

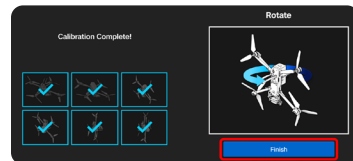


Skydio X10D RF Interference Recommendations

Skydio recommends the following best practices to maximize the performance of the X10D when experiencing signal C2 or GPS interference in flight.

Preflight:

- ☐ **Ensure the batteries and controller are fully charged**
- ☐ **Clean the navigation and sensor cameras with a microfiber cloth**
- ☐ **Load the appropriate maps**
- ☐ **Locate a safe and clear landing area**
- ☐ **Erase log and media SD cards between flights**
Global Menu > Information > SkydioX10-xxxx > Manage Data > Format Media and Logs Card
- ☐ **Encrypt media**
Global Menu > Information > SkydioX10-xxxx > Encryption > Enabled
> Insert Encryption Key > remove when prompted
- ☐ **Set radio frequencies**
Global Settings > Information > skydioX10-xxxx > Radio > toggle on Dynamic Channel Switching
Set up to six channels
- ☐ **Set Power Level to MAX**
Global Settings > Information > SkydioX10-xxxx > Radio
- ☐ **Set Units to Metric**
Global Settings > Display and select Metric
- ☐ **Turn off Weak GPS Altitude Limits**
Global Settings > Flight Controls > Limits toggle off
- ☐ **Turn off Auto-land in Atti**
Global Settings > Flight Controls > Landing > Toggle off
- ☐ **Set Height Behavior = Relative** and at least 10 meters above the highest obstacle in the operating area
Set Return Speed = as fast as possible
Global Settings > Return > Return
- ☐ **Set Wait before Return = 60-90 sec**
Set Wait until Land = 30 sec
Global Settings > Return > Lost Connection
- ☐ **Set Return to Home in Attitude Mode**
Select Global Settings > Return > Lost Connection > Return in Attitude Mode
- ☐ **Calibrate the Magnetometer**
Global Settings > Return > Lost Connection > scroll to Magnetometer > Calibrate





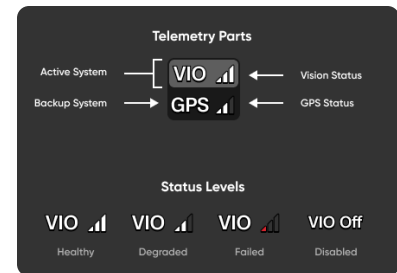
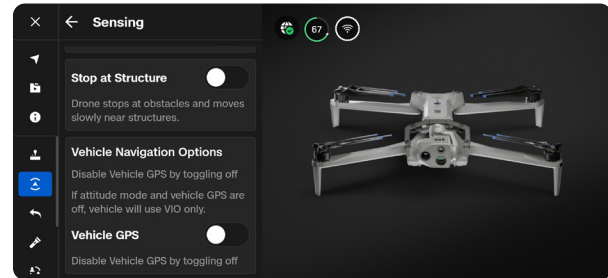
Skydio X10D RF Interference Recommendations

Flight:

- ☐ **Launch and allow time for GPS initialization**
Distance will display in the telemetry bar
- ☐ **Fly away and back towards the launch location**
Establish and note your heading
- ☐ **Disable GPS after launch**
If you anticipate GNSS degradation or interference
Global Settings > Sensing > Vehicle GPS toggle off
- ☐ **Vision Navigation** - If Vehicle GPS and Attitude Mode are off VIO will be the active navigation system
 - Fly at or below 300 m AGL
 - Fly over textured terrain to maximize VIO health
 - High-altitude VIO will not work in the rain

The telemetry bar will display the active navigation system and the status level:

- VIO - Vision navigation
- GPS - GPS navigation
- ATTI - Attitude Mode
- Status levels: Healthy, Degraded, Failed, or Disabled





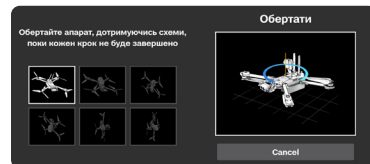
Рекомендації щодо радіочастотних перешкод X10D

Skydio рекомендує наступні найкращі практики для максимізації продуктивності X10D під час перельоту в умовах перешкод сигналу C2 або GPS.

Перед польотом:

- ☐ Переконайтеся, що акумулятори та контролер повністю заряджені.
- ☐ Очистіть навігаційні та сенсорні камери мікрофібровою тканиною.
- ☐ Завантажте відповідні карти.
- ☐ Знайдіть безпечну та чітку зону для приземлення.
- ☐ Стирайте журнали та медіа-картки SD між рейсами.
Глобальне меню > Інформація > SkydioX10-xxxx > Керування даними > Форматувати картку медіа та журналів
- ☐ Шифрувати медіа
Глобальне меню > Інформація > SkydioX10-xxxx > Шифрування > Увімкнено
> Вставити ключ шифрування > видалити, коли буде запропоновано
- ☐ Встановіть радіочастоти.
Глобальні налаштування > Інформація > skydioX10-xxxx > Радіо > увімкніть динамічне перемикання каналів.
Налаштуйте до шести каналів.
- ☐ Встановіть рівень потужності на МАКС
Глобальні налаштування > Інформація > SkydioX10-xxxx > Радіо
- ☐ Встановіть одиниці вимірювання на метричні.
Глобальні налаштування > Відображення та виберіть Метричну систему

- ☐ Вимкніть обмеження слабкого GPS за висотою.
Глобальні налаштування > Керування польотом > Вимкнути обмеження
- ☐ Вимкніть автоматичне приземлення в Atti
Глобальні налаштування > Керування польотом > Приземлення > Вимкнути
- ☐ Встановіть поведінку висоти = відносна та не менше 10 метрів над найвищою перешкодою в зоні роботи.
Встановіть швидкість повернення = якомога швидше.
Глобальні налаштування > Повернення > Повернення
- ☐ Встановіть час очікування перед поверненням = 60-90 секунд.
Встановіть час очікування до приземлення = 30 секунд.
Глобальні налаштування > Повернення > Втрата з'єднання
- ☐ Встановіть повернення додому в режимі Atti
Виберіть глобальні налаштування > Повернення > Втрата з'єднання > Повернення в режимі Atti.
- ☐ Калібруйте магнітометр
Глобальні налаштування > Повернутися > Втрата з'єднання
прокрутіть до Магнітометра > Калібрувати

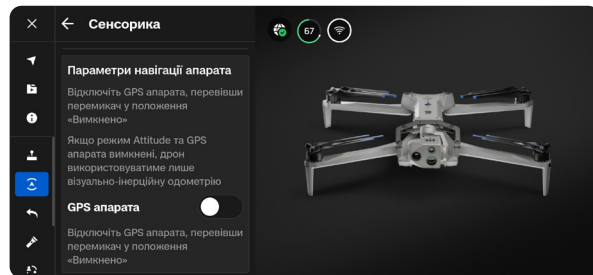




Рекомендації щодо радіочастотних перешкод X10D

Рейс:

- ☐ Запустіть і дайте час для ініціалізації GPS
Відстань буде відображатися в телеметричній панелі
- ☐ Відлетіть і поверніться назад до місця запуску
Встановіть і запам'ятайте свій напрямок
- ☐ Вимкніть GPS після запуску.
Якщо ви очікуєте погіршення або перешкоди GNSS
Глобальні налаштування > Відстеження > Вимкнути GPS дрона
- ☐ Навігація за допомогою зору - якщо GPS транспортного засобу та режим орієнтації вимкнені, VIO буде активною навігаційною системою.
 - Літати на висоті 300 м або нижче від рівня землі
 - Летіть на рельєфною місцевістю, щоб максимізувати показник VIO
 - Висотна VIO не працюватиме під дощем



Телеметрична панель відображатиме активну навігаційну систему та рівень статусу:

- VIO - бачення навігація
- GPS - GPS навігація
- ATTI - ставлення режим
- Рівні статусу: Здоровий, Погіршений, Невдалий або Вимкнений.

