображення й відео:

Крок 1 - Виберіть вкладку «Перегляд» (Review)

Крок 2 - Виберіть зображення або відео для перегляду

- Режим інтервальної фотозйомки — всі зняті фотографії з'являться у вигляді єдиної стопки фотографій. Вибравши стопку, можна буди прокручувати окремі зображення одне за одним.
- відображатимуться лише файли JPG

Щоб перенести медіафайли на комп'ютер:

Крок 1 - Увімкніть живлення Skydio X2

Крок 2 - Підключіть X2 до комп'ютера за допомогою кабелю USB-C, що входить до комплекту постачання

Крок 3 - Імпортуйте медіафайли

Windows — Skydio X2 слугуватиме зовнішнім жорстким диском

Apple — використовуйте програми Photos (Фотографії) або Image Capture (Захват зображень) для перенесення файлів

- завантажуйте файли зображень у форматі DNG безпосередньо з карти пам'яті SD
- зображення містять вбудовані EXIF-дані, що дають змогу проводити післяпольотний аналіз

Щоб видалити медіафайли:

Крок 1 - Натисніть і утримуйте зображення або відео, щоб увійти в режим вибору

Крок 2 - Виберіть потрібні медіафайли

Крок 3 - Виберіть «Видалити» (Delete)



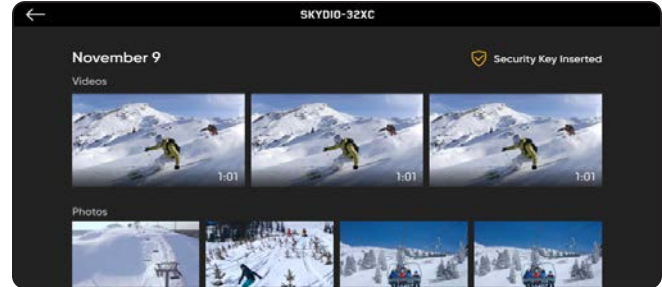
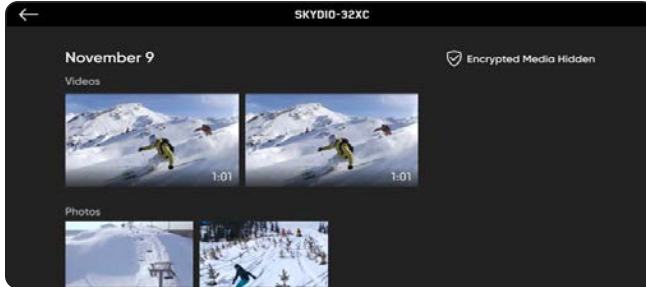
ІНФОРМАЦІЯ. Підключення через USB до комп'ютера, який не забезпечує заряджання, призведе до того, що Skydio X2D працюватиме від акумулятора й може розрядити його.

Після польоту

Перегляд і вивантаження медіафайлів

Якщо для польоту було ввімкнено функцію шифрування (Encryption), зашифровані медіафайли не відобразяться на вкладці «Перегляд» (Review).

Щоб переглянути зашифровані медіафайли, увімкніть дрон і вставте в нього брелок для шифрування. Коли індикатори на брелоку перестануть блимати, зашифровані медіафайли з'являться в додатку для перегляду.

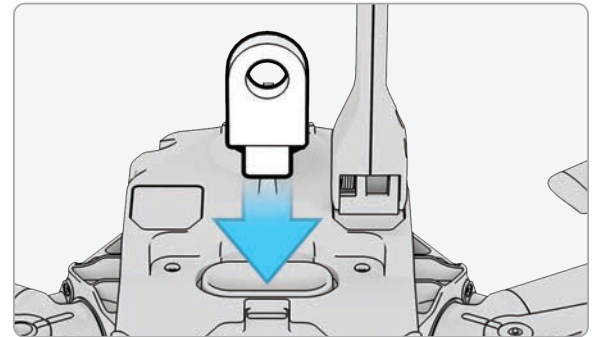


Щоб переглядати й копіювати зашифровані медіафайли на своєму пристрої:

Крок 1 - Увімкніть живлення дрона

Крок 2 - Вставте брелок у порт USB-C дрона

- це розшифрує медіафайли
- медіафайли залишатимуться розшифрованими, доки ви не вимкнете живлення X2D або не почнете новий політ
- Повторно вставте брелок, щоб знову розшифрувати медіафайли

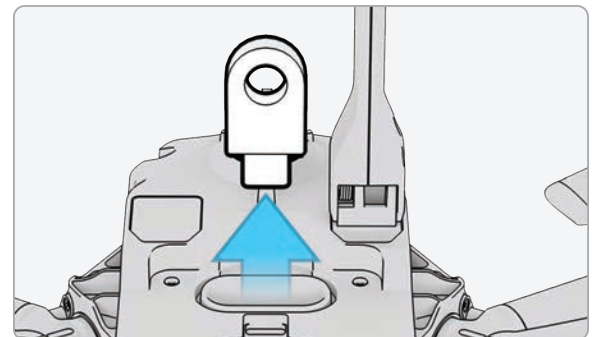


Крок 3 - Вийміть ключ

- Коли індикатори на брелоку припинять блимати

Крок 4 - Підключіть дрон до комп'ютера за допомогою кабелю USB-C

- імпортуйте розшифровані медіафайли
- розшифровані медіафайли залишаться розшифрованими



ІНФОРМАЦІЯ. Якщо Skydio X2D підключити до комп'ютера з ОС Windows, він слугуватиме зовнішнім накопичувачем. Якщо ви підключите дрон до комп'ютера Mac, потрібно буде скористатися програмою Photos (Фото), щоб перенести відзнятий матеріал у потрібне місце (програма Photos встановлена за замовчуванням на будь-якому сучасному комп'ютері Mac або доступна в App Store для macOS). Ви не зможете використовувати програму Image Capture (Захват зображень) на Mac для імпорту розшифрованих медіафайлів.

Після польоту

Складання Skydio X2D

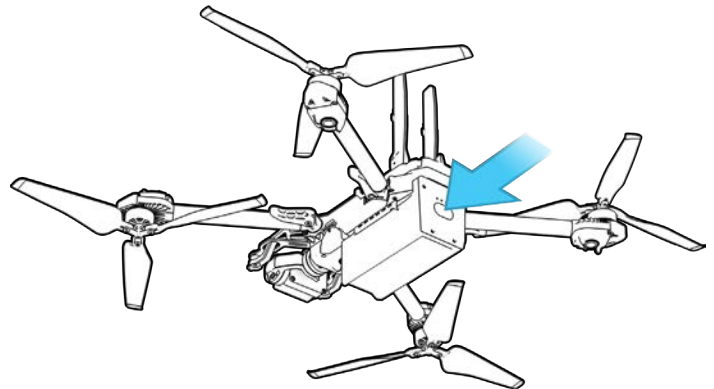
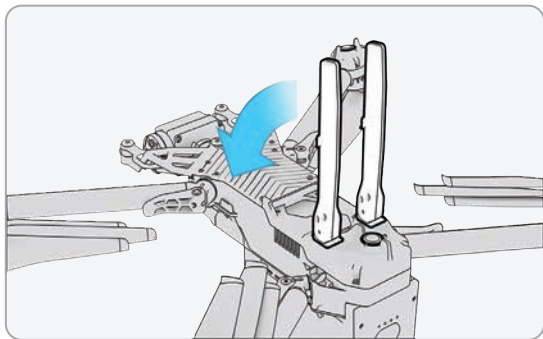
Крок 1 - Вимкніть живлення Skydio X2D

- натисніть і утримуйте кнопку акумулятора протягом трьох секунд

Крок 2 - Вимкніть живлення Skydio Enterprise Controller

- натисніть і утримуйте кнопку живлення протягом трьох секунд
- виберіть «Вимкнути живлення» (Power Off)

Крок 3 - Обережно натисніть на антени й складіть їх у напрямку вниз. Антени повинні зафіксуватися на місці



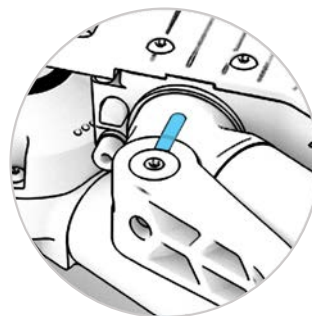
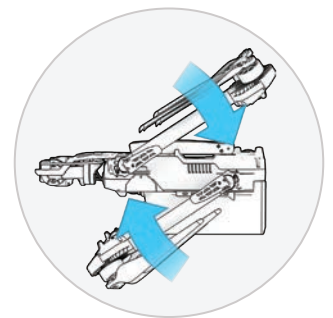
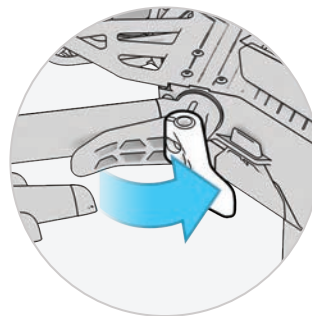
Крок 4 - Розблокуйте 4 затискачі променів

Крок 5 - Підніміть промені двигунів і складіть їх у напрямку до корпусу

- якщо ви відчуваєте будь-який опір під час розкладання променів, натискайте на них у напрямку назовні (горизонтально), щоб вивести їх із зафіксованого положення

Крок 6 - Поверніть 4 затискачі променів у заблоковане положення

- переконайтеся, що сині позначки збігаються



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Лопаті пропелера — гострі. Поводьтеся з ними обережно.

Поведінка під час екстреної ситуації

Зв'язок втрачений

Якщо під час польоту Skydio X2D втратить зв'язок з контролером Skydio Enterprise Controller, він повернеться до точки запуску або домашньої точки, якщо вона була створена. Визначення параметрів повернення за втрати сигналу є важливим компонентом передпольотного планування, яке гарантуватиме безпечне повернення й приземлення в доступному місці вашого Skydio X2D.

Return when Disconnected (Повернення в разі втрати зв'язку) — вимкніть, щоб вимкнути функцію повернення в разі втрати зв'язку, а також меню «Lost Connection» (Втрата зв'язку). Якщо X2D втратить зв'язок, він не повертатиметься, а буде зависати, доки заряд акумулятора не стане низьким, а потім приземлиться.

Wait before Return (Чекати перед поверненням) — укажіть тривалість очікування X2D, перш ніж ініціювати зворотний політ, що дасть час для повторного підключення.

«Приземлення після повернення» (Land Once Returned) —

- Увімкнено (за замовчуванням): після повернення X2D зависне на певний завданий час, а потім приземлиться
- Вимкнено: X2D буде зависати на місці, поки не розрядиться акумулятор

«Чекати перед приземленням» (Wait Before Land) — укажіть проміжок часу, протягом якого X2D має чекати перед приземленням.

- від 0 до 300 секунд (за замовчуванням — 240 секунд)
- Доступно лише тоді, коли увімкнено параметр «Приземлення відразу після повернення» (Land Once Return)

Втрата GPS-сигналу

Skydio X2D втрачає GPS-сигнал

- У разі втрати GPS-сигналу дрон продовжить політ у звичайному режимі. Ви все одно зможете повернути дрон у домашню точку й полетіти за маршрутними точками, однак політ буде менш точним. Якщо Skydio X2D не отримуватиме GPS-сигнал протягом тривалого часу, функції, які потребують наявності GPS-зв'язку (повернення до домашньої точки/контролера, політ до окремої маршрутної точки або за встановленим за допомогою точок маршрутом), будуть вимкнені.
- Під час польотів Skydio X2D на значній висоті або над відносно великими водоймами візуальне позиціонування стає складнішим і дрон покладається на GPS для допомоги з позиціонуванням у горизонтальній площині. У разі втрати GPS-сигналу в таких умовах, позиціонування в горизонтальній площині буде порушене й дрон може ініціювати аварійну посадку.

Skydio X2D втрачає GPS-сигнал під час польоту за маршрутними точками

- X2D намагатиметься летіти до кожної наступної маршрутної точки, але може зіткнутися з неточностями визначення місця розташування. У кінцевій точці маршруту з'явиться попередження про втрату GPS-сигналу. Потрібно буде керувати дроном вручну й спробувати відновити GPS-сигнал, після чого політ за маршрутними точками можна буде перезапустити.

Skydio X2D втрачає GPS-сигнал під час нічного польоту по GPS

- Якщо Skydio X2D втратить GPS-сигнал у режимі нічного польоту по GPS, він ініціює аварійну посадку.

Skydio X2D взагалі не встановлював GPS-зв'язок

- Якщо Skydio X2D взагалі ще не отримував потужний GPS-сигнал, ви не зможете встановити домашню точку, долетіти до маршрутної точки або повернутися до контролера/домашньої точки. Однак, якщо тип повернення встановлений на візуальну навігацію, ви зможете надійно повертатися до Точки запуску, використовуючи систему візуальної навігації.

Знайти дрон

За увімкненого налаштування «Координати на карті» (Map Coordinate), на дисплеї відображатимуться координати поточного або останнього відомого місцезнаходження дрона, що полегшує пошук, якщо ви загубили його.

Крок 1 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

Крок 2 - Виберіть назву пристрою

Крок 3 - Виберіть **«Знайти дрон» (Find Drone)**

Поведінка під час екстреної ситуації

Низький заряд

Коли заряд акумулятора Skydio X2D стане низьким, дрон почне виконувати послідовність дій для забезпечення безпечної посадки та посилатиме на контролер низку відповідних сповіщень.

- X2D оцінить висоту й відстань до домашньої точки й попередить вас, коли настане час повертатися до неї. Після цього відразу рекомендується ініціювати повернення або посадку, однак користувач може вирішити продовжувати політ.
- Потім X2D сповістить вас, коли заряду залишиться на 2 хвилини польоту з огляду на поточну висоту. Індикатор акумулятора почне двохвилинний зворотний відлік. Ви можете продовжити політ, однак ми наполегливо рекомендуємо скерувати дрон у безпечне місце й приземлити його.
- Після завершення двохвилинного відліку X2D ініціюватиме автоматичну посадку, яку буде неможливо скасувати. Ви зможете корегувати дрон за креном, тангажом й обертанням, щоб уникнути будь-яких перешкод.

Аварійна посадка

Якщо X2D потрапляє в позаштатний стан, з якого він не може вийти, він автоматично ініціює аварійну посадку. На екрані з'явиться попереджувальне сповіщення про те, що X2D ініціює аварійну посадку.

- X2D спробує використати навігаційні камери й систему GPS для вертикального спуску. Якщо вони недоступні, дрон буде швидко спускатися, використовуючи тільки барометр, що може призвести до його бічного дрейфу.
- Якщо аварійну ситуацію вирішено, X2D припинить аварійну посадку, і ви відновите контроль над дроном.

Перегляд останніх польотів

Ця функція призначена для допомоги у визначенні місцезнаходження вашого дрона в разі аварії, аварійної посадки або посадки в непередбаченому місці, яка спричинена низьким зарядом акумулятора. Перегляньте відео 10 останніх польотів, навіть якщо ваш телефон або контролер не підключений до X2D.

Крок 1 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

Крок 2 - Виберіть свій дрон

Крок 3 - Виберіть «Переглянути останні польоти» (View last Flights)

Крок 4 - Виберіть політ для перегляду відео



Щоб експортувати відео

Крок 1 - Вставте накопичувач USB-C у контролер Enterprise Controller

- накопичувач має бути відформатований у форматі **ExFAT**

Крок 2 - Виберіть «Експорт» (Export)

Екстремне припинення польоту

Перервіть політ дрона в разі надзвичайної ситуації. Одночасно натисніть і утримуйте кнопки «Посадка» (Land) й «Повернення» (Return) протягом трьох секунд під час польоту, щоб негайно зупинити двигуни дрона.



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Припинення польоту призведе до падіння дрона. Пошкодження, спричинені припиненням польоту, не покриваються гарантією і можуть призвести до травм або завдання шкоди. Використовуйте цю функцію тільки в екстремальних ситуаціях.

Технічне обслуговування

Вказівки щодо безпечного використання акумуляторів

Skydio X2D використовує перезаряджувані літій-полімерні акумулятори (LiPo).

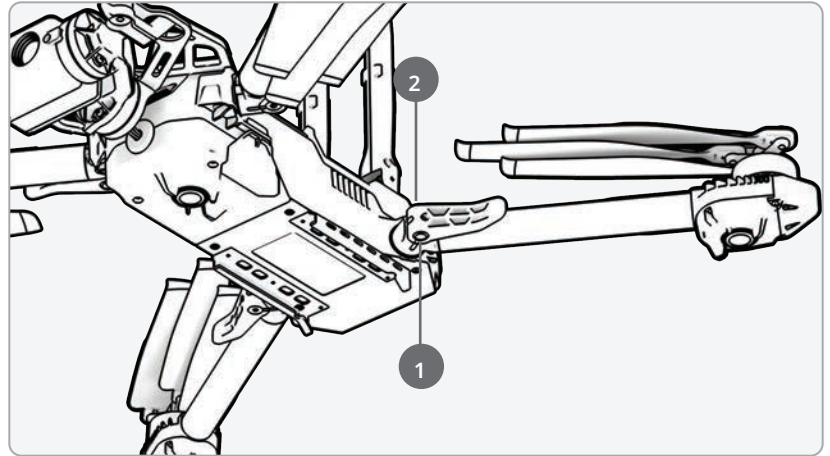
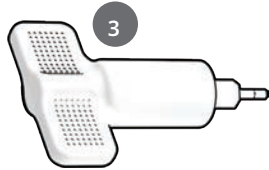
- Заряджайте акумулятори Skydio X2D, використовуючи лише зарядний адаптер живлення з комплекту постачання Skydio або подвійний зарядний пристрій (продається окремо). Ми рекомендуємо використовувати адаптер живлення, що входить до комплекту, однак більшість адаптерів живлення USB-C потужністю від 40 до 100 Вт також мають бути сумісними з акумуляторами (час заряджання може збільшитися, якщо ви використовуєте зарядні пристрої інших виробників).
- Під час заряджання дрон Skydio X2D або подвійний зарядний пристрій X2D мають перебувати на відкритому просторі, оскільки за нормальних умов пристрій буде нагріватися й стане теплим на дотик.
- У рекомендаціях Управління транспортної безпеки (TSA) і Федерального управління цивільної авіації (FAA) зазначено, що запасні (невстановлені на дрон) літійові акумулятори можна перевозити тільки в ручній поклажі. Подорожуючи зі Skydio X2D в США, обов'язково пакуйте акумулятори тільки в ручну поклажу. Для отримання додаткової інформації перегляньте цю сторінку FAA. Подорожуючи зі Skydio X2D за межами США, обов'язково ознайомтеся з місцевими правилами транспортування акумуляторів.
- Не використовуйте акумулятори Skydio X2D за температури нижче 14°F (-10°C), оскільки за таких умов вони не працюватимуть належним чином. Якщо акумулятори замерзли, розігрійте їх за кімнатної температури. НЕ використовуйте нагрівальні засоби вищої температури (фен тощо) для прискорення нагрівання.
- Не заряджайте акумулятори, якщо температура навколишнього середовища перевищує 95°F (35°C) або є нижчою за 50°F (10°C). Акумулятори не будуть заряджатися, якщо вони занадто гарячі або занадто холодні.
- Якщо ви не користуєтесь акумуляторами протягом тривалого часу, ми рекомендуємо повністю заряджати й розряджати їх кожні два місяці. Зберігайте акумулятори за кімнатної температури (71°F–82°F/22°C–28°C) в захищеному від вологи місці (відносна вологість повітря не має перевищувати 75 %).
- Акумулятори в стані очікування: якщо рівень заряду акумулятора перевищує 60 %, після 14 днів невикористання (без польотів) він почне саморозряджатися до 60 %. Саморозряджання допомагає зберегти ємність впродовж строку служби акумулятора й може тривати кілька днів. Це нормально, якщо акумулятор буде трохи теплим під час процесу розряджання. Щоб вийти з режиму очікування, зарядіть акумулятор, як зазвичай.
- Не розбирайте акумулятори, адаптер живлення або подвійні зарядні док-станції. Не вдаряйте по акумулятору з великою силою.
- Не використовуйте акумулятори, які мають вм'ятини або починають розколюватися (після аварії або падіння).
- Не занурюйте акумулятори, зарядний пристрій або зарядні док-станції у воду або інші рідини.
- Літій-полімерні акумулятори можуть протікати, перегріватися, плавитися, виділяти шкідливі гази, вибухати або спалахувати під впливом тепла, води й інших рідин, а також у разі проколювання або розриву.
- Якщо будь-які речовини з акумуляторної батареї потрапили в очі, не тріть їх. негайно зверніться до лікаря.
- Будьте уважні, утилізуючи акумуляторну батарею. Зверніться до місцевої служби утилізації відходів, щоб дізнатися, чи дозволено викидати літій-полімерні акумулятори разом зі звичайними відходами. Багато магазинів також пропонують безкоштовну переробку.
- Ніколи не вставляйте інші матеріали в клеми акумулятора Skydio X2D.

Технічне обслуговування

Затискачі променів

Якщо під час передпольотного огляду ви помітили, що затискачі променів на Skydio X2D не затягнуті, вам слід перевірити й затягнути натяжні болти на затискачах. Цей процес передбачає ослаблення й затягування фіксувальних гвинтів натяжних болтів.

1. Фіксувальний гвинт натяжного болта
2. Натяжний болт
3. Динамометричний ключ



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Не змащуйте шарніри променів X2D, навіть якщо вони скриплять. Це може вплинути на положення променів у повітрі, що призведе до польоту з відхиленням від потрібної траєкторії й, можливо, до зіткнення.

Розкладіть промінь двигуна:

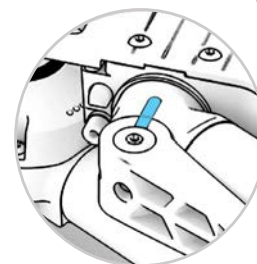
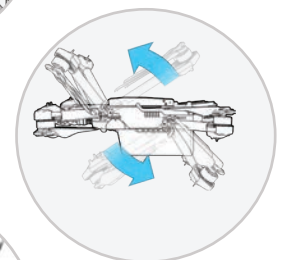
Крок 1 - Відкрийте затискач променя, розташований біля його основи

Крок 2 - Підніміть промінь, відведіть його від корпусу дрона й поверніть на 180°

- ви почуєте й відчуєте клацання, коли промінь двигуна буде повністю розкладений

Крок 3 - Поверніть затискач в положення для блокування променя

- переконайтеся, що сині позначки збігаються

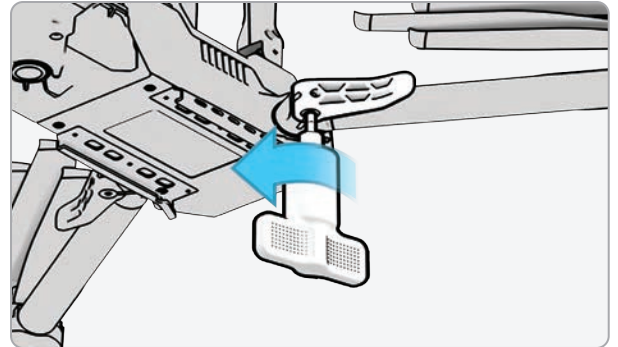


Технічне обслуговування

Затискачі променів

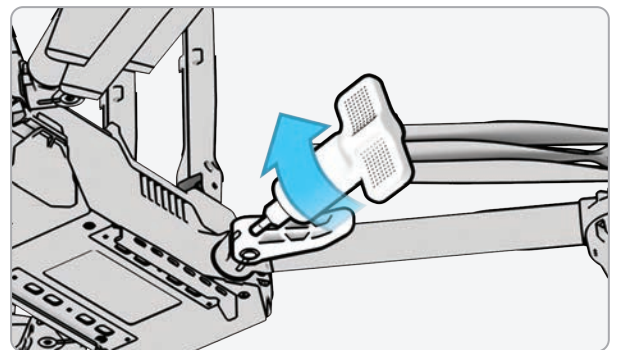
Крок 4 - Ослабте фіксувальний гвинт натяжного болта

- на натяжному болті променя за допомогою динамометричного ключа



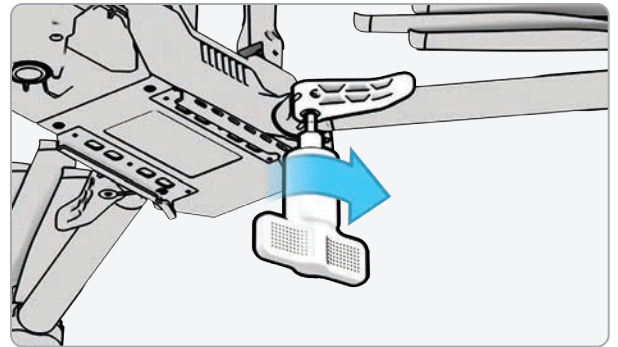
Крок 5 - Затягніть натяжний болт

- за допомогою динамометричного ключа
- повертайте ключ за годинниковою стрілкою, доки не почуєте клацання, що свідчить про досягнення бажаного рівня крутного моменту



Крок 6 - Затягніть фіксувальний гвинт натяжного болта

- повертайте динамометричний ключ за годинниковою стрілкою, доки не почуєте клацання, що свідчить про досягнення бажаного рівня крутного моменту



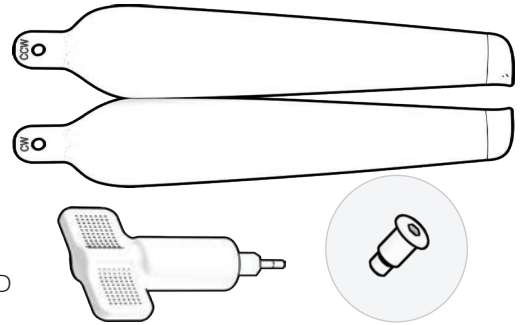
Крок 7 - Повторіть кроки 1–6 на решті променів

Технічне обслуговування

Заміна лопатей пропелера

Якщо ви придбали комплект лопатей Skydio X2D або комплект приладдя для X2D, ви маєте все необхідне для заміни лопатей:

- лопаті, марковані парною кількістю крапок (6)
- лопаті, марковані непарною кількістю крапок (6)
- гвинти для заміни лопатей (12)
- динамометричний ключ, який входить до комплекту постачання Skydio X2D



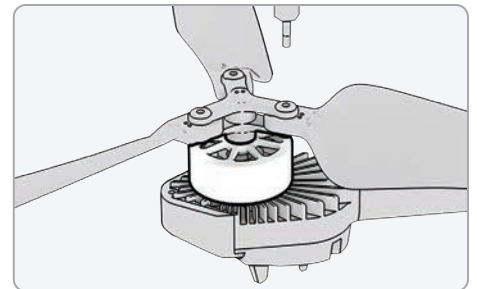
Для оптимальної роботи дрона Skydio рекомендує замінювати лопаті пропелерів після **100 годин** польоту або в разі їх пошкодження. **Завжди замінюйте всі три лопаті в маточині.** Заміна всіх трьох лопатей зменшить будь-яку потенційну різницю між ними й полегшить відстеження їх польоту.



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Лопаті з тонкими тріщинами або великими розломами, зарубинами чи вигинами слід негайно замінити. НЕ використовуйте X2D з лопатями в поганому стані, оскільки це може призвести до серйозних тілесних ушкоджень або травм.

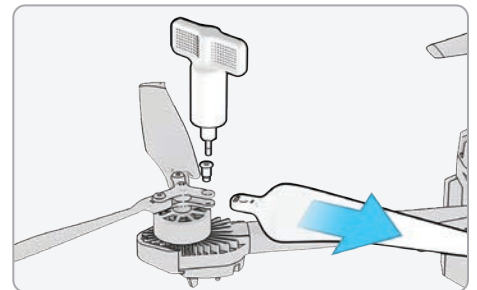
Крок 1 - Визначте пошкоджену лопать

Крок 2 - Тримайтеся за двигун або маточину пропелера, щоб двигун не рухався



Крок 3 - Відкрутіть штифт лопаті за допомогою динамометричного ключа

- витягніть лопать з маточини пропелера, потім повторіть те саме з двома іншими лопатями в маточині
- замініть усі три лопаті в цій маточині. Всі три запасні лопаті повинні бути з одного комплекту для заміни
- утилізуйте зняті лопаті



ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Лопаті гвинта — гострі. Поводьтеся з ними обережно. Перед заміною лопатей завжди перевіряйте, чи вимкнений X2D, щоб уникнути травм. НЕ намагайтеся замінити лопаті за увімкненого живлення Skydio X2D. Це дуже небезпечно й може призвести до серйозних тілесних ушкоджень або травм.

Технічне обслуговування

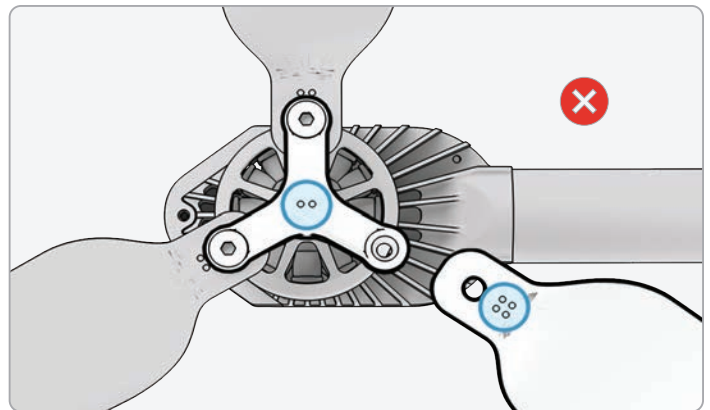
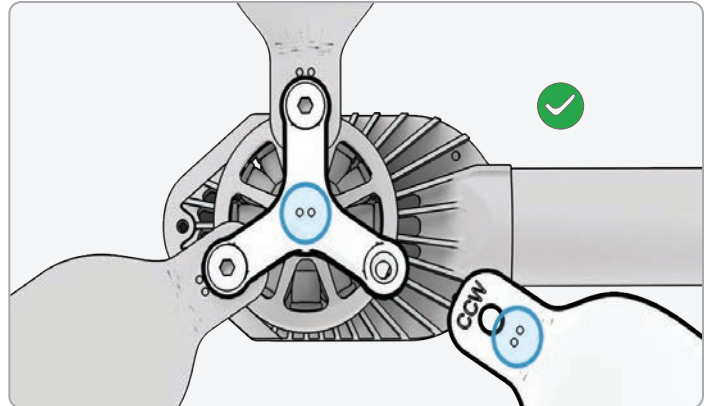
Заміна лопатей пропелера

Крок 4 - Знайдіть на лопатях позначки, що відповідають маточині пропелера

Крок 5 - Встановіть лопать відповідними позначками догори

Крок 6 - Переконайтеся, що лопаті орієнтовані в правильному напрямку обертання за годинниковою стрілкою або проти неї

- по обидва боки лопатей пропелера розташовані чіткі позначки
- знайдіть позначку, що відповідає маточині пропелера, і встановіть лопать позначкою догори, щоб забезпечити правильний напрямок обертання лопаті (за годинниковою стрілкою або проти неї) й орієнтацію.



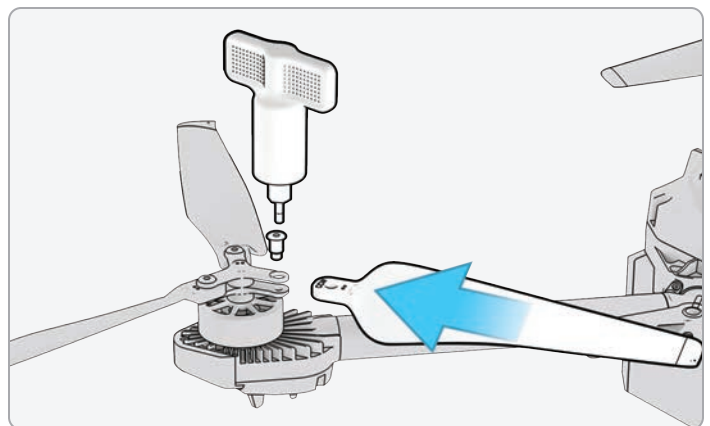
Крок 7 - Вставте нову лопать у маточину

Крок 8 - Вставте новий гвинт із комплекту для заміни

- Коли вставляєте гвинт, похитайте його, щоб переконатися, що він правильно сидить у маточині
- утримуйте маточину двигуна, щоб вона не рухалася

Крок 9 - Закріпіть гвинт за допомогою динамометричного ключа

- повертайте ключ за годинниковою стрілкою, доки не почуєте клацання, що свідчить про досягнення бажаного рівня крутного моменту



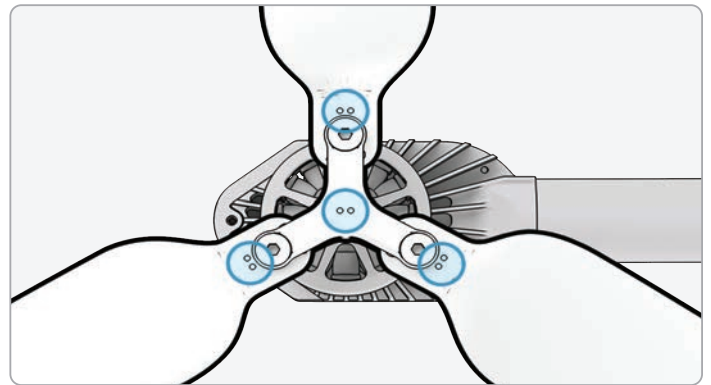
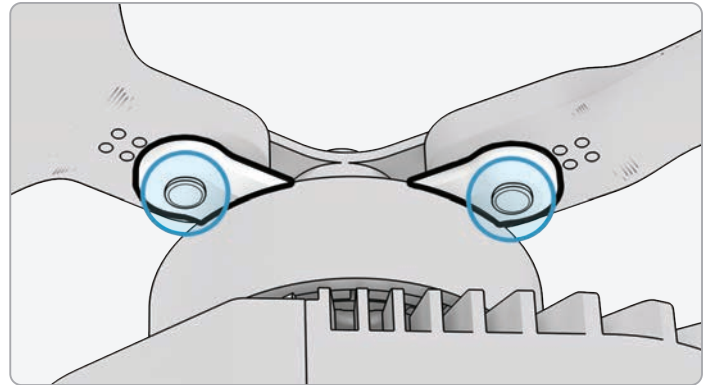
ІНФОРМАЦІЯ. Не використовуйте гвинти повторно, навіть якщо вони на вигляд у гарному стані. Щоразу, коли ви замінюєте лопаті X2D, використовуйте нові гвинти, що входять до комплекту для заміни.

Технічне обслуговування

Заміна лопатей пропелера

Крок 10 - Перевірте наведене нижче, щоб переконатися в успішному встановленні:

- Різьба гвинтів лопатей має трохи виходити за межі нижньої частини маточини пропелера
- маркувальні точки на лопатях пропелера розташовані однаково та збігаються з маркуванням на маточині
- гвинти можуть обертатися в повному діапазоні руху й не чіпляються за спиці маточини, а тертя навколо гвинтів лопатей — мінімальне

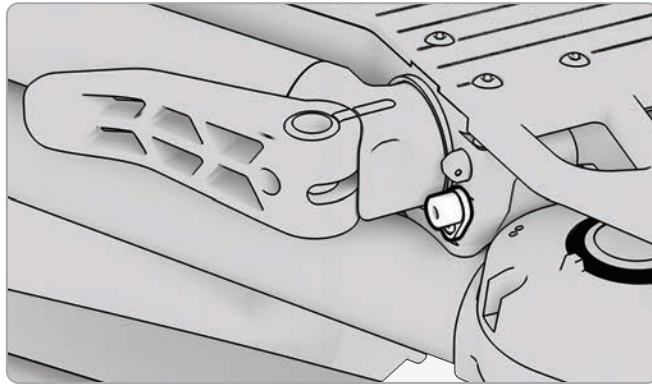


ПОПЕРЕДЖЕННЯ. Неправильне встановлення лопаті (тобто невідповідність маркування на лопаті маркуванню на маточині) становить загрозу безпеці й може призвести до потенційного серйозного пошкодження дрона, а також до тілесних ушкоджень або травм у вас і сторонніх спостерігачів.

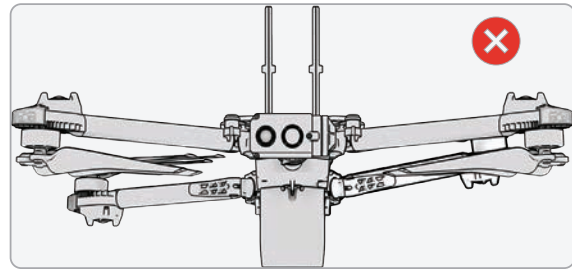
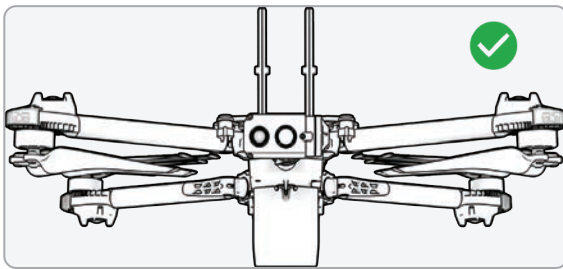
Технічне обслуговування

Заміна жорстких упорів

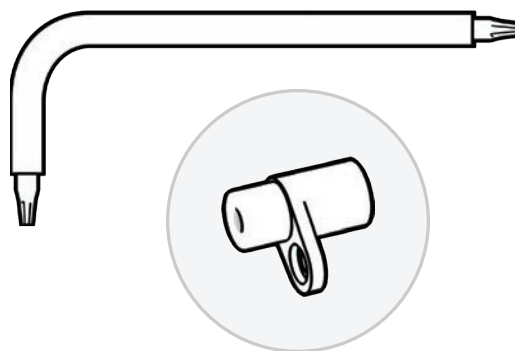
Жорсткі упори запобігають надмірному розкладанню променів двигунів.



Перевірте всі чотири жорсткі упори, щоб переконатися, що вони не мають пошкоджень і працюють належним чином. Якщо дивитися на дрон спереду, розкладені промені двигунів X2D мають бути розташовані паралельно шасі. Якщо повністю розкладений промінь нахилений вгору або вниз, це свідчить про те, що жорсткий упор зламався і його слід замінити.



Для заміни жорстких упорів вам знадобляться викрутка Т3 й запасні жорсткі упори.



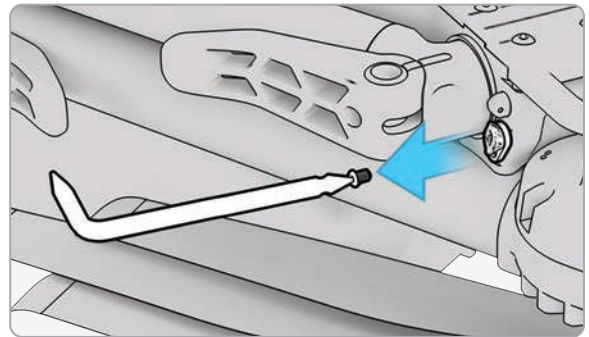
Технічне обслуговування

Заміна жорстких упорів

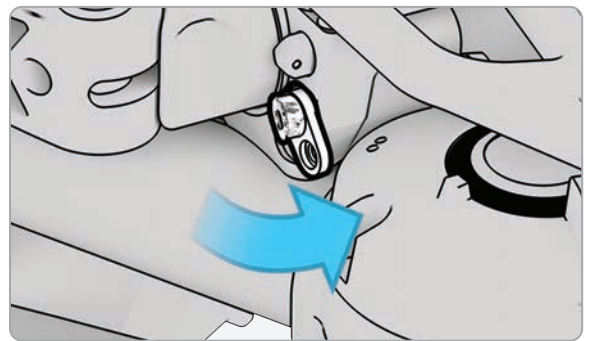
Крок 1 - Визначте пошкоджений жорсткий упор

Крок 2 - Демонтуйте пошкоджений(-і) жорсткий(-і) упор(-и)

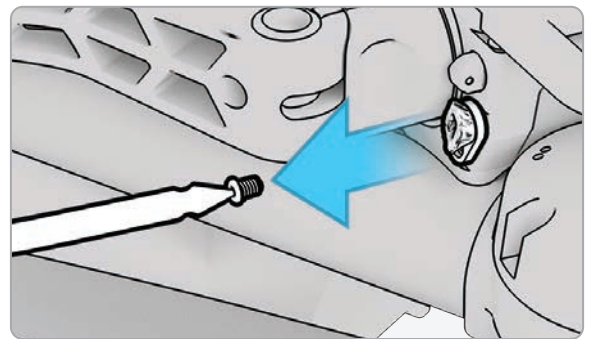
- розкладіть промінь, розташований вище або нижче променя з пошкодженим жорстким упором
- залишіть промінь із пошкодженим жорстким упором у складеному стані
- послабте гвинт жорсткого упору за допомогою викрутки Т3
- Витягніть гвинт



- Поверніть жорсткий фіксатор, щоб фланець виступав із дрона



- візьміть жорсткий упор за фланець і потягніть, щоб вийняти його, — провертайте упор зі сторони в сторону, щоб його було легше зняти

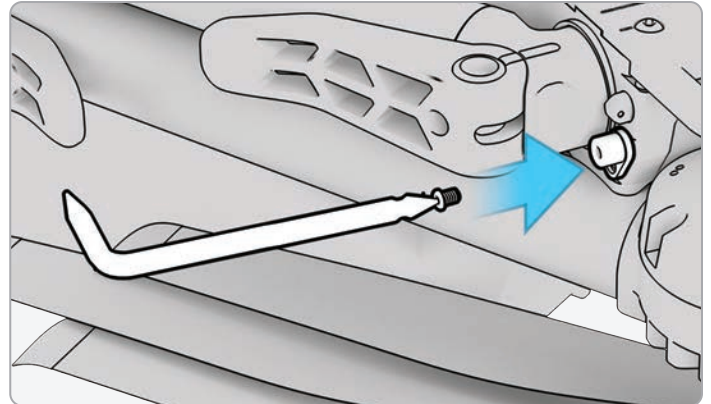
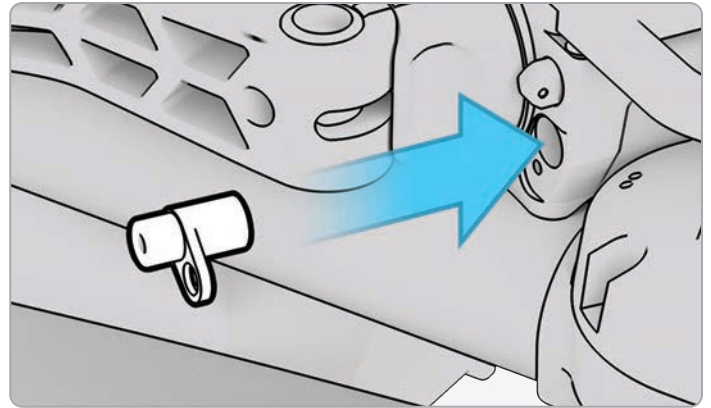


Технічне обслуговування

Заміна жорстких упорів

Крок 3 - Встановіть новий(-і) жорсткий(-і) упор(-и)

- встановіть новий жорсткий упор в гніздо: штифт більшого діаметру має бути вставлений в корпус дрона, а штифт меншого діаметру — спрямований назовні
- сумістіть отвір у фланці жорсткого упору з отвором у дроні та вставте гвинт
- затягніть гвинт до фіксації жорсткого упору



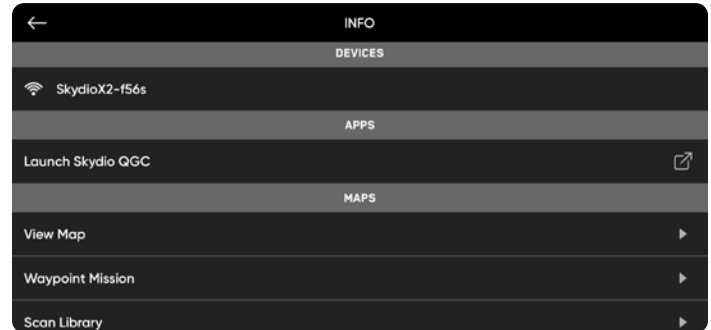
Технічне обслуговування

Форматування карт пам'яті

Skydio X2D має дві SD-карти пам'яті — одну для зберігання медіафайлів, іншу для запису журналів польотів. Кожну карту слід за потреби відформатувати окремо. Перед форматуванням SD-карти переконайтеся, що всі дані з неї були скопійовані або збережені на іншому пристрої.

Крок 1 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

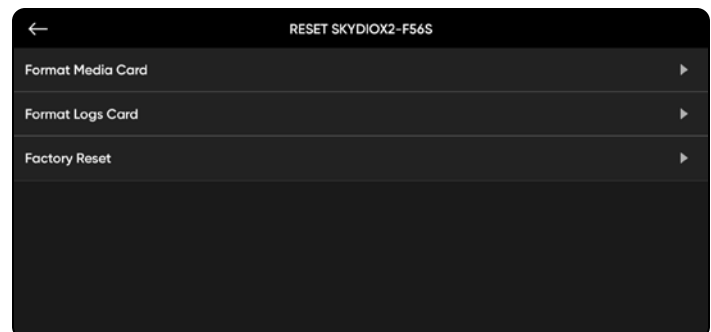
Крок 2 - Виберіть назву дрона в розділі «Пристрої» (Devices)



Крок 3 - Виберіть «Керувати даними» (Manage Data)



Крок 4 - Виберіть «Форматувати карту медіаданих» (Format Media Card) або «Форматувати карту журналів» (Format Logs Card), залежно від того, яку карту потрібно очистити



Перезапис картки пам'яті

завдяки автоматичному видаленню старих медіафайлів зі свого носія даних ви завжди зможете бути впевнені в наявності достатнього місця на ньому для запису повного польоту. Увімкніть це налаштування, щоб автоматично видаляти найдавніші медіадані, збережені на карті пам'яті SD. Це налаштування зберігатиметься для наступних польотів і циклів живлення.

Технічне обслуговування

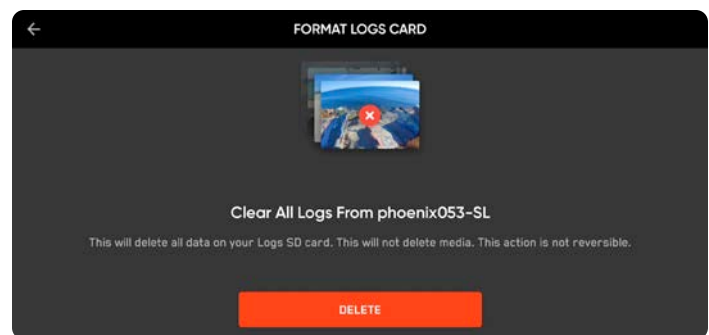
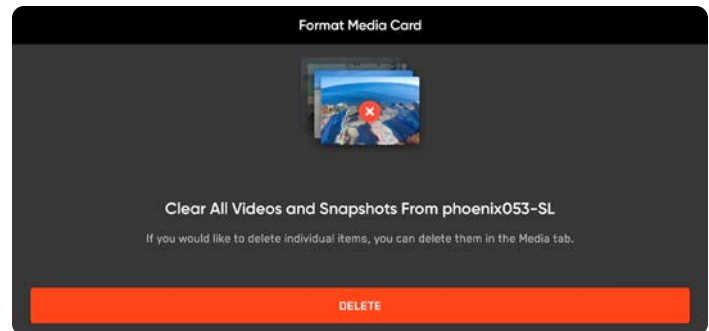
Форматування карт пам'яті

Крок 5 - Виберіть «Видалити» (Delete)

- з'явиться підтвердження, що всі дані видалено

Крок 6 - Виберіть «ОК»

- ви повернетесь до меню «ІНФО» (INFO)
- вашу SD-карту відформатовано



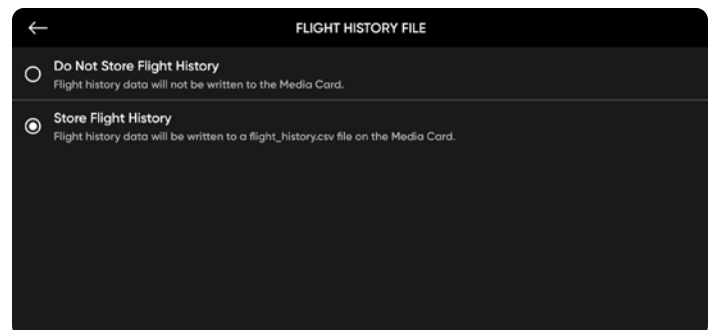
Файл історії польотів

Крок 1 - Виберіть меню **INFO** (ІНФО)

Крок 2 - Виберіть назву дрона в розділі «Пристрої» (Devices)

Крок 3 - Виберіть одну з опцій:

- Не зберігати історію польотів (Do Not Store Flight History) АБО
- Зберігати історію польотів (Store Flight History)



Історія польотів у файлі .CSV

Збережіть інформацію про польоти у файл flight_log.csv в кореневій папці SD-карти медіаданих. Цей файл містить дані про польоти, зокрема:

- назва апарата;
- ідентифікатор польоту;
- широта/довгота та час запуску;
- широта/довгота та час посадки.

Технічне обслуговування

Експорт журналів польотів

Щоб експортувати на флеш-накопичувач:

Крок 1 - Переконайтеся, що акумулятор контролера повністю заряджений

- ви не можете одночасно експортувати журнали й заряджати контролер

Крок 2 - Виберіть меню **ІНФО**.

Крок 3 - Виберіть «Сервісні журнали Skydio» (Skydio Support Logs)

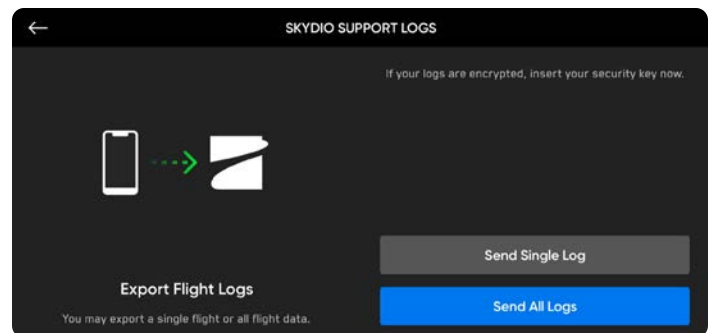
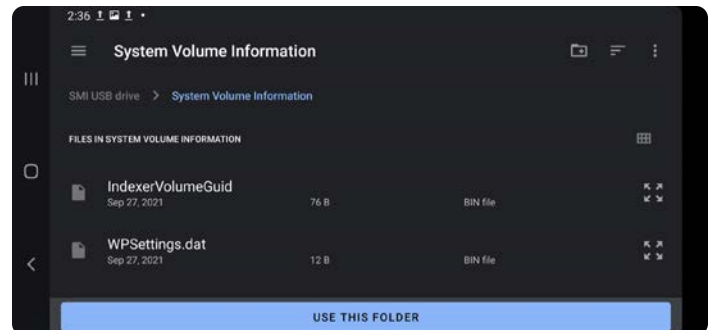
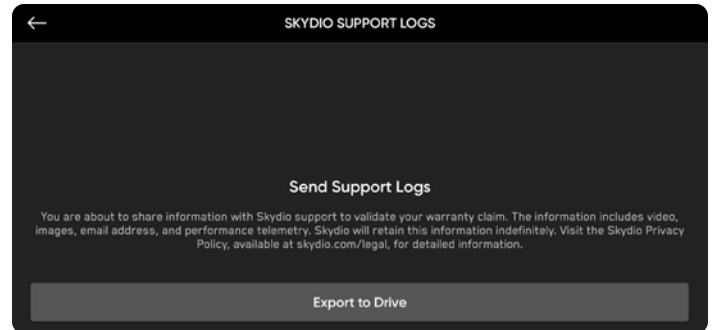
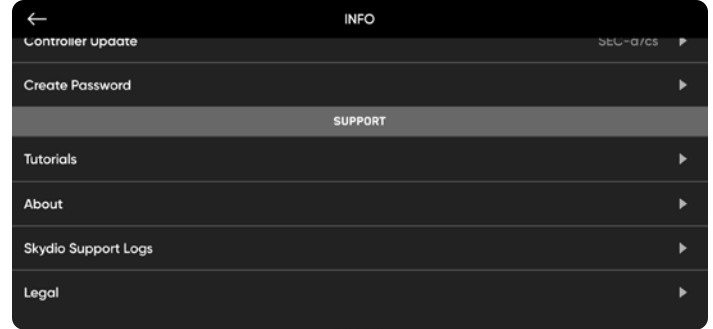
Крок 4 - Вставте накопичувач у контролер

Крок 5 - Виберіть «Експортувати на диск» (Export to drive)

Крок 6 - Перейдіть до папки, куди ви хочете експортувати свої журнали польотів і виберіть «Дозволити» (Allow).

Вам буде запропоновано вибрати між експортом окремого польоту (Single Flight) або всіх журналів контролера (All Controller Logs):

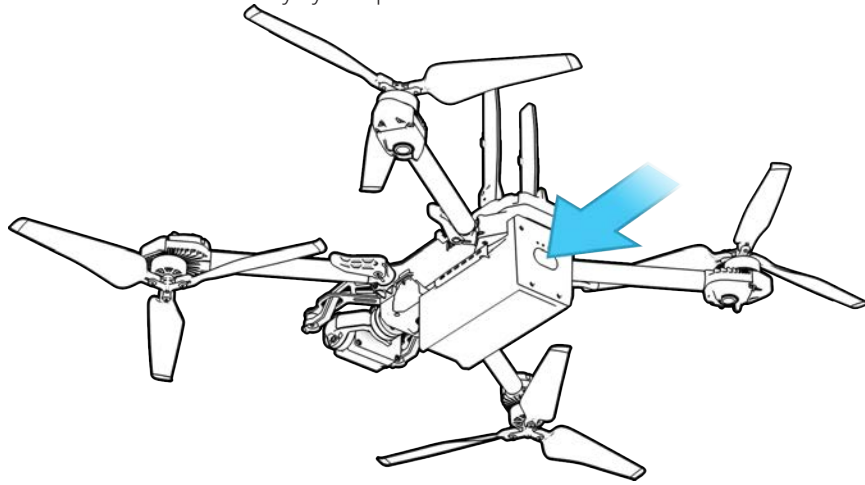
- **«Журнал окремого польоту» (Single Flight Log)** — Включає всі журнали вказаного польоту. Ця опція покаже вам історію всіх польотів, відсортованих за датою й часом. Виберіть окремий політ, журнали якого потрібно завантажити. Завантаження може зайняти кілька хвилин.
- **«Усі журнали польотів» (All Flight Logs)** — Експортує всі журнали, збережені на контролері, з усією історією польотів. Ця опція дає змогу синхронізувати журнали незалежно від того, підключені ви до дрона чи ні.



Усунення несправностей

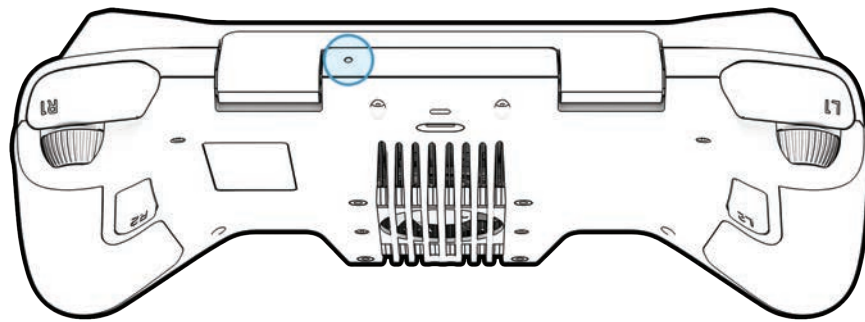
Перезавантаження дрона Skydio X2D

Якщо Skydio X2D не реагує на команди або працює неналежним чином, вимкніть його живлення та ввімкніть його знов, натиснувши кнопку живлення або вийнявши акумулятор.



Перезавантаження контролера Skydio Enterprise Controller

Якщо контролер Skydio Enterprise Controller не реагує на дотики або команди або працює неналежним чином, вам може знадобитися перезавантажити його примусово. За примусового перезавантаження живлення контролера вимикається, після чого він перезавантажиться, що, сподіваємося, вирішить будь-які проблеми з ним.



Щоб перезавантажити контролер:

- кінчиком скріпки натисніть кнопку примусового перезавантаження
- виберіть «Вимкнути живлення» (Power Off) або «Перезапустити» (Restart)

Контролер перезапуститься або вимкнеться (тоді ви зможете ввімкнути його знову).

Усунення несправностей

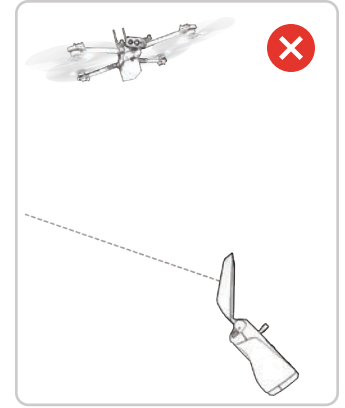
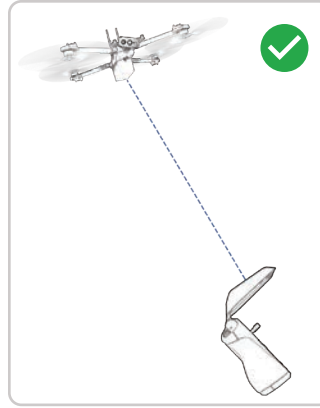
Слабкий сигнал

Для найкращої якості сигналу завжди підтримуйте лінію прямої видимості між контролером і Skydio X2D.

Щоб максимально покращити якість бездротового зв'язку під час польотів на близькій відстані на великих висотах, тримайте контролер так, щоб його кришка була направлена в бік дрона.

За польотів на максимальній дальності спрямовуйте кришку контролера в бік дрона, одночасно тримаючи контролер якомога далі від тіла. Якщо тримати контролер занадто близько до тіла, це вплине на якість бездротового зв'язку.

У разі польотів у районах з електромагнітними перешкодами потужність сигналу й максимальна дальність керування можуть знижуватися.



Технічні характеристики

ЛІТАЛЬНИЙ АПАРАТ

ГАБАРИТИ (В РОЗКЛАДЕНОМУ ВИГЛЯДІ, В ПОЛЬОТІ)	26,1 дюймів X 22,4 дюйма X 8,3 дюймів 66,3 см X 56,9 см X 21,1 см
ГАБАРИТИ (У СКЛАДЕНОМУ ВИГЛЯДІ, БЕЗ АКУМУЛЯТОРА)	11,9 дюймів X 5,5 дюймів X 3,6 дюйма 30,2 см X 14 см X 9,1 см
ВАГА (З АКУМУЛЯТОРОМ)	1325 г
ЧАС ПОЛЬОТУ	До 35 хвилин
МАКСИМАЛЬНА ШВИДКІСТЬ ПОЛЬОТУ (РІВЕНЬ МОРЯ, БЕЗ ВІТРУ)	25 миль/год (40 км/год) повністю автономно
МАКСИМАЛЬНА СТІЙКІСТЬ ДО ВІТРУ	23 миль/год (37 км/год)
МАКСИМАЛЬНА ПРАКТИЧНА СТЕЛЯ (НАД РІВНЕМ МОРЯ)	11 200 футів (3414 м) над середнім рівнем моря, 113°F (45°C) 12 000 футів (3658 м) (барометрична висота)
ДІАПАЗОН РОБОЧИХ ТЕМПЕРАТУР	від 14°F (-10°C) до 109°F (43°C)
ГРУПУВАННЯ СУПУТНИКІВ GPS	GPS і ГЛОНАСС

Контролер

РОЗМІРИ	27,3 x 13,3 x 7,62 см 27,3 см X 13,3 см X 7,6 см
ВАГА	1130 г
Елементи керування	Подвійні 2-осьові джойстики, подвійні гойдалки-коліщатка й 10 кнопок
Датчики	GPS, барометр, компас, гіроскоп, акселерометр
Пам'ять	Диск 256 ГБ
Процесор	Qualcomm Snapdragon 855

КОРИСНЕ НАВАНТАЖЕННЯ

Максимальні розміри	1,75 дюйма x 1,0 дюйм x 2,0 дюйма 4,5 см X 2,5 см X 5 см
Максимальна вага	200 г
Максимальна потужність	15 Вт

Технічні характеристики

Програмне забезпечення контролера	
ЗАСТОСУНКИ	Skydio Enterprise
Бездротові з'єднання	--
ДРОТОВІ З'ЄДНАННЯ	USB 3.1, (через апаратний ключ) HDMI
РОБОЧІ ЧАСТОТИ	1,8 ГГц/5 ГГц/Багатодіапазонний радіозв'язок
МАКСИМАЛЬНА ДИСТАНЦІЯ	до 10 км (1,8 ГГц) до 6 км (5 ГГц) до 10 км (багатодіапазонний радіозв'язок)
Пропускна здатність каналу	4/8 МГц (1,8 ГГц) 5/20 МГц (5 ГГц) 4 МГц (багатодіапазонний радіозв'язок)
Відео	720p30
Шифрування	AES-256

Автономність Skydio	
ГОЛОВНИЙ ПРОЦЕСОР	NVIDIA Tegra X2 SOC
Графічний процесор	256-ядерний графічний процесор NVIDIA Pascal™ _
Центральний процесор	Двоядерний 64-бітний центральний процесор NVIDIA Denver 2 Чотириядерний процесор ARM®-A57 MPCore
Оперативна пам'ять	4 Гб 128-бітна LPDDR4
ФУНКЦІЯ УНИКНЕННЯ ПЕРЕШКОД (OBSTACLE AVOIDANCE)	Об'єктиви типу «Super Fisheye» (риб'яче око) для огляду на 360°, всепрямовані й з можливістю огляду вгору/вниз
ШВИДКІСТЬ ОНОВЛЕННЯ 3D МОДЕЛІ ОТОЧЕННЯ	> 1 мільйон точок в секунду
ШВИДКІСТЬ ВІД ОНОВЛЕННЯ МОДЕЛЕЙ ОТОЧЕННЯ ДО ПРАКТИЧНИХ ДІЙ	500 ітерацій на секунду
БОРТОВИЙ ШТУЧНИЙ ІНТЕЛЕКТ	9 користувацьких глибинних мереж, які використовуються в польоті
ВІДСТЕЖЕННЯ ОБ'ЄКТІВ ЗА ВИБОРОМ КОРИСТУВАЧА	Люди та транспортні засоби
ВІДСТЕЖЕННЯ ТА ІДЕНТИФІКАЦІЯ ОБ'ЄКТІВ	Відстеження до 20 об'єктів одночасно
КАЛІБРУВАННЯ	Автоматичне калібрування параметрів об'єктива, поворотів камери, датчиків швидкості вітру й щільності повітря

Технічні характеристики

СИСТЕМА ОСНОВНИХ КАМЕР

Тип датчика	Sony IMX577 1/2,3" 12,3 МП CMOS
Активно-пікселий датчик	4056 (Г) x 3040 (В)
Апертура об'єктива	f/2.2
Фокусна відстань об'єктива	41 мм (еквівалент формату 35 мм)
Глибина різкості об'єктива	1 м – ∞
Швидкість затвора	електронний затвор від 1 до 1/1920 с
Діапазон ISO	відео 100–6400 фото 100–6400
Контроль експозиції	-2.0, -1.5, -1.0, -0.5, 0, 0.5, 1.0, 1.5, 2.0
Процесор сигналу зображення	Qualcomm QCS605
Графічний процесор	Adreno™ 615
Центральний процесор	64-бітний восьмиядерний Kryo™ 300
Процесор цифрової обробки сигналів	Hexagon™ 685, 2x HVX
Роздільна здатність і режими	3840x2160 30 кадрів/с 3840x2160 60 кадрів/с 1920x1080 30 кадрів/с
Бітрейт	100 Мбіт/с
Формат відео	MPEG-4 (AVC/H.264, HEVC/H.265)
Роздільна здатність кадру	4056x3040 (12 МП)
Формати кадру	JPEG, DNG (НЕОБРОБЛЕНИЙ)
Режими зйомки кадрів	Одинарний, інтервальний
Динамічний діапазон	13 зупинок
Носій для зберігання	Знімна карта пам'яті Micro SD класу швидкості UHS Speed Class 3 / V30
Механічний діапазон стабілізації	кут ±124°, поворот відносно поздовжньої осі ±120°
Діапазон кута нахилу	від -110° до +90°

Технічні характеристики

Система тепловізійної камери

Тип датчика	Неохолоджуваний мікроболометр VOx
Роздільна здатність	320X2D56
Апертура об'єктива	1.02
Фокусна відстань об'єктива	9,1 мм
Глибина різкості об'єктива	2 м – ∞
Частота кадрів	30 кадрів в секунду

Система навігаційних камер

КОНФІГУРАЦІЯ	6x камер в тринокулярній конфігурації зверху і знизу
ТИП ДАТЧИКА	Sony 1/3" 4K кольоровий CMOS
АПЕРТУРА ОБ'ЄКТИВА	f/1.8
ПОЛЕ ОГЛЯДУ	200°
ОХОПЛЕННЯ НАВКОЛИШНЬОГО СЕРЕДОВИЩА	Справжні 360°
ЧАСТОТА КАДРІВ	30 кадрів в секунду

БЕЗПЕКА СИСТЕМИ

ШИФРУВАННЯ БЕЗДРОТОВОГО ЗВ'ЯЗКУ	AES-256
ПРОШИВКА	Підписано та зашифровано
ШИФРУВАННЯ ЗНЯТИХ ДАНИХ	4/8 МГц (1,8 ГГц) 5/20 МГц (5 ГГц) 4 МГц (багатодіапазонний радіозв'язок)
ЕЛЕМЕНТИ УПРАВЛІННЯ	Можливість призначення та вилучення пристроїв
ІНФРАСТРУКТУРА	Кнопки додані та запрограмовані при виготовленні

Юридична інформація

Гарантія

Skydio гарантує, що виріб із комплекту постачання не матиме дефектів матеріалів і виготовлення за умови нормального використання відповідно до опублікованої документації користувача Skydio протягом одного року з дати первинної купівлі в роздріб в оригінальному пакуванні («Обмежена гарантія»). Опублікована документація користувача Skydio — Посібник із техніки безпеки й Посібник користувача.

Гарантія Skydio не розповсюджується на нормальний знос або пошкодження, спричинені аварійним випадком або неправильним поводженням із виробом. Обмежена гарантія не поширюється на будь-яке програмне забезпечення, що постачається разом із виробом, а також на лопаті. Відповідно до повних умов і детальної інформації про отримання послуг, наведених за посиланням www.skydio.com/legal/warranty/products/X2D, у разі надання вами дійсної претензії за цією гарантією, Skydio на власний розсуд приймає рішення, які саме дії вжити для виконання гарантійних зобов'язань: це можуть бути ремонт, заміна або повернення грошей за ваш дрон Skydio X2D. Гарантійні зобов'язання доповнюють права, передбачені місцевим законодавством про захист прав споживачів. У разі подання претензії за цією гарантією вам, можливо, потрібно буде надати підтвердження відомостей про покупку.

Попередження щодо закону штату Каліфорнія Prop 65

Щодо акумулятора Skydio X2D: літій-іонні акумулятори та/або вироби, які містять літій-іонні акумулятори, можуть стати причиною шкідливого впливу на людину хімічних речовин, зокрема кобальт-літій-нікелевого оксиду й нікелю, які, як визначено в штаті Каліфорнія, викликають рак, вроджені дефекти або іншим чином впливають на репродуктивну систему. Додаткову інформацію про це наведено на сайті www.P65Warnings.ca.gov.

Щодо контролера Skydio Enterprise Controller: цей виріб може стати причиною впливу на людину хімічних речовин, зокрема кадмію, який, як визначено в штаті Каліфорнія, викликає рак, вроджені дефекти або іншим чином впливає на репродуктивну систему. Додаткову інформацію про це наведено на сайті www.P65Warnings.ca.gov.

Юридична інформація

Декларація відповідності

Ці пристрої відповідають частині 15 Правил Федеральної комісії зі зв'язку (FCC) та стандарту(-ам) радіочастотних специфікацій (RSS), що не потребують ліцензії агенції ISED Canada (Агенція з інновацій, науки й економічного розвитку Канади). Експлуатація підпорядковується наступним двом умовам: (1) ці пристрої не повинні створювати шкідливих радіоперешкод, і (2) ці пристрої повинні бути стійкими до впливу будь-яких радіоперешкод, включно з радіоперешкодами, які можуть спричинити невідповідну роботу.

Ces appareils sont conformes aux normes RSS exemptes de licence d'ISDE Canada. Leur fonctionnement est soumis aux deux conditions suivantes: (1) ces appareils ne doivent pas causer d'interférences nuisibles, et (2) ces appareils doivent accepter toutes interférences reçues, y compris les interférences susceptibles d'entraîner un fonctionnement indésirable.

Зміни або модифікації, прямо не схвалені компанією Skydio, можуть призвести до втрати користувачем права на експлуатацію цих пристроїв.

Ці пристрої були випробувані й визнані такими, що відповідають обмеженням для цифрових пристроїв класу А відповідно до частини 15 Правил Федеральної комісії зі зв'язку. Ці обмеження призначені для забезпечення належного захисту від шкідливих радіоперешкод за експлуатації цих пристроїв для комерційних потреб. Ці пристрої генерують, використовують і можуть випромінювати радіочастотну енергію і, якщо вони встановлені та використовуються невідповідно до інструкцій користувача, можуть створювати шкідливі перешкоди для радіозв'язку. Експлуатація цих пристроїв у районах житлової забудовлі може спричинити виникнення шкідливих радіоперешкод, і в цьому випадку користувач буде зобов'язаний усунути їх власним коштом.

Цей цифровий пристрій класу А відповідає канадському стандарту ICES-003.
Cet appareil numérique de classe A est conforme à la norme Canadienne NMB-003.

Ліцензія на програмне забезпечення

Ліцензійна угода кінцевого користувача програмного забезпечення Skydio (доступна за посиланням www.skydio.com/legal/eula) регулює використання будь-якого програмного забезпечення Skydio, яке попередньо встановлене, завантажено, інстальоване або надане іншим чином у зв'язку з будь-якими апаратними компонентами з комплекту постачання.

Додаткові ресурси

Щоб отримати найновішу інформацію про Skydio й наші продукти, відвідайте сайт www.skydio.com.

Щоб отримати юридичну інформацію, відвідайте сторінку www.skydio.com/legal.

Продукти Skydio захищені патентами й торговими марками, зареєстрованими в США та інших країнах. Більше інформації можна знайти на сайті www.skydio.com/legal/ip.

